

1. Digitális integrált áramkörök

1.1. Logikai függvény elektronikus megvalósítása

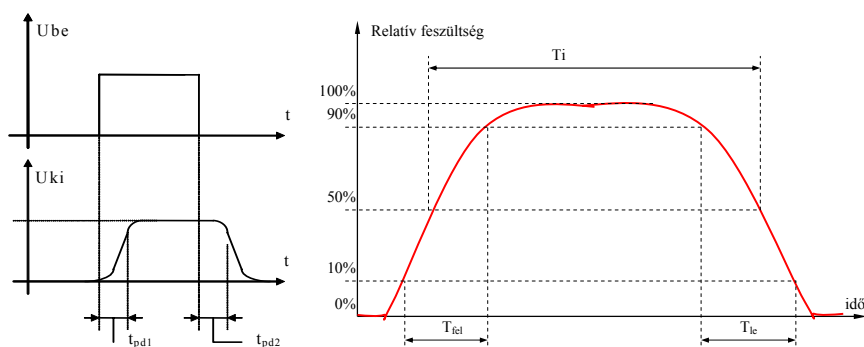
Figyelembe vett szempontok:

- legyen könnyen sokszorosítható
- legyenek elemi logikai függvények is (pl. ÉS, -VAGY-, ...)
- rendelkezzen kedvező műszaki tulajdonságokkal (méret, energia-felvétel, környezeti hatások.)
- a két logikai állapot legyen jól megkülönböztethető
- A logikai állapotot: igen-nem, 1-0, valamilyen fizikai jellemző értéke reprezentálja. Elektromos áramköröknél a jellemző lehet:
 - ellenállás (kapcsolók, relék)
 - áram, feszültség (elektronikus áramkör)
 - mágnesezettségi állapot (mágneses tárolók)
- Integrált áramköröknél a logikai érték fizikai megfelelője a feszültség (ami természetesen nem független az áramtól).
- Digitális berendezés megvalósításakor az elemi és az összetett logikai függvényeket realizáló áramkörök (IC-k) ki- és bemeneti pontjait kell megfelelően összekapcsolni.
- Biztosítani kell a berendezés ki- és bemeneti jeleinek illesztését az IC-k ki- és bemeneti jeleihez.

Időbeni viselkedés:

Az ideális kapcsolóelemek átkapcsolási ideje 0s. Valóságos elemek esetén az átkapcsolási idő késleltetésként jelentkezik. Ez a késleltetés a kapcsolások tervezésekor beszámítandó.

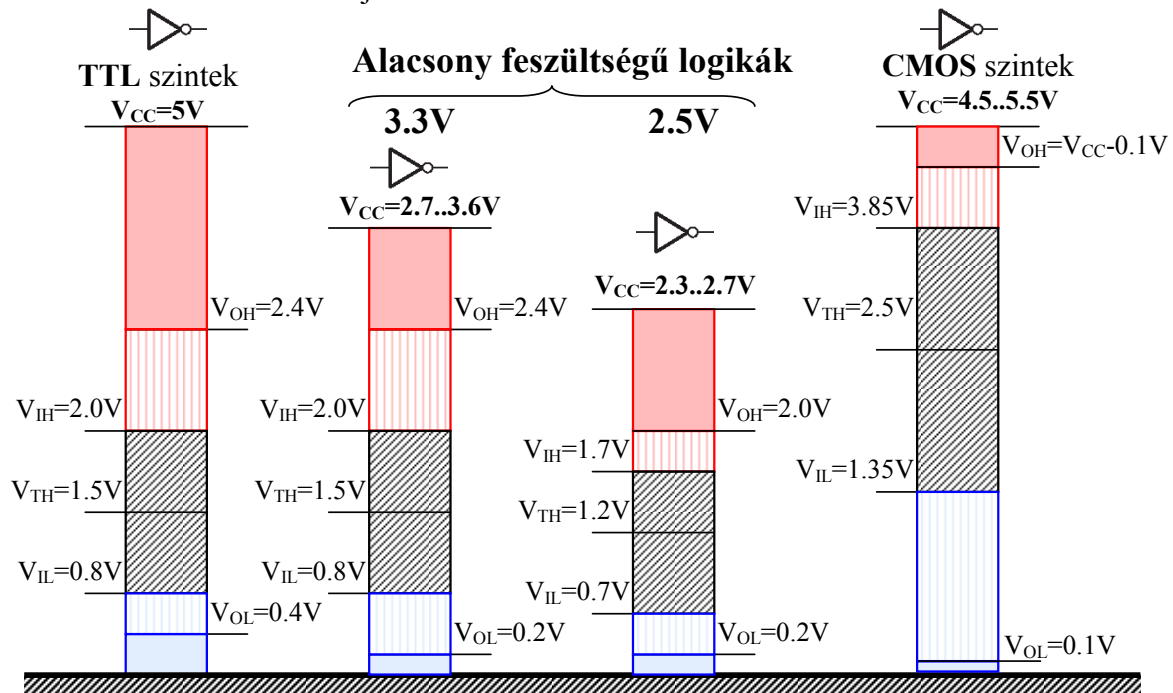
Figyelembe kell venni a hazárdok kialakulásának lehetőségét, a be/kimeneti változások időfüggvényét, a kimeneti változások érvényességét.



1.1.1. ábra

1.2. Az integrált áramkörök jellemzői:

- Az áramkör logikai feladata, mely megadható logikai egyenlettel, táblázattal (igazságtábla, állapottábla, stb.), ütemdiagrammal
- Sebesség-időjellemzők úgy, mint. Késleltetések, jeltartási idők, időkorlátok
- Teljesítmény jellemzők: eldisszipált teljesítmény (P_d)
- Tápfeszültség jellemzők: a tápfeszültség névleges értéke és toleranciája
- Logikai értékhatárok: a 0 vagy 1 logikai szintnek megfelelő, érvényesnek tekintett bemeneti és kimeneti feszültséghatárok, melyek a bemeneti és kimeneti minimum, maximum értékeket jelentik



Nem méretarányos ábra! Forrás: Texas Instruments Logic Selection Guide 2000

1.2.1. ábra a különféle logikai szintek

- Pozitív logika esetén a H-szintnek az 1, L szintnek a 0 logikai értéket feleltetjük meg
- Negatív logika esetén a hozzárendelés fordított
- Terhelési és terhelhetőségi jellemzők: kimeneti terhelhetőség FAN-OUT, bemenetek fogyasztása (terhelés az előző fokozat számára) FAN-IN ezeket az értékeket sokszor egységértékben adják meg (pl.: FAN-OUT=10 TTL, azaz 10 TTL bemenetet tud meghajtani)
- Hőmérsékleti jellemzők, üzemi hőmérséklettartomány, tárolási hőmérséklettartomány
- Csatlakozási topológia, mely tartalmazza a tokozást, IC lábkialakítást, IC belső összeköttetéseiire vonatkozó információt

Az áramkör-katalógusokban szereplő adatok a következő felosztásban szerepelnek:

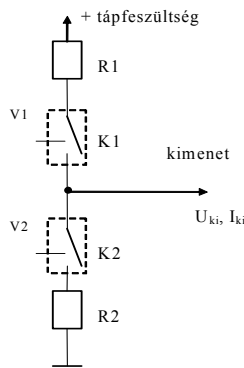
- az áramkör meghibásodását még nem eredményező maximális értékhatárok (absolute maximum ratings),
- üzemi feltételek, az optimális üzemeltetéshez (recommended operating conditions)
- az üzemi feltételek betartása melletti jellemzők: minimum, tipikus és maximum értékek.

1.3. Az integrált áramkörök kimenetei

Az integrált áramkörök kimenete három kapcsolási alapkialakításra épül:

- totem-pole (TP)
- Három állapotú (three-state, 3st)
- Nyitott kollektoros (open-kollektor, OC)

Az áramkörök általános leegyszerűsített kimeneti fokozata:



1.3.1. ábra

$R1 \gg R2$, $R2$ -t fizikailag nem is építik be, csak a $K2$ kapcsoló átmeneti ellenállását modellezi.

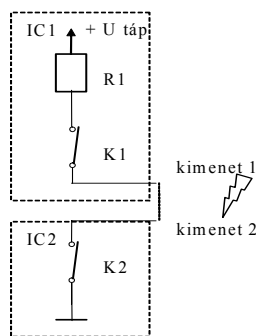
$K1$, $K2$ félvezető eszközökkel megvalósított kapcsoló (kapcsolóüzemű tranzisztorok), amelyeket belső $V1$ és $V2$ vezérlőjelek vezérelnek (nyit-zár)

Totem-pole kimenet:

Az áramkör belső V vezérlőjével $V_1 = V, V_2 = \bar{V}$

- L szint előállítása: $K1$ nyit, $K2$ zár
- H szint előállítása: $K1$ zár, $K2$ nyit

A totem-pole kimenet "ellenállásai" olyanok, hogy a kimenetek közvetlen összekötését nem viselik el.



1.3.2. ábra

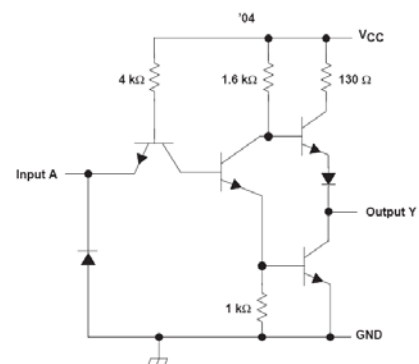
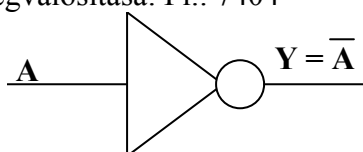
Közvetlen összekötés esetén, ha a két jel eltérő logikai értékű (itt $kimenet1 = '1'$, $kimenet2 = '0'$) a 2. kimeneten keresztül minimálisan

$$I_{\min} = \frac{U_{t\ddot{a}p}}{R_1} \text{ áram folyik, amelyből } I_{\min}^2 \cdot R_1 \text{ teljesítményt el}$$

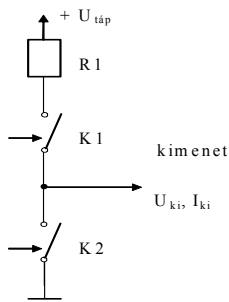
kell disszipálni.

Ezt az áramkörök nem viselik el, a kimeneti fokozatuk tönkremehet.

Totem-pole kimenet konkrét megvalósítása: Pl.: 7404



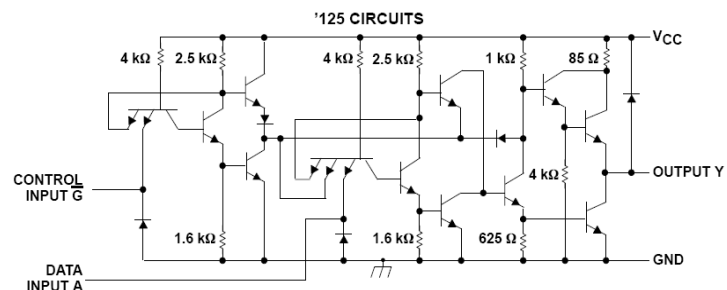
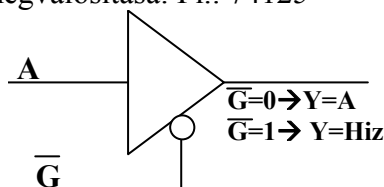
1.3.3. ábra

Three-state kimenet:**1.3.4. ábra**

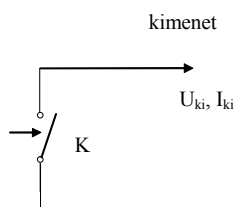
K1 és K2 külön vezérelhetők.

- L szint előállítása: K1 nyit, K2 zár
- H szint előállítása: K1 zár, K2 nyit
- Nagy impedanciás állapot: K1 nyit, K2 nyit, a kimeneti pont belső meghajtás nélkül lebeg, tehát a vonal más kimenet által történő meghajtását teszi lehetővé. A helyes működés feltétele több kimenet összekötése esetén az, hogy a közvetlenül összekötött kimenetek közül egyidejűleg csak egynek lehet K1 kapcsolója zárt állapotban. Figyelembe kell venni azontúl, hogy a K1, K2 kapcsolók nem ideális kapcsolók, azaz kikapcsolt állapotban az impedanciájuk igen nagy, de nem végtelen.

Three-state pole kimenet konkrét megvalósítása: Pl.: 74125

**1.3.5. ábra****Nyitott kollektoros kimenet:**

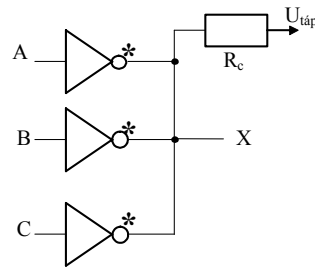
Felépítésében a totem-pole kimenettől annyiban tér el, hogy a K1 és R1 elemek elmaradnak

**1.3.6. ábra**

- L szint előállítása: K zár
- H szint előállítása: K nyit, a tényleges H szintet külső felhúzó ellenállással (R_c) kell biztosítani.

Több open kollektoros kimenet közvetlen összekötésével huzalozott NOR kapcsolás hozható létre:

- R_c -t mindig úgy kell méretezni, hogy ha minden kimenet K2 kapcsolója nyitva van, akkor a közös jel logikai '1' értékű legyen,
- ha bármely, vagy több kimenet K2 kapcsolója zár, akkor a közös jel garantáltan logikai 0 legyen.



1.3.7. ábra Huzalozott NOR kapcsolat

A	B	C	X
1	-	-	0
-	1	-	0
-	-	1	0
0	0	0	1

$$X = \overline{A} \cdot \overline{B} \cdot \overline{C} = \overline{A + B + C}$$

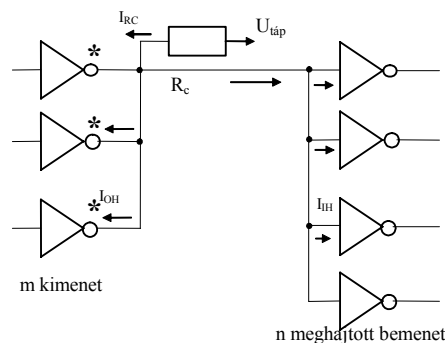
Az R_c ellenállás méretezése:

m db nyitott kollektoros kimenet van összekötve, a közös jel n kapubemenetet hajt meg, a közös ellenálláson eső feszültség:

$$U_{RC} = I_{RC} \cdot R_c$$

ahol I_{RC} az R_c ellenálláson átfolyó áram, és az $U_X = U_{táp} - U_{RC}$ feszültségnek a meghajtástól függően a '0' ($0V \dots U_{OLmax}$) logikai, vagy '1' ($U_{OHmin} \dots U_{táp}$) logikai szintnek megfelelő feszültségsávba kell esnie:

- U_{OLmax} a '0' szint maximális értéke
- U_{OHmin} az '1' szint minimális értéke



1.3.8. ábra

ha minden kimenet '1' állapotban van, akkor az U_{RC} feszültségesés az R_c ellenálláson nem lehet nagyobb, mint a logikai '1'-nek megfelelő feszültségsáv szélessége:

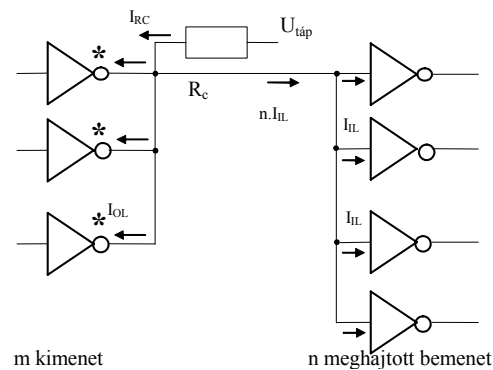
ha ekkor egy bemeneten I_{IH} (input-high) áramnak és egy kimeneten I_{OH} (output-high) áramnak kell folynia

$$U_{táp} - U_{OHmin} \geq R_c I_{RC} = (m \cdot I_{OH} + n \cdot I_{IH}) \cdot R_c$$

R_c maximális értékére:

$$R_{Cmax} \leq \frac{U_{táp} - U_{OHmin}}{m \cdot I_{OH} + I_{IH} n}$$

U_{OHmin} , I_{OH} , I_{IH} az áramköri technológiától függ, ha minden '1' állapotban, kivéve egyet, akkor a közös jelnek logikai '0'-nak kell lennie.



1.3.9. ábra

$$U_{\text{tá p}} \leq R_c \cdot I_{RC} = R_c \cdot (I_{OL\text{max}} - n \cdot I_{IL})$$

ha feltételezzük, hogy csak egy kimenet akarja '0'-ba húzni a közös jelet (ha több, akkor a helyzet javul) és a közös pontra áramösszeget.

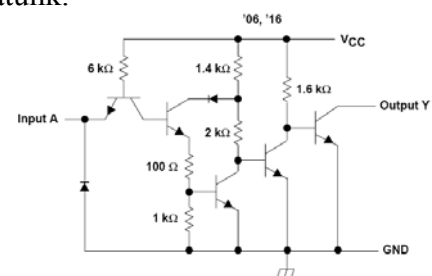
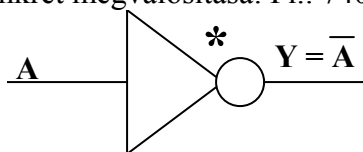
R_c minimumára a feltétel:

$$R_{c\text{min}} \geq \frac{U_{\text{tá p}}}{I_{OL} - n \cdot I_{IL}}$$

az $R_{c\text{min}}$ és az $R_{c\text{max}}$ közötti ellenállásértékek közül választhatunk.

Nyitott kollektoros kimenet

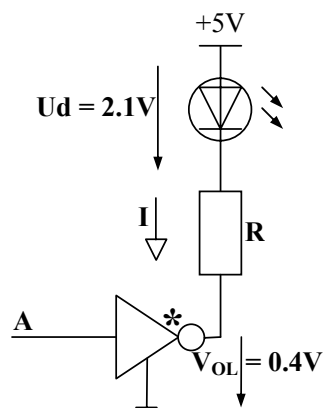
konkrét megvalósítása: Pl.: 7406



1.3.10. ábra

Kapukimenetek gyakorlati alkalmazása

Kimenet típusa	Alkalmazási példák
TP	Általános célú integrált áramkörök kimenete (pl.: logikai alaplámák, számlálók, aritmetikai áramkörök, stb.)
3st	Mikroprocesszoros áramkörök és perifériák Memória áramkörök kimenetei Sín meghajtó áramkörök
OC	Huzalozott függvénykapcsolatok kialakítása (pl.: Wired-NOR) Különböző feszültség logikák közötti szintillesztés TDMA adatátvitel Megszakítás vonalak meghajtása mikroprocesszoros rendszerekben Meghajtás (izzólámpa, relé, LED)

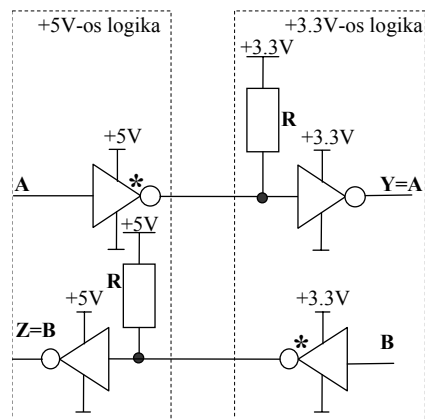
LED meghajtása

Zöld LED

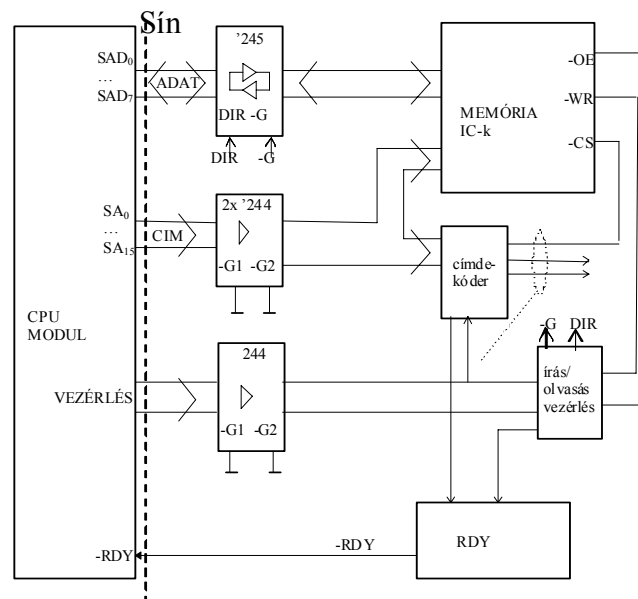
 $I = 7\text{mA}$ esetén $U_d = 2.1\text{V}$

R előtét ellenállás meghatározása:

$$R = \frac{U_{táp} - U_d - V_{OL}}{I} = \frac{5 - 2.1 - 0.4}{0.007} = 357.142\Omega \longrightarrow \underline{\underline{360\Omega}}$$

Szint illesztés

2-4. Memória illesztése mikroprocesszorhoz



6.1. ábra

Adatmeghajtó:

Célrendszereknél esetlegesen alkalmazva, sín esetén mindig használni kell.

DIR vezérlés kérdései (van-e mögötte is olvasható eszköz), általában az olvasás vezérlőjel hajtja meg,

$$G = \text{CIMazonosság} \cdot \text{parancsazonosság}$$

Címmeghajtó:

Célrendszerek esetén a kapacitív és az egyenáramú terhelések alapján mérlegelendő az alkalmazásuk sínrendszerekénél minden esetben kell.

Ready:

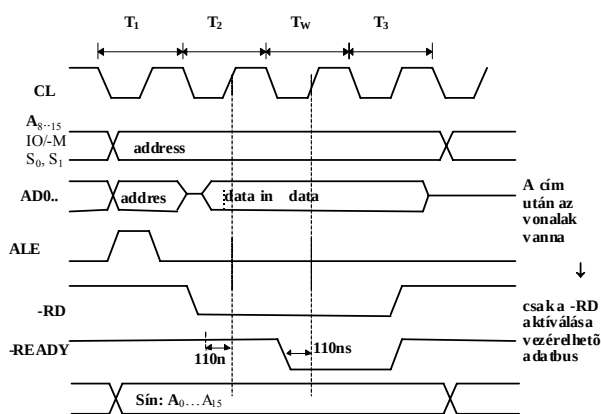
Sebesség szinkronizálására.

Hibajelző képesség $\rightarrow$ watch dog.

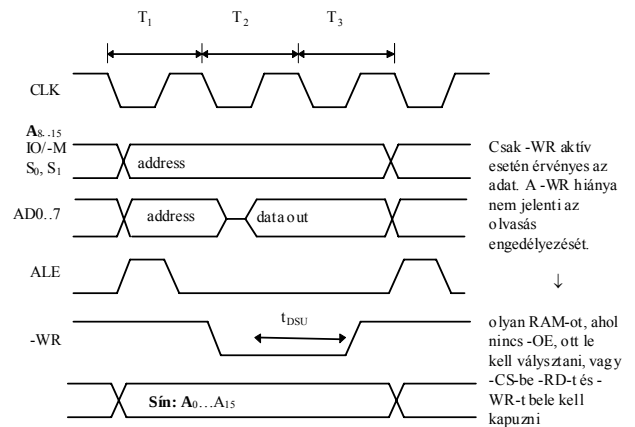
Ready stratégiák:

- nem kell (mindig kész)
- ott kell, ahol lassú (itt WAIT-et kér)
- mindig kell** (ready-t ad)

1. Időzítési viszonyok a processzor szempontjából



6.2. ábra Tipikus olvasási ciklus

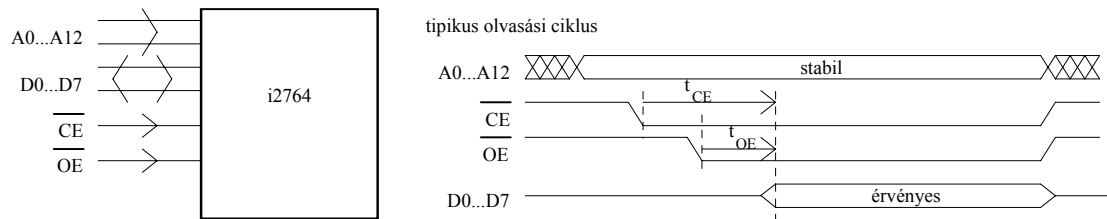


6.3. ábra Tipikus írási ciklus

2. Időzítési viszonyok a memóriaelemek szempontjából – konkrét típusok kapcsán

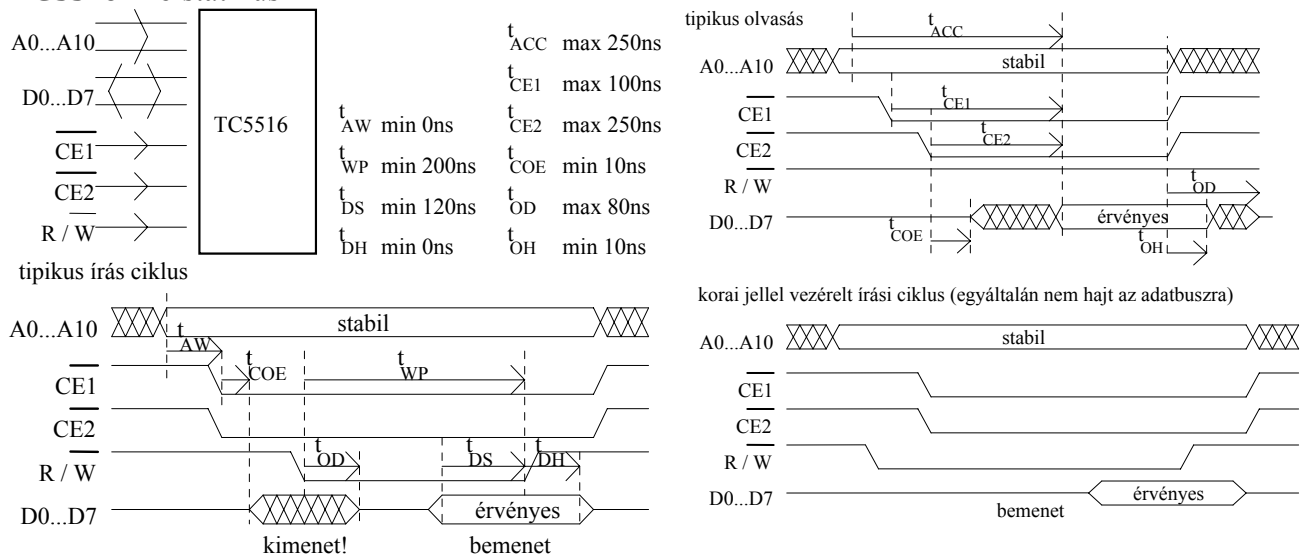
Memóriák: RAM (statikus, dinamikus), ROM, PROM, EPROM, EEPROM

i2764 8kb EPROM



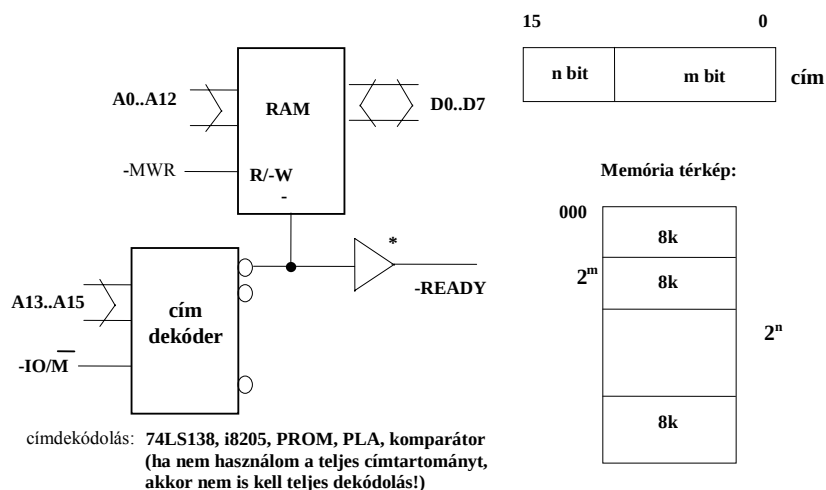
6.4. ábra

TC5516 2kb statikus RAM

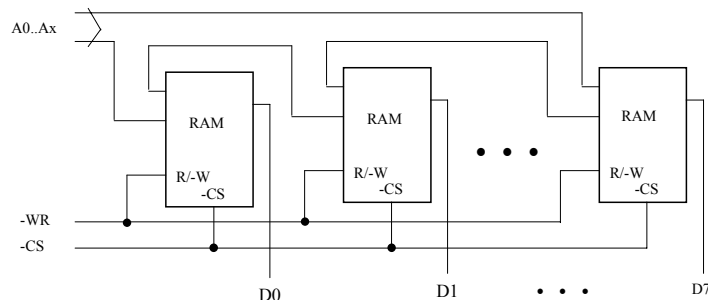


6.5. ábra

- CS, -CE: a chip-ek működésének engedélyezése, címdekódoló generálja
- OE: a kimeneti erősítők működésének engedélyezése, írás-olvasás vezérlő generálja (tipikusan az -MRD jel)
- R/-W: beírás engedélyezése, írás-olvasás vezérlő generálja (tipikusan a -MWR jel)

3. Alapvető illesztés

6.6. ábra

4. Ha a memória adatszélessége keskenyebb (pl. 1 bites RAM)

6.7. ábra

5. MSI elemkészlet

Tervezés során csak létező elemeket használjunk.(pl.: nincs 7 bemenetű NAND kapu)

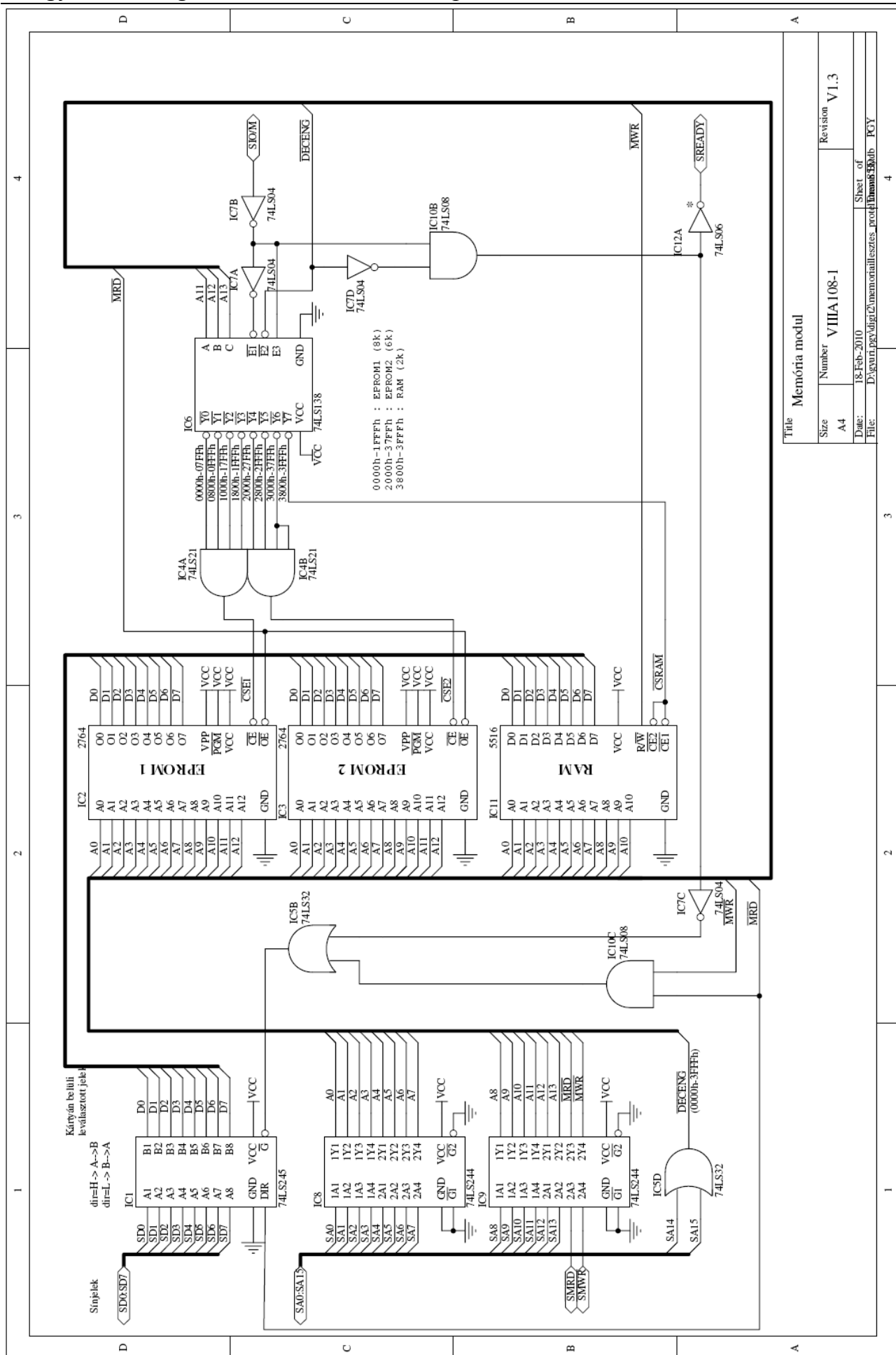
Elemkészlet:

Sorozat:	Belső elemszám:	Funkció:
74LS00	4	2 bemenetű NAND
74LS02	4	2 bemenetű NOR
74LS04	6	inverter
7406	6	OC inverter
7407	6	OC meghajtó
74LS08	4	2 bemenetű AND
74LS21	2	4 bemenetű AND
74LS32	4	2 bemenetű OR
74LS244	2x4	TRI STATE meghajtó
74LS245	1x8	kétirányú TRI STATE meghajtó
74LS373	1x8	DG flip-flop
74LS11	3	3 bemenetű AND

Példa 6.0.: 2 db 2764 EPROM és 1 db 5516 statikus RAM illesztése 8085 processzorhoz.
 Memóriakiosztás: EPROM1: 0000h...1FFFh (8kB) EPROM2: 2000h...37FFh(6kB!)
 RAM: 3800h...3FFFh (2kB)
 Busz: SA0..SA15 címbusz (a címtárolás megtörtént) SD0...SD7 adatbusz
 SRAM: nincs -OE vezérlőláb, leválasztó buffert alkalmazunk az adatbuszon ('245)

A memória modul cím-térképe:

OP. MEM CPU	A ₁₅ A ₁₄ A ₁₃ A ₁₂ A ₁₁					EPROM2 A ₀ A ₁₂	RAM A ₀ A ₁₀
	A /CS előállításához használt címvezetékek						
3FFF						Nem 1FFF	7FF
3800	0	0	1	1	1	Kihasznált 1800	
						17FF	
3000	0	0	1	1	0	1000	
						0FFF	
2800	0	0	1	0	1	0800	
						07FF	
2000	0	0	1	0	0	0000	
						EPROM1 1FFF A ₀ A ₁₂	
1800	0	0	0	1	1	1800	
						17FF	
1000	0	0	0	1	0	1000	
						0FFF	
0800	0	0	0	0	1	0800	
						07FF	
0000	0	0	0	0	0	0000	



Példa 6.1.:

2 db 2764 EPROM és 1 db 5565 statikus RAM illesztése 8085 processzorhoz.

Memóriakiosztás:

EPROM1: C000h...D7FFh (6kB!)

RAM: D800h...E7FFh (4kB)

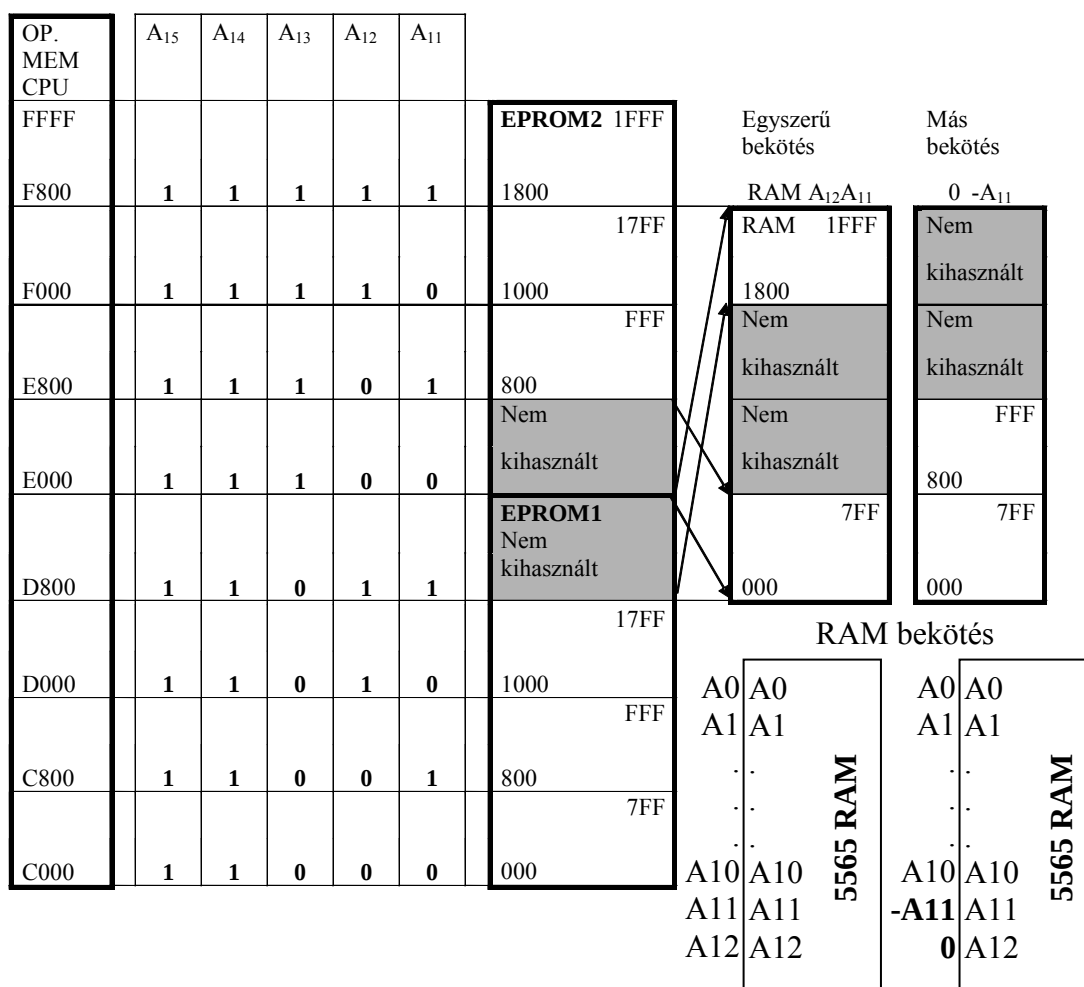
EPROM2: E800h...FFFFh (6kB!)

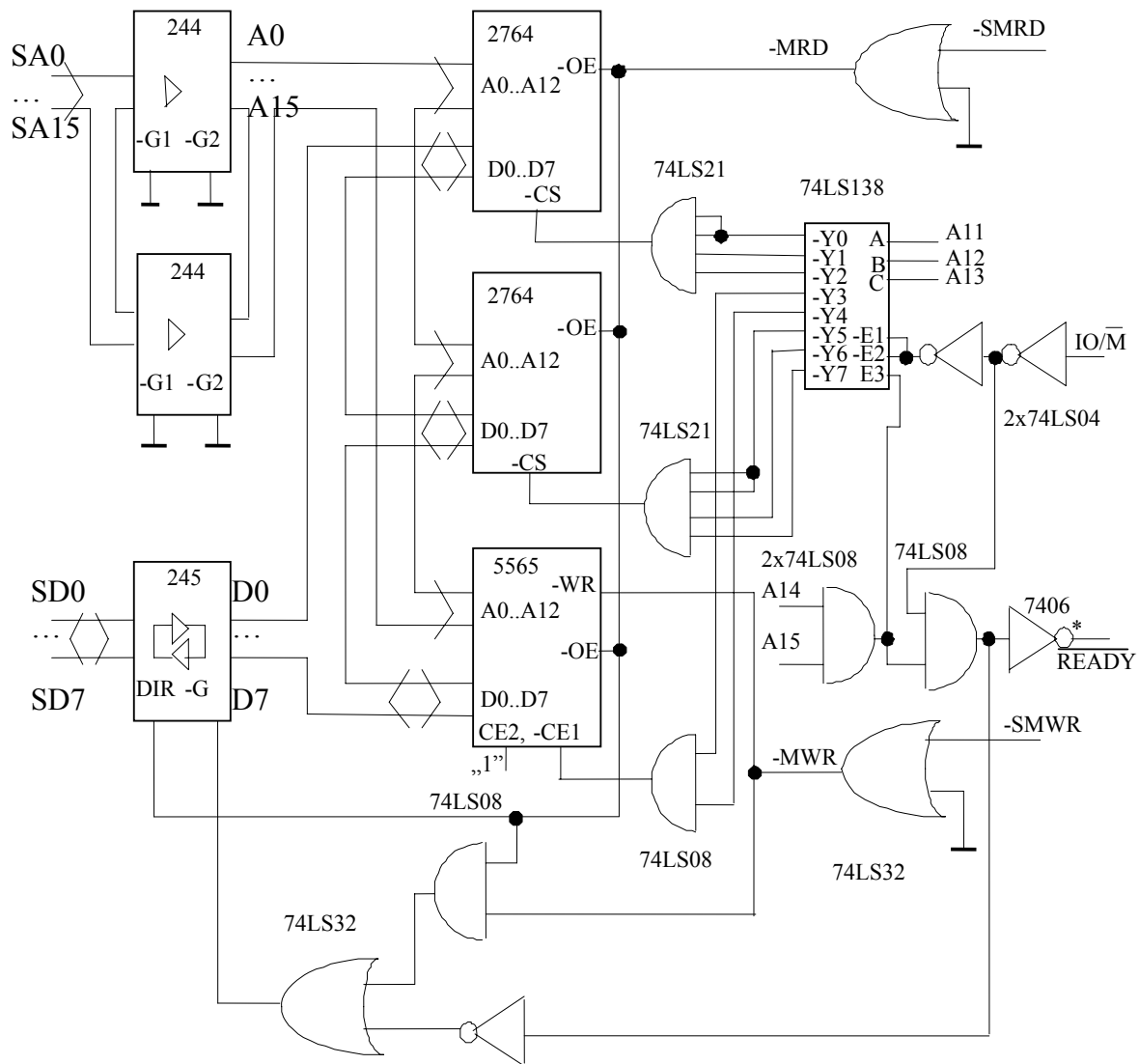
Busz: SA0..SA15 címbusz (a címtárolás megtörtént)
 SD0...SD7 adatbusz

Megoldás 6.1.:

1. a felső 16 kB $A_{14} \cdot A_{15} \cdot \overline{IO} / \overline{M} = CS$,
2. a dekódolt 16kB-ot 8 db 2 kB-os blokkra osztjuk, majd ebből:
 - az első 3 EPROM
 - a második 2 RAM
 - a harmadik 3 EPROM
3. 74LS245 irányát -RD adja meg,
4. 74LS245 engedélyezése -G = -MRD * -MWR + -CS,
5. a buszon csak egységnyi terhelés lehet, ezért 74LS244, 74LS32, 74LS04 áramköröket mint meghajtót alkalmazunk.

A memória modul cím-térképe:





6.8. ábra

Példa 6.2.:

1 db 27128 EPROM és 1 db 5565 statikus RAM illesztése 8085 processzorhoz.

Megoldás 6.2.:

Memóriakiosztás:

EPROM: 0000h...3FFFh nem teljesen dekódolva

RAM: E000h...FFFFh nem teljesen dekódolva

A rendszerben nincs és nem is lesz több memória és a rendszerben csak közös -RD, -WR jel van.

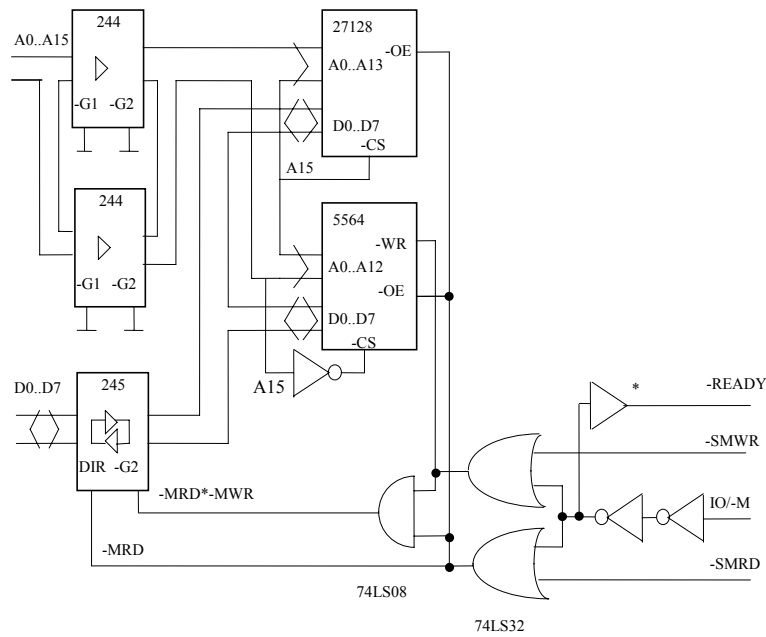
Ha a -CS függvénye a -WD,-RD-nek, az kedvezőtlenebb, mint a -OE vagy a leválasztás, mert a -CS-re lassabban reagál a RAM.

Nem teljesen dekódolt megoldás→ alsó 32kB RAM

felső 32kB ROM

A memóriák nem igényelnek WAIT állapotot, ezért a -READY jelet a legegyszerűbben az IO/-M jelből állítjuk elő.

LS 245-ös engedélyezése minden memória írásra, olvasásra megtörténik.



6.9. ábra

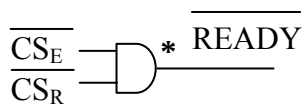
7. $\overline{READY}$ logika tervezése

Írás és olvasás esetén azonos módon működő vezérlés

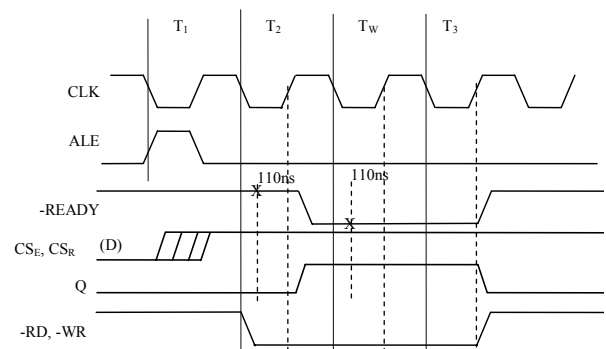
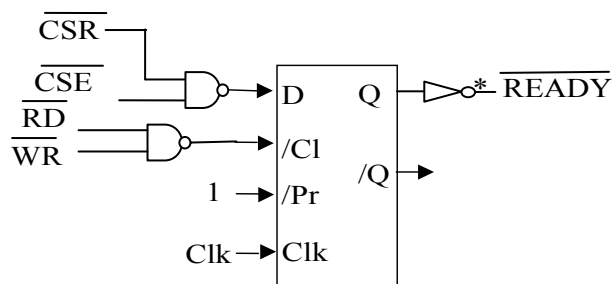
7.1. Legegyszerűbb eset, a rendszerben minden memória áramkör **0 WAIT** állapottal működik mind **írás**, mind **olvasás** esetén, nem különböztetünk meg RAM/EPROM memóriát vagy címtartományokat.



7.2. Tervezzon $\overline{READY}$ logikát, amellyel a RAM és az EPROM egyaránt 0 WAIT állapottal írható/olvasható.

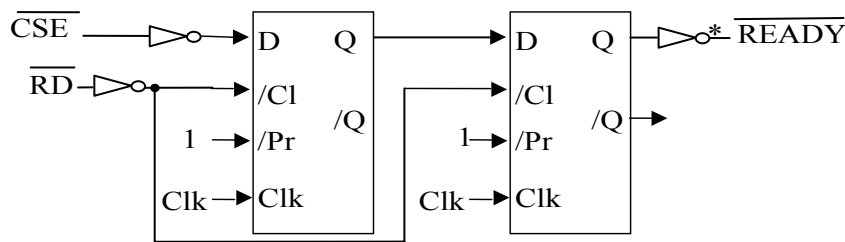


7.3. Tervezzon $\overline{READY}$ logikát, amellyel a **RAM** és az **EPROM 1 WAIT** állapottal működik.



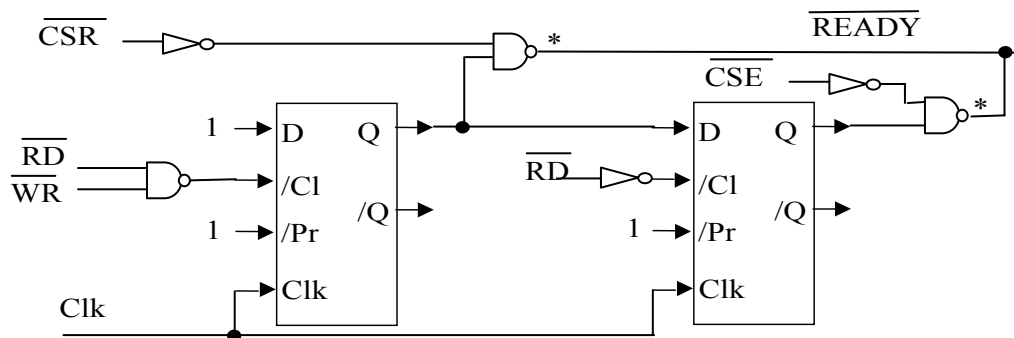
7.4. Tervezzon $\overline{READY}$ logikát, amellyel az **EPROM 2** WAIT állapottal működik.

Az EPROM miatt elegendő csak olvasásra működtetni az áramkört!



Megkülönböztetett írás/olvasás

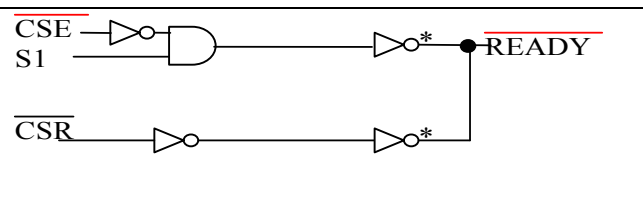
7.5. Tervezzon olyan $\overline{READY}$ áramkört, amely a $\overline{CSR}$ engedélyező jellel rendelkező **RAM** memória számára **íráskor és olvasáskor 1**, a $\overline{CSE}$ engedélyező jellel rendelkező **EPROM olvasáskor 2** WAIT állapotot kér.



7.6. Tervezzon $\overline{READY}$ logikát, ha a RAM **olvasáskor és íráskor 0** WAIT állapotot igényel! EPROM **csak olvasáskor 0** WAIT állapottal működik íráskor nem ad $\overline{READY}$ jelet, amelyet S0,S1 állapotjelekkel oldjon meg!

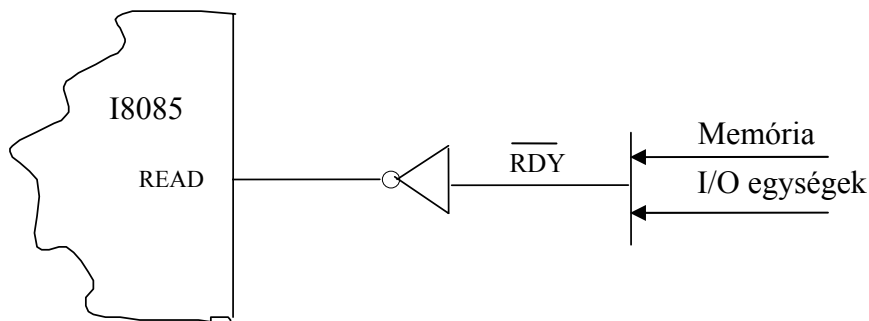
(segédlet 18.o.)

IO/-M	S1	S0	Művelet
0	1	1	OPkód FETCH
0	1	0	Mem. olvasás
0	0	1	Mem. írás

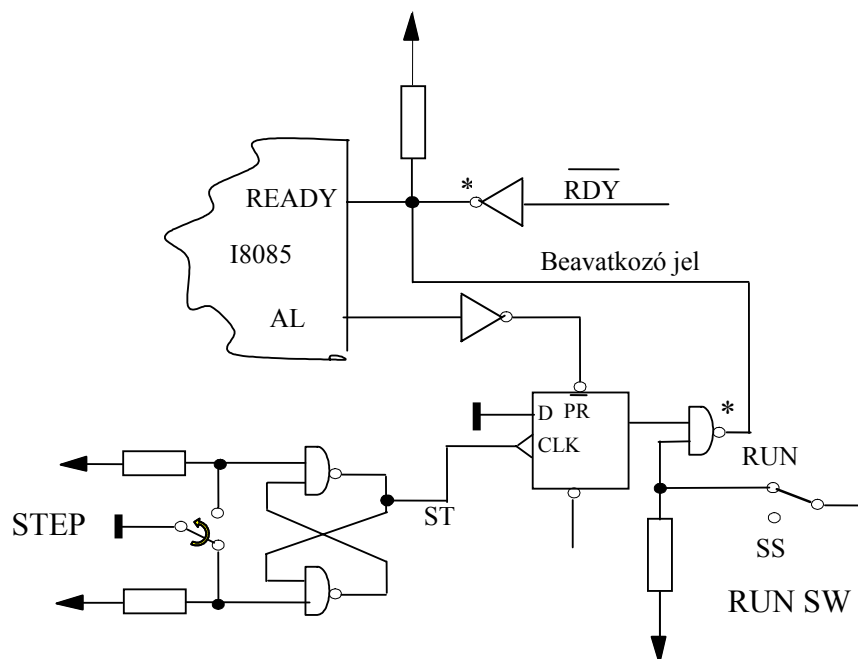


4. Pult illesztése 8085 processzoros rendszerekhez

Példa 7.1.: Tervezzon áramkört, amely alkalmas arra, hogy az i8085 processzor futását megállítsa, és egy STEP nyomógommbal gépi ciklusonkénti végrehajtására kényszerítse!
 I8085 processzor READY jelének meghajtása:



7.1. ábra



7.2. ábra

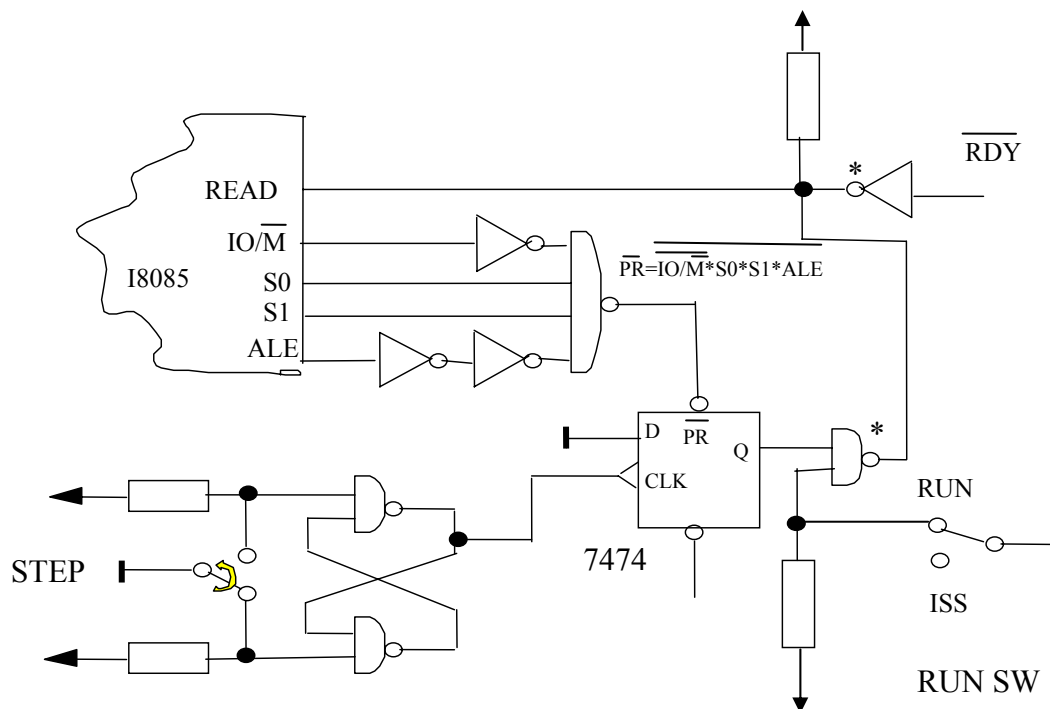
Működés: A RUN SW kapcsoló RUN állásban a D flip-flop kimenetéről meghajtott NAND kapu kimenete állandóan „H” szinten van (READY). Ilyenkor az $\overline{\text{RDY}}$ sín jelét a memória vagy az I/O egységek nyitott kollektoros inverterei vezérlik.

A RUN SW kapcsoló SS állásban a D flip-flop kimenete határozza meg a NAND kapu kimenetét. A D flip-flopot az ALE jel a -PR bemenetén keresztül „H” szintre billenti, amely a NAND kapun keresztül „L” szintű READY jelet generál. Ezért a processzor a futó gépi ciklusban WAIT állapotba kerül. Ezt az állapotot a STEP nyomógommbal lehet megszüntetni úgy hogy, a

pergésmentesített ST jel felfutó éle a D flip-flopot „L” szintre billenti. Ha -RDY sín jele „L” szintre kerül, a processzor kilép a WAIT állapotból. Az áramkör a következő gépi ciklus ALE jele után újra megállítja a processzor futását.

Példa 7.2.: Tervezzon áramkört, amely alkalmas arra, hogy az i8085 processzor futását utasításonként (fetch ciklusban) megállítsa és egy STEP nyomógommbal utasításonkénti végrehajtásra kényszerítse! IO/M, S1 és S0 jelek értékei meghatározzák a processzor gépi ciklusának típusát:

IO/M	S1	S0	Megjegyzés	W R	RD	INTA
TS	0	0	HALT	TS	TS	1
0	0	1	MEMW	0	1	1
0	1	0	MEMRD	1	0	1
0	1	0	BUS IDLE (DAD)	1	1	1
0	1	1	FETCH	1	0	1
1	0	1	IOW	0	1	1
1	1	0	IORD	1	0	1
1	1	1	INT ACK	1	1	0
1	1	1	INA (Feles IT-k)	1	1	1

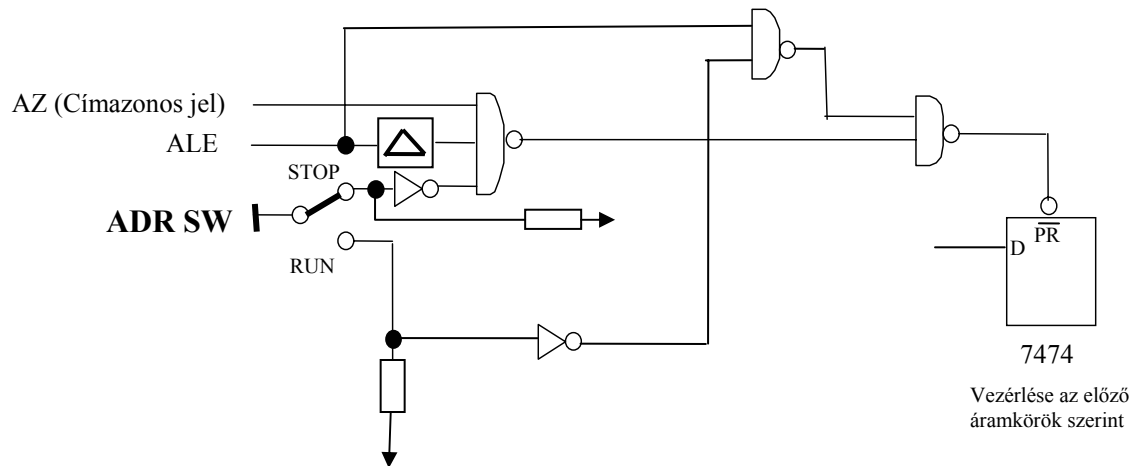


7.3. ábra

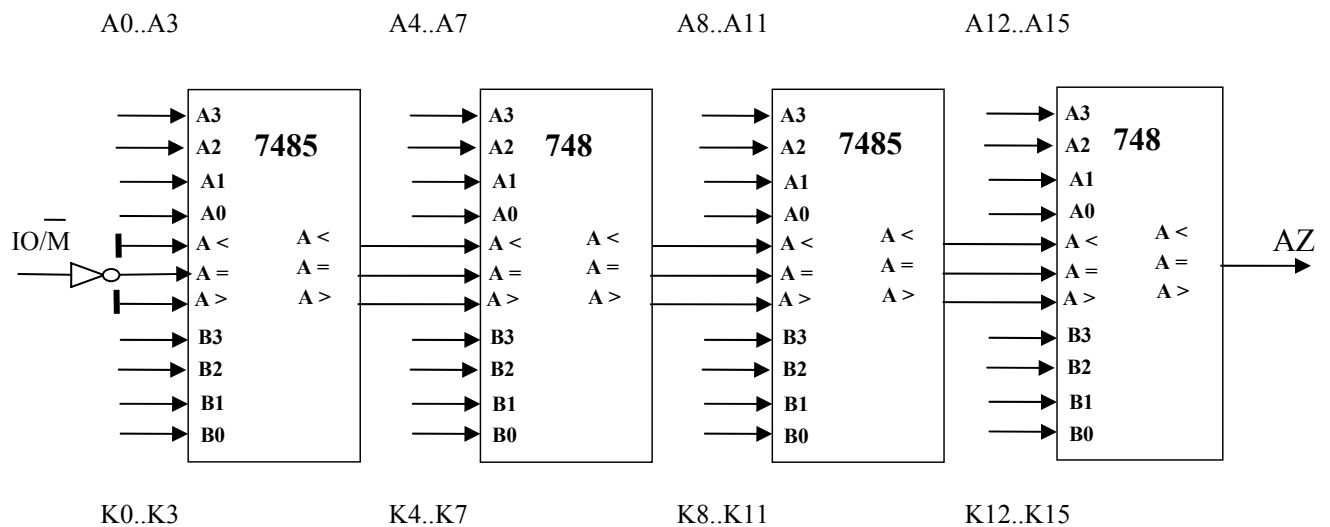
A 7.2. ábrán látható SS hálózat annyival bővül, hogy a D flip-flopot az -ALE helyett a -PR függvényt megvalósító kapu jele billenti „H” szintre. A -PR jelet az előző táblázat jelölt sora alapján lehet meghatározni.

Példa 7.3.: Tervezzon áramkört, amely alkalmas arra, hogy a i8085 processzor futását egy kapcsolósoron beállított memória címnél megállítsa, majd egy STEP nyomógomb segítségével gépi ciklusonkénti végrehajtást valósítson meg! Címre való megállást és a megállás utáni lépésenkénti végrehajtást az ADR kapcsoló STOP állása kényszeríti ki

A D flip-flopot vezérlő hálózat:



7.4. ábra



7.5. ábra

Példa 7.4.: Tervezzon áramkört, amely alkalmas arra, hogy az i8085 processzor futását

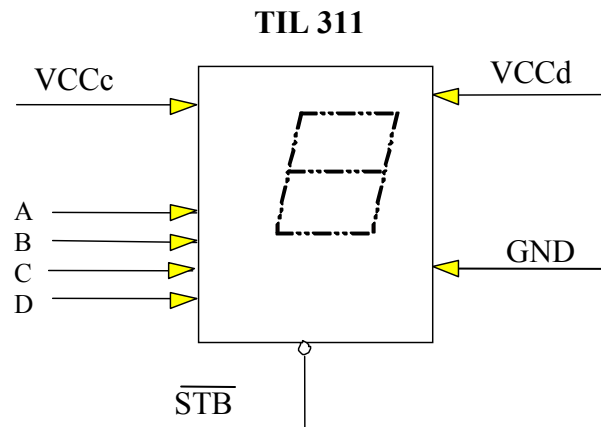
- gépi ciklusonként vagy
- utasításonként (fetch ciklusban) vagy
- beállított memória címnél

állítsa meg, majd egy STEP nyomógombbal lépésenkénti végrehajtásra kényszerítse (címre történő megállás után gépi ciklusonként). Kapcsolók: SS, ISS, ADR (ez prioritás sorrendet is jelent).

Példa 7.5.: Tervezze meg a 7.4 feladatra elkészített áramkör kiegészítését úgy, hogy az áramkör alkalmas legyen:

- a lépésenkénti végrehajtáskor az ADDRESS és DATA sínek hexadecimális megjelenítésére,
- a megállási cím beállítása egy DIS nyomógomb segítségével történjen.

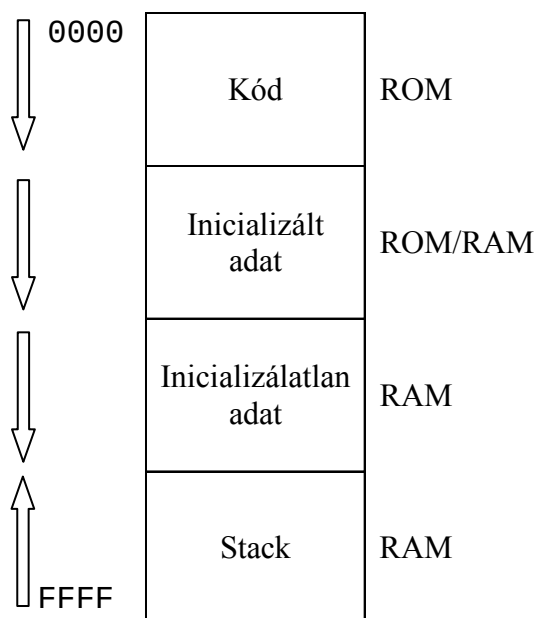
Használja a TIL 311-es kijelzőt



7.6. ábra

5-7. Assembly programozás

Memóriatérkép 8085 rendszer esetén



Kód terület: A működtető program utasításai. Futási időben értékük nem változhat.

Inicializált adat terület: Fordítási időben ismert kezdeti értékkel rendelkező adatok (pl. szövegek, konstansok, a program indulásakor érvényes alapértelmezett értékek).

Konstans: amely a futási időben nem változtatja meg az értékét. (ROM)

Inicializált adat: futási időben változhat az értéke (ROM=>RAM). A program indulásakor át kell tölteni RAM területre. Ez az inicializáló programrész feladata!

Inicializálatlan adat terület: Értékük fordítási időben nem ismert, vagy kezdeti értéke közömbös, és értékét futási időben változtathatja.

Stack terület: ideiglenes adatterület, az alacsonyabb címek felé terjeszkedik

Assembler direktívák segítségével adhatjuk meg, hogy a program melyik része milyen területre kerüljön.

ORG $cím_{16}$	A fordító a direktívát követő utasításokat/adatokat a $cím_{16}$ abszolút címtől kezdődően helyezi el.
CSEG [PAGE]	A fordító a direktívát követő utasításokat/adatokat a kódterületen helyezi el. A pontos cím meghatározása a <i>szerkesztő (linker)</i> feladata. PAGE: a szerkesztő a területet 256-tal osztható kezdőcímmel helyezi el.
DSEG [PAGE]	A fordító a direktívát követő utasításokat/adatokat az adatterületen (tipikusan inicializált adatok) helyezi el. A pontos cím meghatározása a <i>szerkesztő (linker)</i> feladata.
BSEG [PAGE]	A fordító a direktívát követő utasításokat/adatokat az adatterületen (tipikusan inicializálatlan adatok) helyezi el. A pontos cím meghatározása a <i>szerkesztő (linker)</i> feladata.

Adatterület definiálása:

DB adat₈ [string] Kezdeti értékkel rendelkező byte (8 bit) méretű adatok, karakter sorozatok definiálása
DW adat₁₆ Kezdeti értékkel rendelkező szó (16 bit) méretű adatok definiálása
DS darab Kezdeti értékkel rendelkező nem rendelkező *darab* méretű adatterület definiálása.

például:

DB 0,128	2 byte definiálása (decimális értékek)
DB 0FFh	1 byte definiálása (hexadecimális érték)
DB 'A'	1 byte definiálása (karakter)
DB "Hello"	5 byte definiálása (karakter sorozat)
DW 1234h	1 szó definiálása (byte-ként definiálva: DB 34h,12h)
DS 16	16 byte adatterület lefoglalása (az értékek nem definiáltak)

Konstans definiálása:

konst **EQU** érték

például:

I8255A	EQU	0F0H
I8255B	EQU	I8255A+1
I8255C	EQU	I8255A+2
I8255V	EQU	I8255A+3

1. Adatmozgatás

Adatmozgató utasítások (nem állítják a flageket)

Címzési módok: közvetlen adat: MVI C,32 ; LXI H, 9000H
 közvetlen adatszám: LHL D 9000H
 indirekt regisztercímzés: STAX D ; MOV A,M
 regiszter címzés: MOV A,C

Aritmetikai utasítások

Byte: INR, DCR
 Szó: INX, DCX (nem állítják a flageket)

Logikai utasítások

ORA, ANA, XRA (az egyik operandus mindig az akkumulátor)

Elágazások

Feltétel nélküli: JMP
 Feltételes: Jcc (Z,NZ,C,NC...)

a.) Írjunk programot, amely a 9000H címről **32 byte**-ot átmásol a 9800h címre (memcpy)

```
LXI H, 9000h      ; forrás mutató
LXI D, 9800h      ; cél mutató
MVI C, 32         ; darabszám - elfér 1 byte-on
ciklus:
MOV A, M           ; másolás az akkumulátoron keresztül: forrás olvasása
STAX D             ; cél írása
INX H              ; forrás mutató növelése
INX D              ; cél mutató növelése
DCR C              ; darabszám csökkentése
JNZ ciklus         ; ha nem nulla, vegyük a következőt
...
```

b.) Írjunk programot, amely a 9000H címről **32 szót** (2 byte) átmásol a 9800h címre (memcpy)

```
LXI H, 9000h      ; forrás mutató
LXI D, 9800h      ; cél mutató
MVI C, 32         ; darabszám - elfér 1 byte-on
ciklus:
MOV A, M           ; másolás az akkumulátoron keresztül: forrás alsó byte olvasása
STAX D             ; cél alsó byte írása
INX H              ; forrás mutató növelése
INX D              ; cél mutató növelése
MOV A, M           ; forrás felső byte olvasása
STAX D             ; cél felső byte írása
INX H              ; forrás mutató növelése
INX D              ; cél mutató növelése
DCR C              ; darabszám csökkentése
JNZ ciklus         ; ha nem nulla, vegyük a következőt
...
```


c.) Írjunk programot, amely a 9000H címről **512 byte**-ot átmásol a 9800h címre (memcpy)

```

LXI H, 9000h      ; forrás mutató
LXI D, 9800h      ; cél mutató
LXI B, 512        ; darabszám 2 byte-on fér el
ciklus:
MOV A, M          ; másolás az akkumulátoron keresztül: forrás olvasása
STAX D            ; cél írása
INX H             ; forrás mutató növelése
INX D             ; cél mutató növelése
DCX B            ; darabszám csökkentése - nem állítja a flageket!!!
MOV A, C
ORA B             ; BC == 0?
JNZ ciklus        ; ha nem nulla, vegyük a következőt
...

```

d.) Írjunk programot, amely a 9000H címről **0 végjelig** másol a 9800h címre (strcpy)

```

LXI H, 9000h      ; forrás mutató
LXI D, 9800h      ; cél mutató
ciklus:
MOV A, M          ; másolás az akkumulátoron keresztül: forrás olvasása
STAX D            ; cél írása
INX H             ; forrás mutató növelése
INX D             ; cél mutató növelése
ORA A             ; az átmásolt adat 0?
JNZ ciklus        ; ha nem nulla, vegyük a következőt
...

```

Diagram showing the loop termination logic for strcpy:

```

graph LR
    INX_H[INX H] --> ORA_A[ORA A]
    INX_D[INX D] --> ORA_A
    ORA_A -- "nem állítják a flageket" --> INX_H
    ORA_A -- "ezért bárhova helyezhető" --> JNZ_CIKLUS[JNZ ciklus]

```

2. Minta keresés

Írjunk programot, amely a 9000H címen elhelyezkedő **0 végjelű** karakterstringben megkeresi az első 'A' betűt. A program végén CY=1, ha nem talált.

```

LXI H, 9000h      ; forrás mutató
ciklus:
MOV A, M          ; aktuális karakter olvasása
ORA A             ; végjel vizsgálat
JZ nem            ; nem talált
CPI 'A'
JZ talalt         ; ilyenkor cy=0!
INX H             ; forrás mutató növelése
JMP ciklus
nem:
STC               ; cy = 1
talalt:
...

```

3. Maximum keresés

- a.) Írjunk **szubrutint**, amely a HL regiszterpárban kapott címtől kezdődő a C regiszterben megadott hosszúságú memóriaterületen megkeresi a legnagyobb értéket (**byte méret, abszolút érték**). Megálláskor a HL regiszterpár a maximumra mutat. A szubrutin csak a HL regiszterpár értékét módosítja.

Az összehasonlítás művelet (CMP r) eredményét a következő módon kell értelmezni

JC -- Ugrás, ha $A < r$, **JNC** -- Ugrás, ha $A \geq r$, **JZ** -- Ugrás, ha $A = r$

max_ker:

PUSH B ; regiszterek mentése: BC, DE, PSW
PUSH D ; regiszterek mentése: BC, DE, PSW
PUSH PSW ; (HL nem, mert ott lesz a visszatérési érték)

MOV A, M ; a maximum az első elem
MOV D, H ; megjegyezzük a mutatót
MOV E, L ; megjegyezzük a mutatót
DCR C ; darabszám csökkentés
JZ ezaz ; csak 1 byte volt

ciklus:

INX H ; következő elem
CMP M ; összehasonlítás: A - M
JNC kicsi ; kisebb
MOV A, M ; nagyobb, ez lesz az új maximum érték
MOV D, H ; megjegyezzük a mutatót
MOV L, E ; megjegyezzük a mutatót

kicsi:

DCR C ; továbblépünk
JNZ ciklus ; még van

ezaz:

XCHG ; DE --> HL

POP PSW ; Regiszter visszaállítás
POP D ; fordított sorrendben!
POP B
RET ; visszatérés!

- b.) Írjunk **szubrutint**, amely a HL regiszterpárban kapott címtől kezdődő a C regiszterben megadott hosszúságú memóriaterületen megkeresi a legnagyobb értéket (**szó méret, abszolút érték**). Megálláskor a HL regiszterpár a maximumra mutat. A szubrutin csak a HL regiszterpár értékét módosítja.

max_ker2:

PUSH B ; regiszterek mentése: BC, DE, PSW
PUSH D ; regiszterek mentése: BC, DE, PSW
PUSH PSW ; (HL nem, mert ott lesz a visszatérési érték)

PUSH H ; megjegyezzük a mutatót (a stackben) - a legnagyobb elem az első elem
MOV E, M ; maximum alsó byte
INX H ;
MOV D, M ; maximum felső byte
INX H ; következő elem
DCR C ; darabszám csökkentés
JZ ezaz ; nincs több

ciklus:

INX H ; következő elem felső byte
MOV B, M ; B = felső byte, mert lehet, hogy tárolnunk kell
DCX H ; mutató vissza az alsó byte-ra
MOV A, B ; A = felső byte, hogy komparálni tudjunk
CMP D ; összehasonlítás, először a felső byte: A - D
JZ also ; egyenlő, az alsó byte dönt
JNC nagy ; az A a nagyobb, meg kell jegyezni
JMP kicsi ; kisebb, nem kell az alsó byte-ot vizsgálni

also:

MOV A, M ; alsó byte dönt
CMP E ; összehasonlítás, alsó byte: A - E
JC kicsi ; az A a kisebb, megyünk tovább

nagy:

; nagyobb volt, megjegyezzük
POP D ; a régi mutatót eldobjuk (ADD SP,2 - csak sajnos ilyen utasítás nincs)
MOV D, B ; megjegyezzük az értéket: felső byte (B)
MOV E, M ; megjegyezzük az értéket: alsó byte (HL mutatott rá)
PUSH H ; megjegyezzük a mutatót is

kicsi:

INX H ; továbblépünk
INX H ;
DCR C ;
JNZ ciklus ; még van

ezaz:

POP H ; a maximum helye a stackből

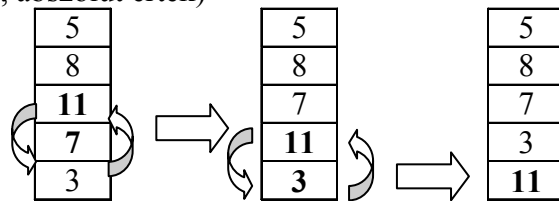
POP PSW ; Regiszter visszaállítás
POP D ; fordított sorrendben!
POP B
RET ; visszatérés!

4. Rendezés (buborék rendezés)

Írjunk programot, amely a 9000H címtől kezdődő 32 byte-os memóriaterületen nagyság szerint növekvő sorrendbe rendezi az értékeket (byte méret, abszolút érték)

Emlékeztető: buborék rendezés C-ben

```
unsigned char a, b, *p;
for (i = 32; --i > 0; )
    for (j = i, p = KEZD; j > 0; j--) {
        a = *p; p++;
        if (*p < a)
            { b=*p; *p--=a; *p++=b; }
    }
}
```



```
MVI C, 32          ; tömb mérete ( i )
c1:                ; külső ciklus
DCR C             ; (-- i )
JZ allj           ; vége
MOV B, C          ; még ennyi van ( j = i )
LXI H, 9000H      ; itt kezdünk ( p = KEZD )
c2:                ;
MOV A, M          ; ( a = *p )
INX H             ; következő elem ( p++ )
CMP M             ; (*p < a )
JC mehet          ; (*p > a ), nem kell csere
JZ mehet          ; (*p = a ), nem kell csere
MOV E, M          ; csere, a nagyobb hátrébb kerül ; ( b = *p )
MOV M, A          ; (*p = a )
DCX H             ; (p--)
MOV M, E          ; (*p = b )
INX H             ; (p++)
mehet:            ;
DCR B             ; továbblép (j--)
JNZ c2            ; belső ciklus, még van elem
JMP c1            ; külső ciklus
allj:
...
```

5. Aritmetika

- a.) Írjunk programot, amely összead két, a memóriában elhelyezkedő szót (16 bit)
 $(9000h) = (9000h) + (9100h)$

Összeadás az akkumulátoron keresztül

```
LXI H, 9000H    ; HL: op1 alsó byte címe
LDA 9100H      ; A: op2 alsó byte
ADD M          ; A = op1 + op2
MOV M, A        ; eredmény alsó byte tárolása
INX H          ; HL: op1 felső byte címe
LDA 9101H      ; A: op2 felső byte
ADC M          ; az átvitelt figyelembe kell venni
MOV M, A        ; eredmény felső byte tárolása
```

Összeadás DAD utasítással

```
LHLD 9000H     ; HL : op1 (alsó/felső byte)
XCHG          ; DE : op1
LHLD 9100H     ; HL : op2 (alsó/felső byte)
DAD D          ; HL = HL + DE
SHLD 9000H     ; eredmény tárolása
```

- b.) Írjunk programot, amely összead két, a memóriában elhelyezkedő dupla szót (32 bit)

Az összeadást byte-onként kell elvégezni, az átvitel figyelembe vételével

```
MVI C, 4
LXI H, 9000H
LXI D, 9100H   ; az eddigi utasítások nem állították a flageket
XRA A          ; cy = 0 állítás (ORA A, ANA A is jó lenne)
ciklus:
LDAX D
ADC M          ; az első körben cy=0
MOV M, A       ; eredmény tárolása
INX H          ; az operandus következő byte-ja
INX D
DCR C          ; cy nem változik!!!!
JNZ ciklus
...
```

- c.) Írjunk programot, amely a 9000H címtől kezdődő 32 byte-os memóriaterülethez modulo 256-os ellenőrző összeget képez.

```
LXI H, 9000H   ; kezdő cím
MVI C, 32      ; darabszám
XRA A          ; az összeg kezdeti értéke 0 (MVI A, 0 is lehetne - 2 gépi ciklus!)
ciklus:
ADD M          ; modulo 256, a cy nem kell (az eredmény az A-ban)
INX H
DCR C
JNZ ciklus
...
```

d.) Írjunk programot, amely a 9000H címtől kezdődő 32 byte-os memóriaterülethez 16 bites ellenőrző összeget képez.

A 16 bites ellenőrző összeg alsó byte-ját az **A**, felső byte-ját a **B** regiszterben képezzük, végül az alsó byte-ot áttöltjük a **C** regiszterbe

```

LXI H, 9000H    ; kezdő cím
MVI C, 32      ; hossz
XRA A
MOV B, A        ; az ellenőrző összeg kezdeti értéke 0
ciklus:
ADD M          ; alsó byte
JNC c1
INR B          ; ha volt átvitel az alsó byte-on, a felső byte-ot növelni kell
c1:
INX H          ; következő byte címe
DCR C
JNZ ciklus     ; van még
MOV C, A       ; az összeg alsó byte-ja a C regiszterbe
...

```

6. Logikai műveletek

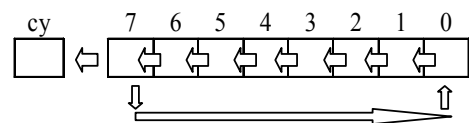
Írjunk programot, amely a 9000H címtől kezdődő 32 byte-os memóriaterületen megszámlolja, hogy hány darab 1-es bit van.

```

LXI H, 9000H    ; kezdő cím
MVI C, 32      ; hossz
LXI D, 0        ; számláló
c1:
MVI B, 8        ; ennyi bit van egy byte-ban
MOV A, M        ; aktuális byte az A-ba
c2:
RLC             ; a bitek vizsgálata a cy-n keresztül
JNC c3          ; nincs cy, nem kell számolni
INX D
c3:
DCR B           ; van még bit?
JNZ c2
INX H           ; következő cím
DCR C           ; van még byte?
JNZ c1
...

```

RLC



7. Bináris - HEXA konverzió

Írjunk szubrutint, amely előállítja az akkumulátorban lévő bináris szám hexadecimális karakteres megfelelőjét a BC regiszterpárba. pl: A=1Eh => B='1' (31h), C='E' (45h). A szubrutin az A regiszter és a flag-ek értékét elrontja.

Elv: ha a konvertálandó 4 bit (b) 0 ... 9, akkor a hexa karakter = b + 30h
 ha a konvertálandó 4 bit (b) A ... F, akkor a hexa karakter = b + 37h ('A' = 41H)

bin2hexa:

```

PUSH PSW      ; A mentése, mert először csak 4 bit kell
ANI 0FH       ; alsó 4 bit (felső 4 bit törlése)
ADI 30H       ; karakter
CPI 3AH       ; nagyobb, mint '9'
JC c1
ADI 7         ; még adjunk hozzá 7-et
c1:
MOV C, A      ; alsó 4 bit hexa karaktere a C-be
POP PSW       ; A visszaállítása
RLC          ; a felső 4 bit kell, először odaforgatjuk
RLC
RLC
RLC
ANI 0FH       ; most már alul van, törölhetjük a felső 4-et
ADI 30H
CPI 3AH
JC c2
ADI 7
c2:
MOV B, A      ; felső 4 bit hexa karaktere a C-be
RET

```

DAA utasítással

bin2hexa:

```

PUSH PSW
ANI 0FH
ADI 90H
DAA
ACI 40H
DAA
MOV C, A
POP PSW
RLC
RLC
RLC
RLC
ANI 0FH
ADI 90H
DAA
ACI 40H
DAA
MOV B, A
RET

```

8. Programmal ellenőrzött készenlét

a.) A státusz egy bitjén 1-es értékre várunk

var1:

```

IN 00H       ; státusz beolvasás
ANI 80H       ; legfelső bit kimaszkolása
JZ var1       ; várunk amíg 0
...

```

b.) A státusz két bitjén 1-es értékre várunk

var2:

```

IN 00H       ; státusz beolvasás
ANI 0C0H     ; felső két bit kimaszkolása
CPI 0C0H     ; várunk
JNZ var2     ; amíg mindkettő nem 1-es
...

```

c.) A státusz két bitjének valamelyikén 1-es értékre várunk

var :

```
IN 00H      ; státus beolvasás
ANI 081H    ; alsó és felső bit maszkolása
JZ var      ; várunk, ha nincs 1-es
...
```

d.) A státusz alsó két bitjének valamelyikén 1-es értékre várunk, elágazás a bitek értéke szerint.

var :

```
IN 00H      ; státus beolvasás
ANI 3H      ; alsó két bit kimaszkolása
RRC         ; az alsó bit a cy-be (a másik bit értékét sem ronthatjuk el)
JC also     ; az alsó 1-es volt (prioritás!, mert először ezt vizsgáltuk)
ANI 1       ; alsó bit 1-es?
JZ var      ; nem, tehát várni kell
....       ; a második bit 1-es volt
...
also:
....       ; az első bit 1-es volt
...
```

e.) elágazás a státusz alsó 2 bitje alapján ugró táblával (01 → cim1, 10 → cim2, 11 → cim3)

var :

```
IN 00H      ; státus beolvasás
ANI 3H      ; alsó két bit kimaszkolása
JZ var      ; ha nulla várunk
DCR A       ; A = A - 1
ADD A       ; A = 2 * A
MOV E, A    ; DE = offset
MVI D, 0    ;
LXI H, jtab ; ugró tábla kezdőcíme
DAD D       ; (HL) = ugrási cím
MOV E, M    ; cím alsó byte
INX H       ;
MOV D, M    ; DE = ugrási cím
XCHG        ; HL = ugrási cím
PCHL        ; PC = HL (indirekt ugrás)
```

jtab:

—	cim1	—
—	cim2	—
—	cim3	—

jtab:

```
DW cim1, cim2, cim3
```


9. Szubrutin paraméter átadás

a.) Paraméter átadás a stack-en

```

LXI H, 1122H ; ezt az értéket akarjuk átadni
PUSH H       ; letesszük a stack-be
CALL rutin   ; szubrutin hívás
POP H        ; SP visszaállítás
...

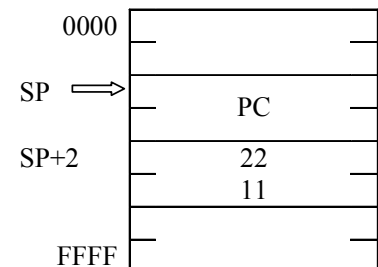
```

rutin:

```

LXI H, 2      ; SP értékéhez csak így tudunk hozzájutni
DAD SP        ; egyben átlépjük a visszatérési címet
MOV E, M      ; az átadott paraméter felolvasása
INX H
MOV D, M      ; paraméter DE-be
...             ; a szubrutin felülírja a DE regisztert
RET           ; az általa használt regiszterek értékét

```



b.) Paraméter átadás a stack-en, a szubrutin menti a regisztereket

```

LXI H, 1122H ; ezt az értéket akarjuk átadni
PUSH H       ; letesszük a stack-be
CALL rutin   ; szubrutin hívás
POP H        ; SP visszaállítás
...

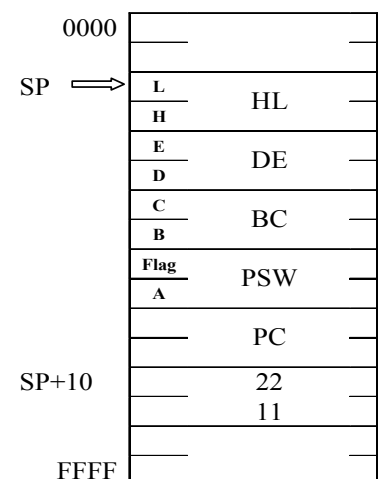
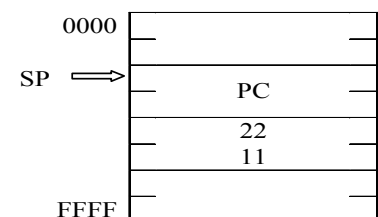
```

rutin:

```

PUSH PSW     ; regiszter mentés
PUSH B       ; a sorrend tetszőleges
PUSH D       ; de a visszaállításnál figyelni kell
PUSH H
LXI H, 10     ; SP értékéhez csak így tudunk hozzájutni
DAD SP        ; egyben átlépjük a mentett értékeket
MOV E, M      ; az átadott paraméter felolvasása
INX H
MOV D, M      ; paraméter DE-be
...
POP H         ; regiszter visszaállítás, fordított sorrendben
POP D
POP B
POP PSW
RET

```

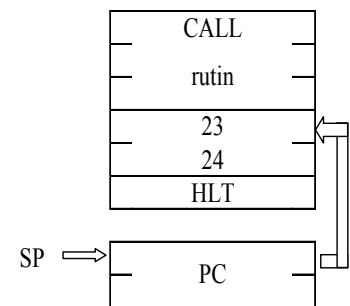


b.) Paraméter átadás a szubrutin hívó utasítás után a memóriában

```

CALL rutin      ; szubrutin hívás
DB 23, 24      ; paraméterek
...

rutin:
XTHL           ; paraméterek címe a stack tetején
MOV E,M        ; 23 => E
INX H
MOV D,M        ; 24 => D (paraméter DE-be)
INX H
XTHL           ; új visszatérési cím
...
RET
    
```



10. Állapotgép

Írjunk programot, amely a 9000H címtől kezdődő 0 végjelű karakterstringben megszámolja az 'LY'-okat. (az LLY, LLLY, L....LY sorozatokat 2-nek számolja)

	L	Y	más	'\0'
alap (0)	egyl	alap	alap	--
egyl (1)	ketl	alap/n++	alap	--
ketl (2)	ketl	alap/n+=2	alap	--

```
for (p=KEZD,n=0,b=0; *p!=0 ; p++) {
    switch (b) {
        case 0: if (*p == 'L') b++; break;
        case 1: if (*p == 'L') b++; else {b = 0; if (*p == 'Y') n++;} break;
        case 2: if (*p != 'L') { b = 0; if (*p == 'Y') n+=2 }; break;
    }
}
```

; HL: mutató (p)
 ; DE: számláló (n)
 ; B: állapot (b)

LXI H, 9000H ; kezdeti értékadások (p=KEZD)
LXI D, 0 ; itt számolunk (n=0)
MVI B, 0 ; alap állapot (b=0)

cikl:

MOV A, M
ORA A ; végjel vizsgálat
JZ vege ; *p!=0
MOV A, B ; switch(b)
ORA A
JNZ sw1

MOV A, M ; 0: (alap állapot)
CPI 'L' ; 'L' jött?
JNZ tovább
INR B ; b=1 (egyl állapot)
JMP tovább

sw1:

DCR A
JNZ sw2

MOV A, M ; 1: (egyl állapot)
CPI 'L'
JZ ketl ; egyl állapotban 'L' jött -> átlépés ketl állapotba
MVI B, 0 ; vissza alap állapotba (b=0)
CPI 'Y'
JZ novel1 ; 'Y' jött, a számlálót is növelni kell
JMP tovább

ketl:

INR B
JMP tovább

sw2:

```

MOV A,M          ; 2: (ketl állapot)
CPI 'L'
JZ tovább        ; marad az állapot
MVI B,0          ; vissza alap állapotba (b=0)
CPI 'Y'          ; *p=='Y' ?
JNZ tovább
INX D            ; számláló növelése (a következő utasítással együtt: n+=2)
novel1:
INX D            ; számláló növelése (n++)
tovabb:
INX H            ; mutató növelése (következő karakter)
JMP cikl
vege:
...
```

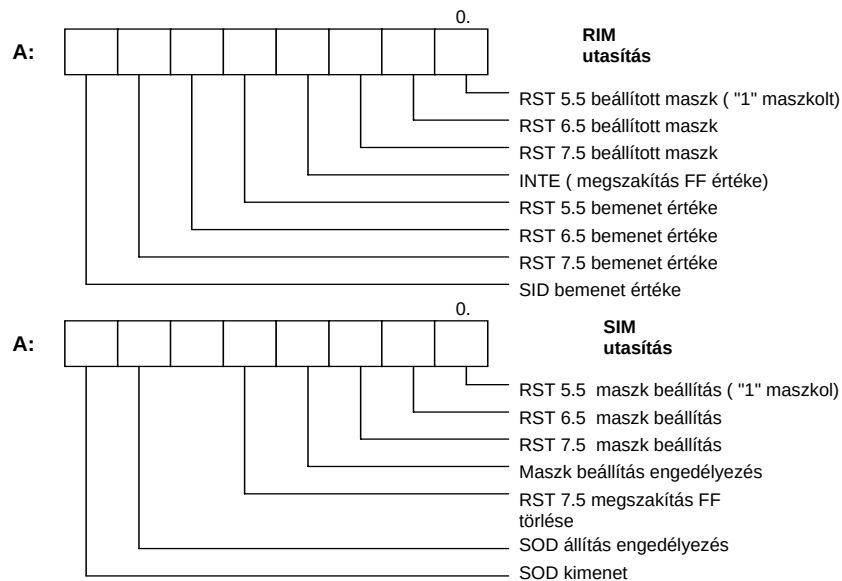
Egy másik megközelítés:

```

for (p=KEZD,n=0,b=0; *p != 0 ; p++)
  switch (*p) {
    case 'L': if (b != 2) b++; break;
    case 'Y': n+=b; // nincs break!!!! b=0
    default: b=0; break;
  }
```

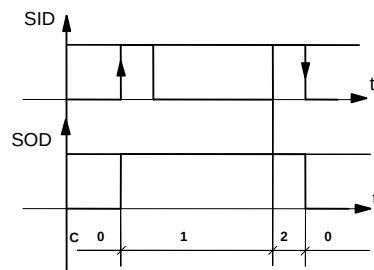
<pre> LXI H,9000H LXI D,0 MVI B,0 ciklus: MOV A,M ORA A JZ vege CPI 'L' ; 'L': JZ ljott CPI 'Y' ; 'Y': JZ yjott def1: MVI B,0 ; default tovabb: INX H ; p++ JMP ciklus</pre>	<pre> ljott: MOV A,B CPI 2 JZ tovább INR B JMP tovább yjott: MOV A,B ; n+=b ADD E MOV E,A JNC def1 INR D JMP def1 vege: ...</pre>
---	--

8. SID, SOD vonalak alkalmazása

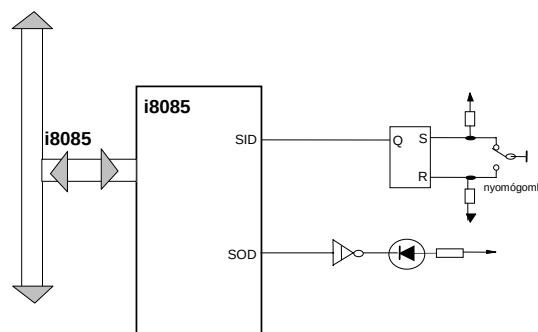


8.1. ábra

Példa 8.1.: A 8.1. ábra szerint egy i8085-ös processzor SID bemenetére pergesmentesített kapcsolót kötöttek. A SOD kimenetről egy LED diódát lehet vezérelni. A processzoron futó programnak a SID bemenetre érkező jeleket kell figyelnie és ez alapján vezérelni a LED diódát. A bekapcsolás után a SID bemenetre érkező jel első felfutó élre a diódának világítani kell, a bemenetre érkező következő impulzus lefutó élére pedig el kell aludnia (8.2. ábra). Készítsen el egy olyan assembly programot, amely ezt a vezérlést ciklikusan ismétli. A program címe legyen 8000H.



8.2. ábra

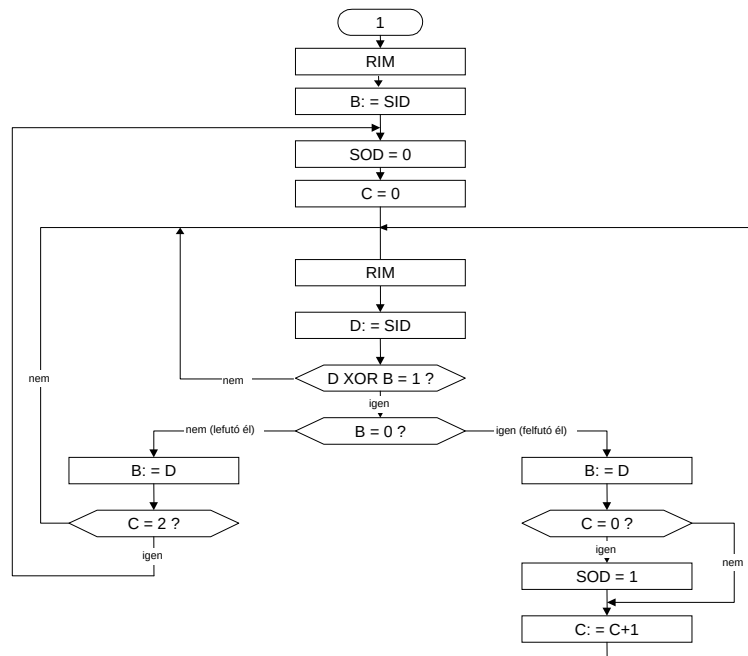


8.3. ábra

Megoldás 8.1.:

A programban alkalmazott regiszterek feladata:

- B:** Előző mintavételezéskor a SID bemenet értéke,
C: Ciklus állapot-tárolója,
D: Aktuális SID érték



8.4. ábra

KEZD:	ORG	8000H	
	RIM		
	ANI	80H	
	MOV	B,A	

FOCIKL:	MVI	A,40H	
	SIM		
	MVI	C,00H	;STATUS:=0

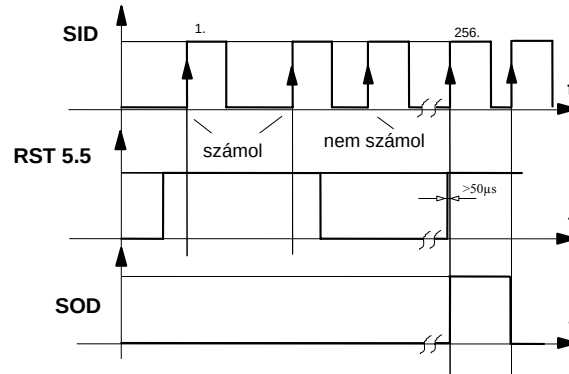
CIKL1:	RIM		
	ANI	80H	;FELSO BITRE MASZK
	MOV	D,A	;UJ ERTEK MENTESE
	XRA	B	;A XOR B, FIGYEL
	JZ	CIKL1	;UGRIK, HA SID NEM VALTOZOTT
	XRA	A	;A:=0
	ORA	B	;0+B
	JZ	FELFUT	;UGRIK, HA FELFUTÓ EL

LEFUT:	MOV	B,D	;REGI SID ERTEK FRISSITESE
	MOV	A,C	
	CPI	2	
	JZ	FOCIKL	;UGRIK, HOGY SOD LEESSEN
	JMP	CIKL1	

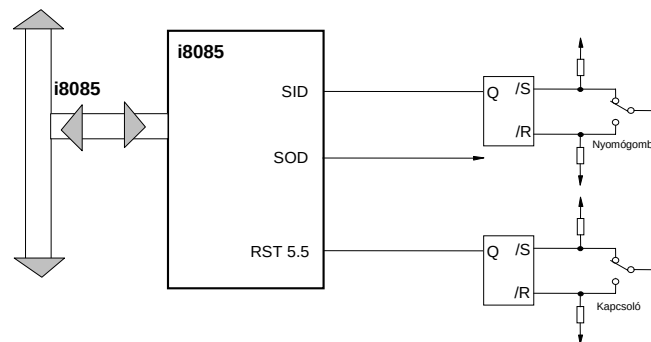
FELFUT:	MOV	B,D	;REGI SID ERTEK FRISSITESE
	XRA	A	
	ORA	C	
	JNZ	FEL1	;UGRIK,HA NEM EL SO EL
	MVI	A,0C0H	
	SIM		;SOD=1
FEL1:	INR	C	;C:=C+1
	JMP	CIKL1	

	END		

Példa 8.2.: Mod. 256-os számláló i8085-ös processzorral. A processzor RST 5.5 bemenete a számláló engedélyező jele, és a SID bemenetre érkeznek az impulzusok. Az áramkör az impulzusok felfutó élére működjön mod. 256 számlálóként. Az áramkör kimenete a processzor SOD kimenete, amelyen 256 impulzusonként egy ciklusidőre jelenik meg pozitív impulzus. Az bemenő impulzusok szélessége nagyobb mint 0.5 ms és a két bemenet változása egymástól 50 μ s-nál nagyobb távolságra van.

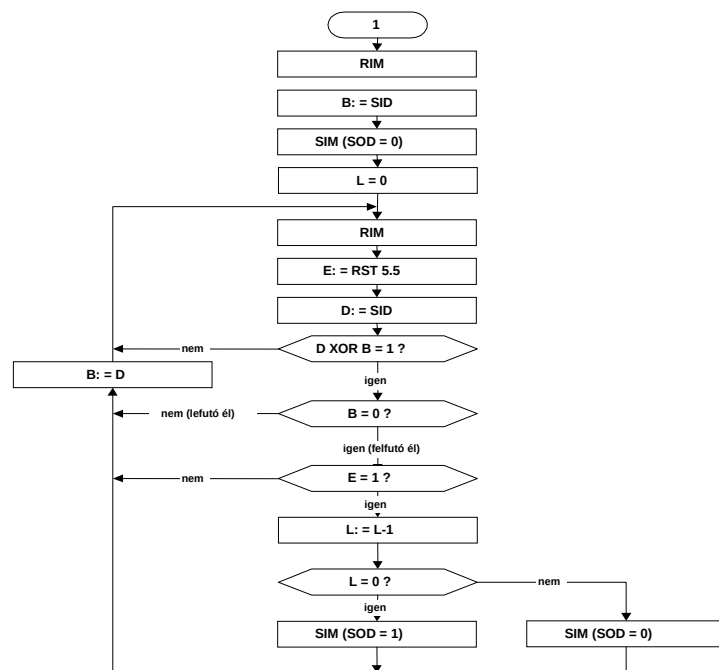


8.5. ábra



8.6. ábra

Megoldás 8.2./1: Az RST 5.5 vonal programozott lekérdezésével.



8.7. ábra

A programban alkalmazott regiszterek feladatai:

B: Előző mintavételi SID érték.

D: Aktuális SID érték.

E: Aktuális RST 5.5 érték.

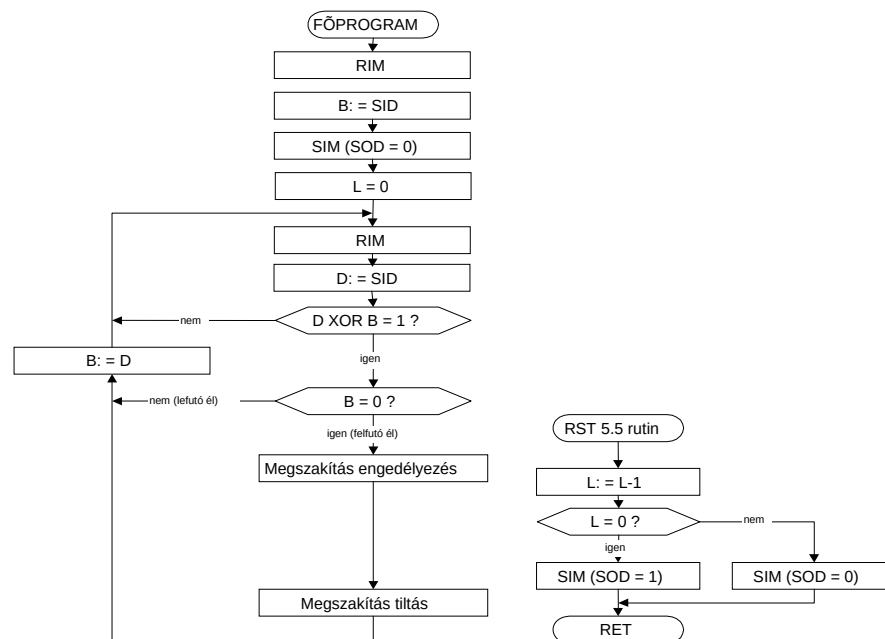
L: Számláló értéke.

Egyidőben történik a mintavételezés a SID és RST 5.5 bemeneteknek, ezért a jelek elvileg egyidőben is változhatnak (az 50µs-os idő a két változás között nincs kihasználva).

```

INIC:      ORG      8000H
           RIM
           ANI      80H
           MOV      B,A          ;ELOZO SOD BEALLITASA A B-BE
           MVI      A,4FH        ;FELES IT-K TILTASA, SOD=0
           SIM
           XRA      A
           MOV      L,A          ;L=0
;-----
KEZD:      RIM
           PUSH     PSW
           ANI      10H
           MOV      E,A          ;E=RST 5.5
           POP      PSW
           ANI      80H
           MOV      D,A          ;D=AKTUALIS SID
           XRA      B            ;VOLT SID VALTOZAS ?
           JZ       KEZD         ;UGRIK, HA NEM VOLT
           XRA      A
           ORA      B            ;ELOZO SOD „0” VOLT ?
           JZ       FELFUT       ;URIK, HA FELFUTO EL
;-----
LEFUT:      MOV      B,D          ;ELOZO ERTEK FRISSITESE
           JMP      KEZD
;-----
FELFUT:     XRA      A
           ORA      E            ;KELL SZAMOLNI?
           JZ       LEFUT        ;UGRIK, HA NEM KELL (RST 5.5=0)
           DCR      L
           JNZ      TORL         ;UGRIK, HA NEM A256. IMP.
           MVI      A,0C0H       ;SOD=1 PARANCS SZO
           SIM
           JMP      LEFUT
TORL:      MVI      A,40H        ;SOD=0 PARANCS SZO
           SIM
           JMP      LEFUT
           END
  
```

Megoldás8.2./2: RST 5.5 megszakításkérés alkalmazásával.



8.8. ábra

Az RST 5.5 megszakításkérő jel szintjére történik meg a szubrutin meghívása, akkor ha a SID vonal felfutó élére a megszakítások tiltása megszűnik (EI). Az RST 5,5 szubrutinban dekrementálás és SOD állítása történik.

```

;          ORG      0H
;
;          JMP      INIC
;-----
;          ORG      2CH
;
RUTIN:     DCR      L
           JNZ      TORL      ;UGRIK, HA NEM A256. IMP.
           MVI      A,0C0H    ;SOD=1 PARANCS SZO
           SIM
           RET
TORL:      MVI      A,40H      ;SOD=0 PARANCS SZO
           SIM
           RET
;-----
;          ORG      8000H
;
INIC:      RIM
           ANI      80H
           MOV      B,A        ;ELOZO SID BEALLITASA A B-BE
           MVI      A,4EH      ;FELES IT-K MASZKOLASA(KIVETEL RST5.5), SOD=0
           SIM
           XRA      A
           MOV      L,A        ;L=0
;-----
KEZD:      RIM
           ANI      80H
           MOV      D,A        ;D=AKTUALIS SID
           XRA      B          ;VOLT SID VALTOZAS ?
           JZ       KEZD       ;UGRIK, HA NEM VOLT
           XRA      A
           ORA      B          ;ELOZO SID „0” VOLT ?
           JNZ      LEFUT      ;UGRIK, HA LEFUTO EL
FELFUT:    EI
           NOP
           DI
;-----
LEFUT:     MOV      B,D        ;ELOZO ERTEK FRISSITESE
           JMP      KEZD
           END

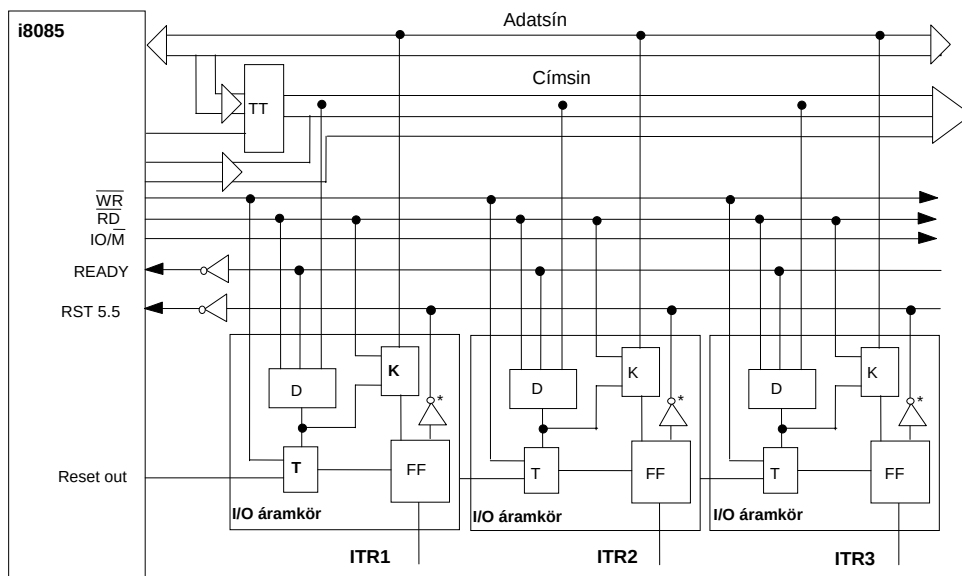
```

9. „Feles” megszakítások alkalmazása.

Példa 9.1.: Készítsen megszakítási vonalakat kezelő áramkört, amely egy 8085-ös processzoron alapuló sín RST 5.5-ös megszakítási vonalára csatlakozva 3 db külső megszakítás fogadására alkalmas. Egy megszakítási impulzusra csak egyszer kérjen megszakítást. Feltételezzük, hogy a megszakítási impulzusok gyakorisága max. 1ms. A megszakítások kezelését külön-külön áramkörök végzik, amelyek alaphelyzetbe állíthatók a 78H, 79H és 7AH címre adott írás paranccsal. A megszakításkérés lekérdezhető a fenti címekre adott olvasás paranccsal. Az RST 5.5-ös megszakítási szubrutinban az IRT1 a „C”, az IRT2 a „D” és az IRT3 az „E” regisztereket inkrementálja.

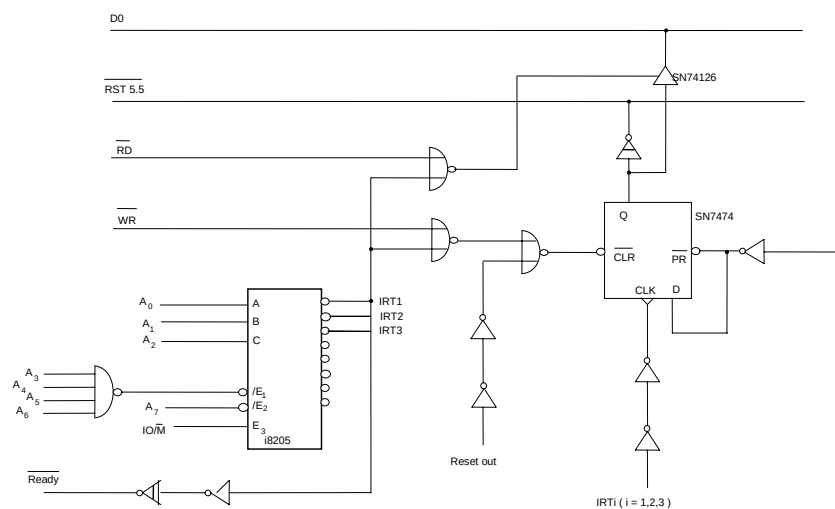
Megoldás 9.1.:

Javasolt blokkvázlat:



9.1. ábra

I/O áramkör



9.2. ábra

```

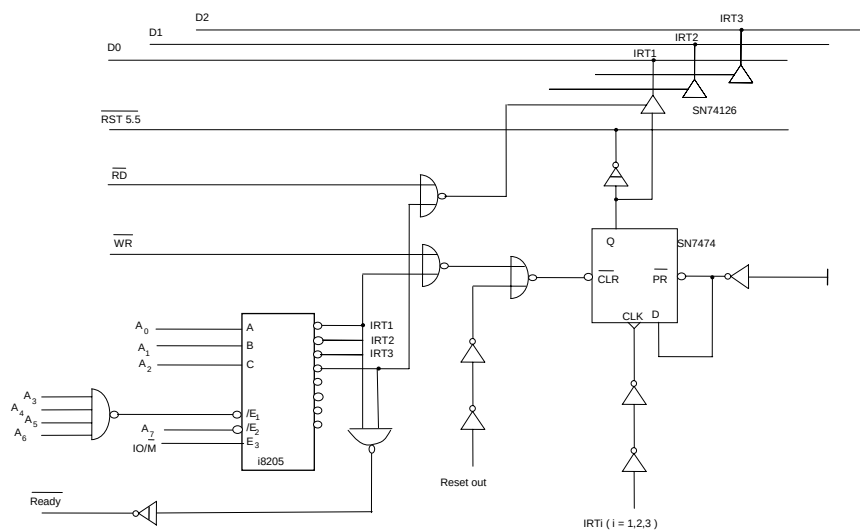
; FOPROGRAM
RAM EQU 8000H
STACK EQU 8100H
IRT1KC EQU 78H
IRT2KC EQU 79H
IRT3KC EQU 7AH
IRTKC EQU 7BH ; (9.2. PELDA)
SZAKIT EQU 7CH ; (9.3. PELDA)

```

MASZK	EQU	0000 1110B	; RST 6.5, RST 7.5 MASZK PARANCS (9.1., 9.2. PELDAK)
MSZ75	EQU	0001 1011B	; RST 5.5, RST 6.5 MASZK PARANCS (9.3. PELDA) ES RST 7.5 FF TORL.
T75	EQU	0001 0000B	; RST 7.5 FF. TORLESE (9.3. PELDA)
;			
	ORG	0	
	JMP	INIC	
;			
	ORG	02CH	; RST 5.5-OS RUTIN KEZDOCIME
	JMP	RUTIN	
;			
INIC:	ORG	40H	
	LXI	H,STACK	
	SPHL		; STACK BEALLITASA
	XRA	A	
	MOV	C,A	
	MOV	D,A	
	MOV	E,A	; C,D,E REGISZTEREK TORLESE
	MVI	A,MASZK	
	SIM		; RST 6.5, RST 7.5 MASZKOLASA
	EI		
HUOK:	JMP	HUOK	
;			
;			
;			
;			
RUTIN:	PUSH	PSW	
	IN	IRT1KC	; IRT1 MEGSZAKITAS ERKEZETT ?
	ANI	1	
	JNZ	RUT1	
	IN	IRT2KC	; IRT2 MEGSZAKITAS ERKEZETT?
	ANI	1	
	JNZ	RUT2	
	INR	E	; ITR3 LEKEZELESE
	OUT	IRT3KC	; ITR3 MEGSZAKITASI FF. TORLESE
	POP	PSW	
	EI		
	RET		
RUT1:	INR	C	; ITR1 LEKEZELESE
	OUT	IRT1KC	; ITR1 MEGSZAKITASI FF. TORLESE
	POP	PSW	
	EI		
	RET		
RUT2:	INR	D	; ITR2 LEKEZELESE
	OUT	IRT2KC	; ITR2 MEGSZAKITASI FF. TORLESE
	POP	PSW	
	EI		
	RET		
	END		

Példa 9.2.: Készítsék el a *Példa1* megoldását úgy, hogy a megszakítási ff.-ok értékei egy utasítással legyenek lekérdezhetők (cím: 7BH).

Megoldás 9.2.:



9.3. ábra

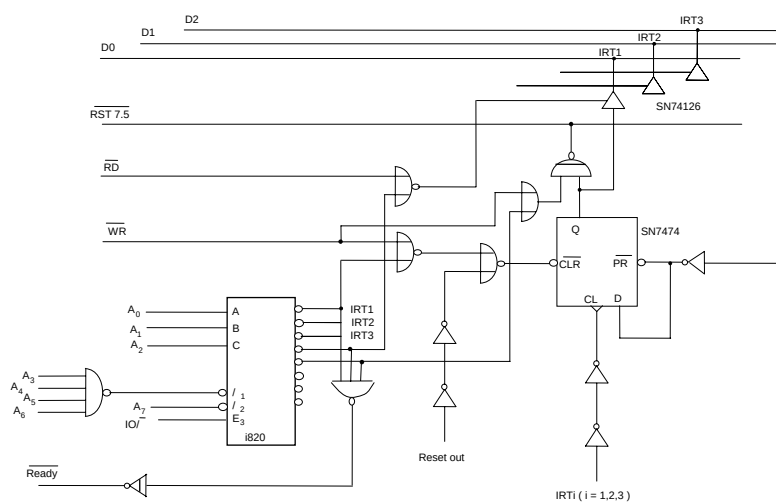
```

; RST 5.5 SZUBROUTIN
;
RUTIN:      PUSH    PSW
            PUSH    H
            IN      IRTKC
            MOV     H,A
            ANI     1           ; IRT1 ERKEZETT ?
            JNZ     RUT1
RUT3:      MOV     A,H
            ANI     2           ; IRT2 ERKEZETT?
            JNZ     RUT2
RUT4:      MOV     A,H
            ANI     4           ; IRT3 ERKEZETT?
            JZ      VEGE
            INR     E           ; ITR3 LEKEZELESE
            OUT     IRT3KC      ; ITR3 FF. TORLESE
VEGE:      POP     H
            POP     PSW
            EI
            RET
RUT1:      INR     C           ; ITR1 LEKEZELESE
            OUT     IRT1KC      ; ITR1 MEGSZAKITASI FF. TORLESE
            JMP     RUT3
RUT2:      INR     D           ; ITR2 LEKEZELESE
            OUT     IRT2KC      ; ITR2 MEGSZAKITASI FF. TORLESE
            JMP     RUT4

```

Példa 9.3.: Készítsék el a *Példa2* megoldását RST 7.5-es megszakítás alkalmazásával.

Megoldás 9.3.:



9.4. ábra

```

;
; FOPROGRAM
;
RAM      EQU      8000H
STACK    EQU      8100H
IRT1KC    EQU      78H
IRT2KC    EQU      79H
IRT3KC    EQU      7AH
IRTKC     EQU      7BH           ; (9.2. PELDA)
SZAKIT    EQU      7CH           ; (9.3. PELDA)
MASZK     EQU      0000 1110B    ; RST 6.5, RST 7.5 MASZK
; PARANCS( 9.1., 9.2.PELDAK)
MSZ75     EQU      0001 1011B    ; RST 5.5, RST 6.5 MASZK
; PARANCS(9.3. PELDA)
T75       EQU      0001 0000B    ; RST 7.5 FF. TORLESE
; (9.3. PELDA)
;
ORG       0
JMP INIC
;
ORG       03CH           ; RST 7.5-OS RUTIN KEZDOCIME
JMP RUTIN
;

```

```

INIC:      ORG      40H
           LXI      SP,STACK      ; STACK BEALLITASA
           XRA      A
           MOV      C,A
           MOV      D,A
           MOV      E,A           ; C,D,E REG. TORLESE
           MVI      A,MSZ75
           SIM
           EI
HUROK:     JMP      HUROK
;
; RST 7.5 SZUBROUTIN
;
RUTIN:     PUSH     PSW
           PUSH     H
           IN       IRTKC
           MOV      H,A
           ANI      1           ; IRT1 ERKEZETT ?
           JNZ      RUT1
RUT3:      MOV      A,H
           ANI      2           ; IRT2 ERKEZETT?
           JNZ      RUT2
RUT4:      MOV      A,H
           ANI      4           ; IRT3 ERKEZETT?
           JZ       VEGE
           INR      E           ; ITR3 LEKEZELESE
           OUT      IRT3KC      ; ITR3 FF. TORLESE
VEGE:      POP      H
           POP      PSW
           MVI      A,T75
           SIM                ; RST 7.5 FF. TORLESE (AUTOMATIKUSAN IS TORLODIK)
           OUT      SZAKIT      ; RST 7.5 FELFUTOEL GEN.
           EI
           RET
RUT1:      INR      C           ; ITR1 LEKEZELESE
           OUT      IRT1KC      ; ITR1 FF. TORLESE
           JMP      RUT3
RUT2:      INR      D           ; ITR2 LEKEZELESE
           OUT      IRT2KC      ; ITR2 FF. TORLESE
           JMP      RUT4
           END

```

10. Megszakításkezelők alkalmazása (i8259A)

Példa10.1.:

Készítsen áramkört, amely egy 8085-ös processzoron alapuló sínre csatlakozva 8 db külső megszakítás fogadására alkalmas.

A. A processzor modul nem tartalmaz megszakítás vezérlőt, a processzor INT és INTA jelei ki vannak vezetve a buszra. A rendszerben egyéb IT kérő eszköz csak a processzor feles IT vonalait használhatja.

B. A processzor modul tartalmaz 1db 8259-es megszakításvezérlőt. A 8259-es IT bemenetei (IT0..IT7) valamint kaszkád kimenetei (CAS0..CAS2) megtalálhatók a buszon. A kártya az IT2 vezetékre csatlakozhat.

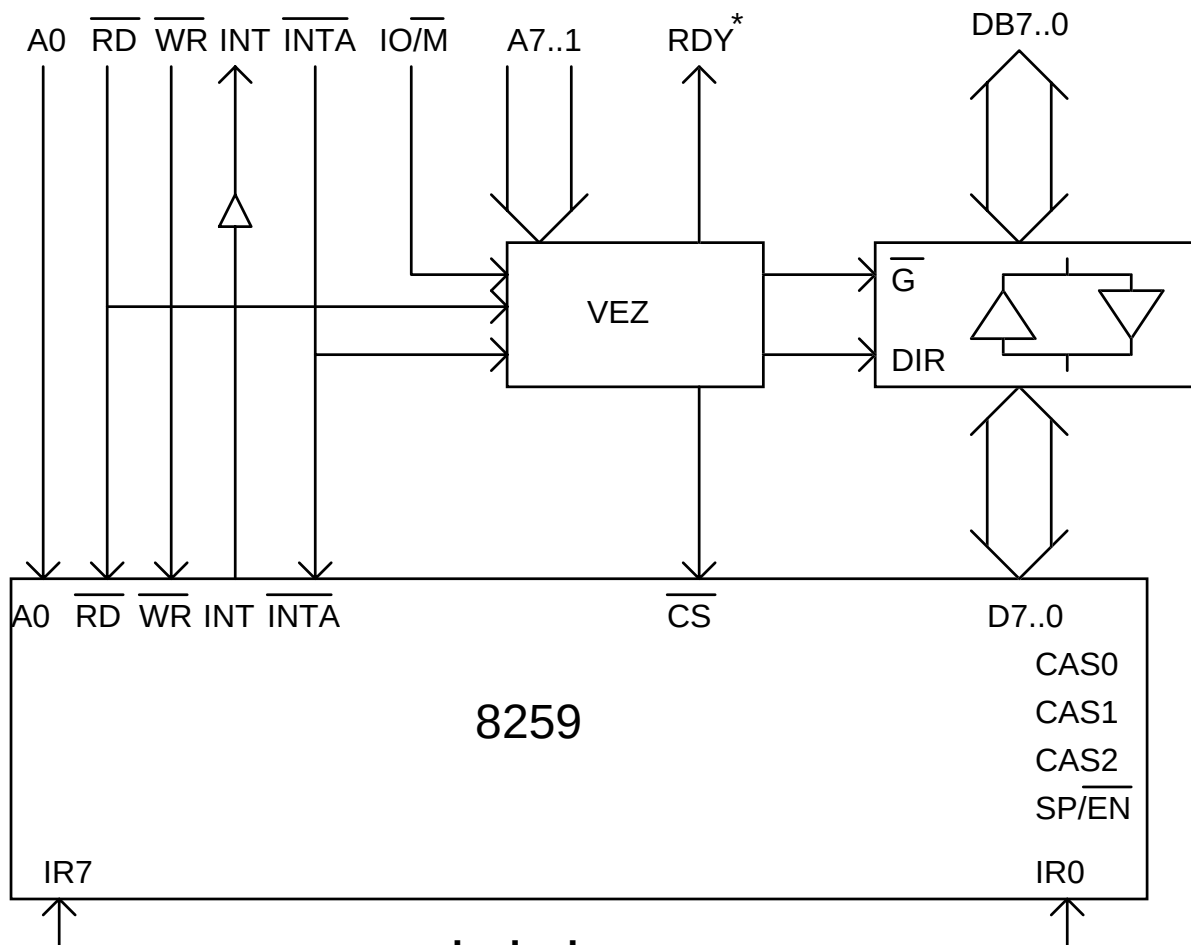
Készítsük el az IT vezérlőket inicializáló rutinokat!

a. Báziscím: 20H, IT tábla cím 1C0H, intervallum: 4 byte.

b. Processzor moduli vezérlő: Bázis cím: 80h, IT tábla cím 180H, intervallum: 4 byte.

I. HARDVER MEGVALÓSÍTÁS

A. KÜLSŐ IT VEZÉRLŐVEL



IR0 .. IR7: Szint vagy él+sint érzékeny, de mindkét esetben a kiszolgálás pillanatában IRI = 1 kell legyen.

1. VEZ feladata:**### -CS előállítás**

- a 8259-es mint periféria szerepel

$$CS = \text{saját tcím} \cdot IO / \overline{M}$$

Adaterősítő vezérlése

- INTA alatt

- programozás alatt (8259 mint periféria)

$$G = CS + INTA \quad (\overline{G} = \overline{CS} \cdot \overline{INTA})$$

$$DIR = IORD + INTA \quad (\overline{DIR} = \overline{IORD} \cdot \overline{INTA})$$

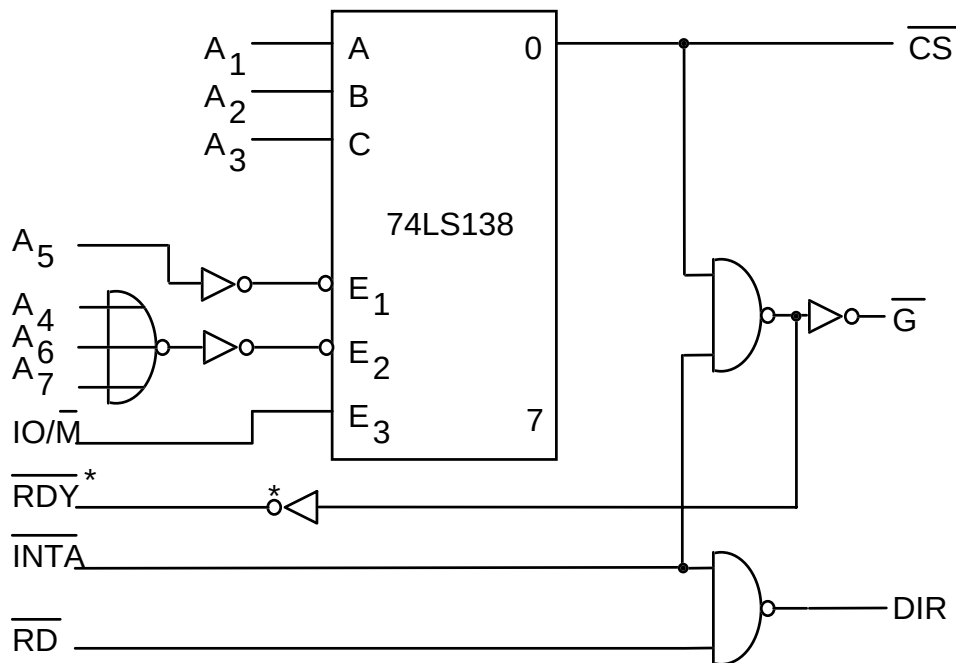
RDY* előállítás

- INTA alatt

- programozás alatt (8259 mint periféria)

$$RDY = CS + INTA$$

(Figyelem! INTA alatt $IO / \overline{M} = 1$, más IO eszköz is adhat READY-t)

**2. IT RUTIN**

Feladatok:

Regiszter mentés

IT kiszolgálás (IT "törlés")

Regiszter visszaállítás

IT engedélyezés

- 8259
- Processzor

a.) Automatikus EOI

A következő IT engedélyezése a processzor

EI utasításával

Használható, ha

Az IT rutinok nem megszakíthatók

Nincs nagy prioritású IT

ITRUT0: PUSH PSW

.

.

POP PSW

EI

RET

b.) Programozott EOI

IT engedélyezése programból

Használható, ha

Az IT rutinok "hosszúak"

Van nagy prioritású IT

Regiszter mentés

"Nem megszakítható" műveletek

EI

További műveletek (IT kiszolgálás)

Regiszter visszaállítás

8259 EOI (OCW2)

ITRUTi: PUSH PSW

. ;eddig nem megszakítható

.

EI ;innen kezdve a magasabb

.

.

MVI A,20h

OUT X59

POP PSW

RET

B. SLAVE IT VEZÉRLŐVEL**Különbségek:**

CAS0..2 vonal kell

Bufferelt üzemmód: INTA helyett $SP / \overline{EN}$ **Programozás**

ICW1-ben SNGL = 0

ICW3-ban MASTER: ICW3 i.slave = 1

SLAVE: i

ICW4-ben MASTER: M/S = 1

SLAVE: M/S = 0

IT rutinban:EOI a MASTER-re és a SLAVE-re is! (Speciális rögzített prioritású működés!!!)

II. PROGRAMOZÁS

8259 felprogramozás (inicializálás, maszk állítás), IT tábla kitöltés

ICW1:

Trigger mód állítás

Tábla cím intervallum

Master/slave konfiguráció

ICW4 szükséges?

IT tábla - alsó byte felső 3 címbit

ICW2:

IT tábla - felső byte 8 címbit

(ICW3:

Master/slave konfigurálás)

ICW4:

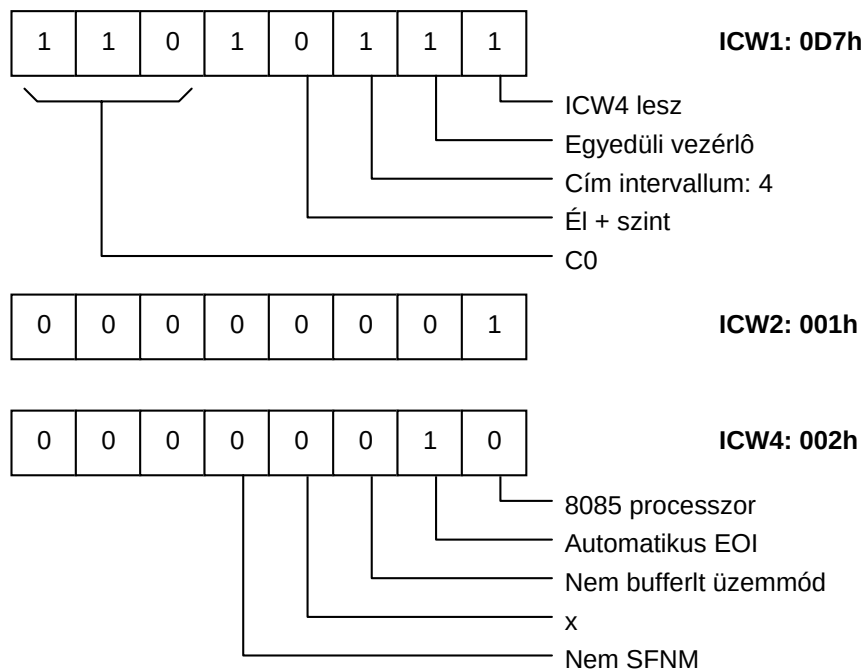
####P típus

Automatikus EOI

Master/slave

Buffrelt üzemmód

spec. rögzített prioritás

ICW1, ICW2, ICW4: IT tábla báziscím 01C0H

Maszk állítás: Inicilaizálás után: mindenki engedélyezve - ha tiltani kell, $M_i=1$ -re tiltás

ITMASK	EQU	0FFh	
ICW1	EQU	0D7h	
ICW2	EQU	001h	
ICW4	EQU	002h	
X59	EQU	020h	; 8259 IO báziscím
ITBASE	EQU	001C0H	; IT tábla báziscím

ITINIT: DI ; Inicializálás alatt IT tiltás

```

MVI    A,ICW1
OUT    X59
MVI    A,ICW2
OUT    X59+1
MVI    A,ICW4
OUT    X59+1      ; 8259 inicializálás
MVI    A,ITMASK
OUT    X59+1      ; IT maszk állítás
LXI    H,ITBASE
MVI    A,0C3h     ; JMP kódja
MOV    M,A
INX    H
LXI    D,ITRUT0   ; IT0 szubrutin címe

```

```

MOV    M,E
INX    H
MOV    M,D
INX    H
INX    H          ; 4. byte átugrása
MOV    M,A        ; JMP kódja
INX    H
LXI    D,ITRUT1   ; IT1 szubrutin címe

```

.
EI ; Inicializálás vége, IT engedélyezés

13. Kiemeneti periféria illesztés

Feladat: illesztési felület (interface) és működtető program (handler) kialakítása nyomtatóhoz (perifériához).

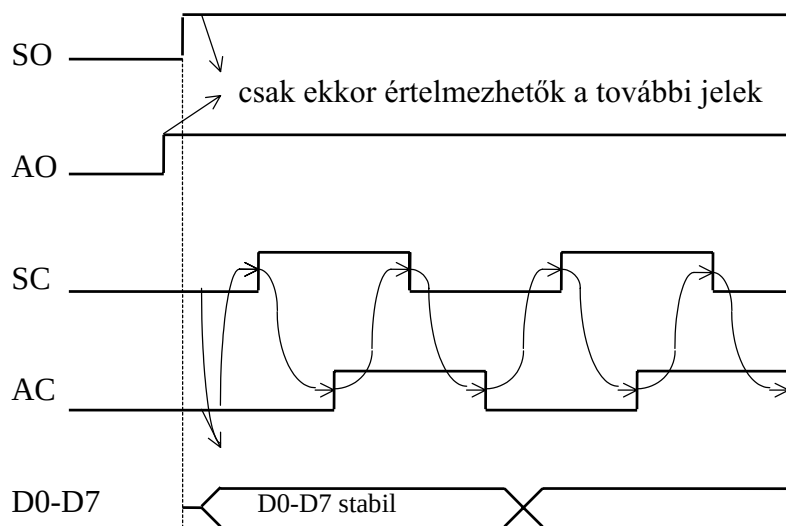
Megvalósítás: szabványos (egységes) interface és protokoll alkalmazása

Példa: BSI interfész és protokoll

Az interfész jelei:

Jel	Function	Funkció
SO	source operation	forrás üzemképes
SC	source control	forrás vezérlés
AO	acceptor operation	nyelő üzemképes
AC	acceptor operation	nyelő vezérlés
D0..D7	data lines	adatvonalak
DP	parity	paritásbit

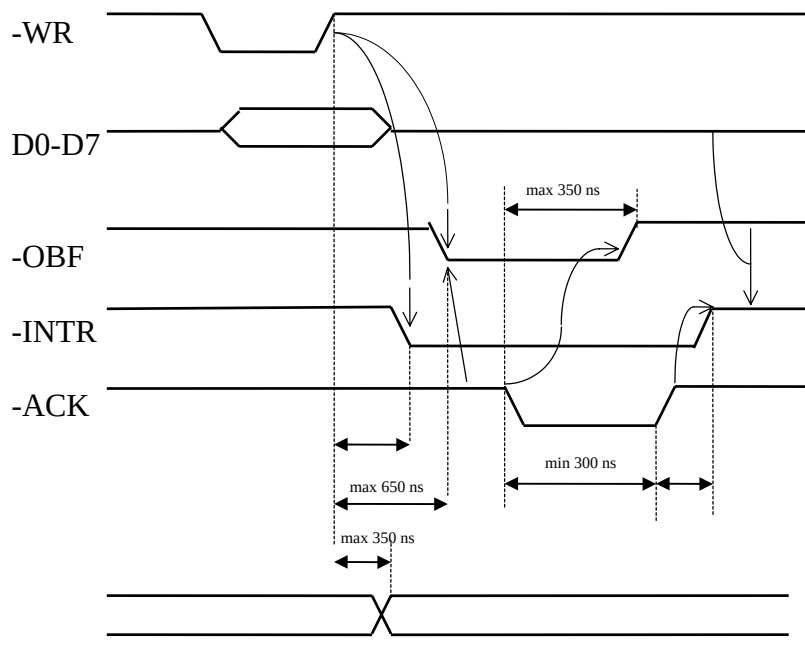
Protokoll:



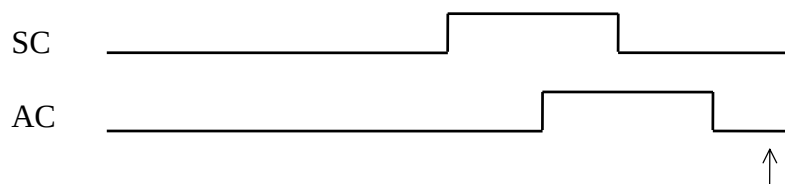
Ez egy un. handshaking (kézfogásos) protokoll, melynek lényege a vezérlőjelek kezdeményezés-visszajelzés párbeszéde.

8255A

1. üzemmódjában a kimenet



Periféria:

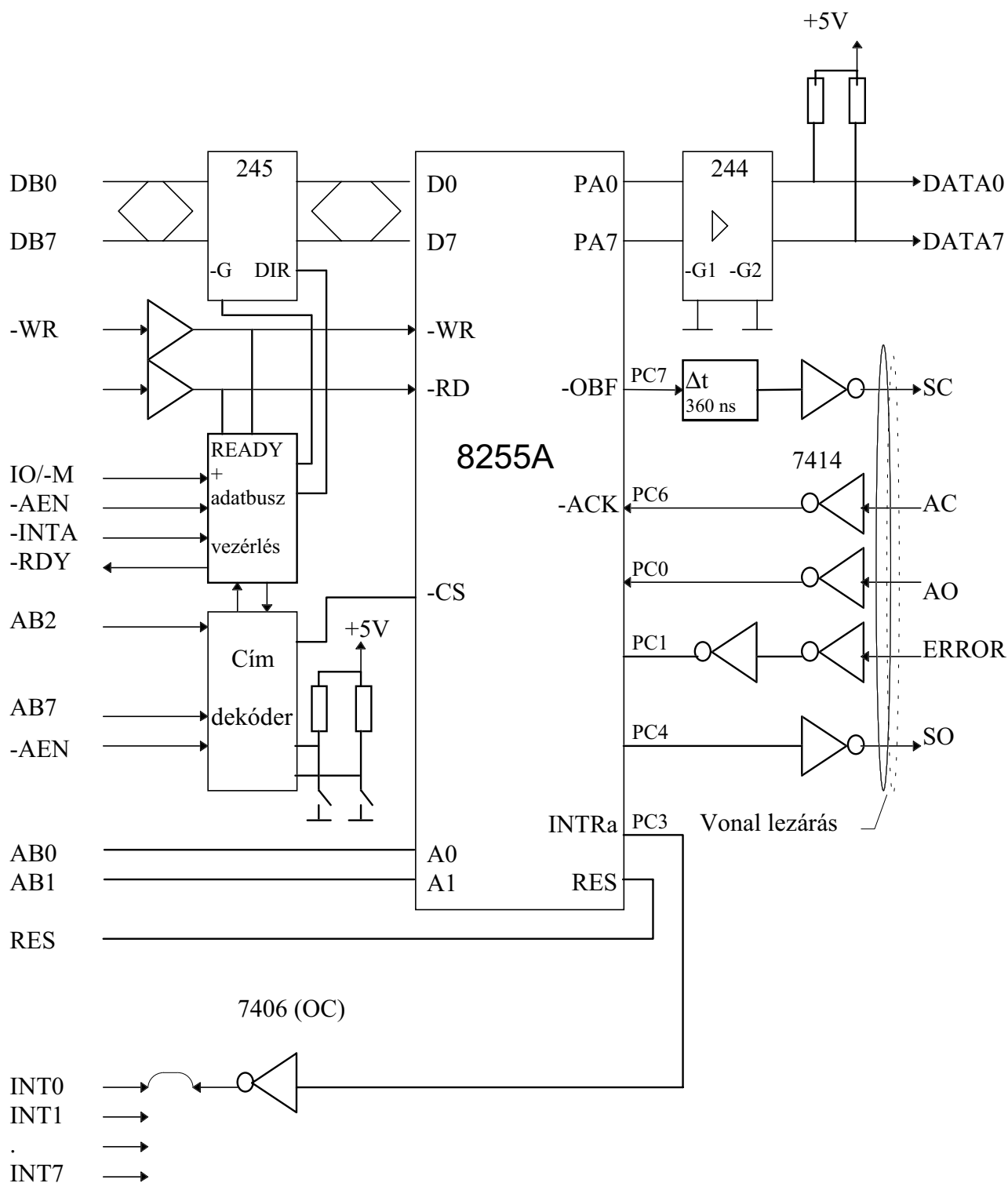


Figyelem! új adatot csak itt lehet kivinni

Írás (-WR) IT-re, vagy programozott státuszellenőrzés után

A port 1. üzemmód kimenetek:

-OBF	PC7
-ACK	PC6
INTRa	PC3

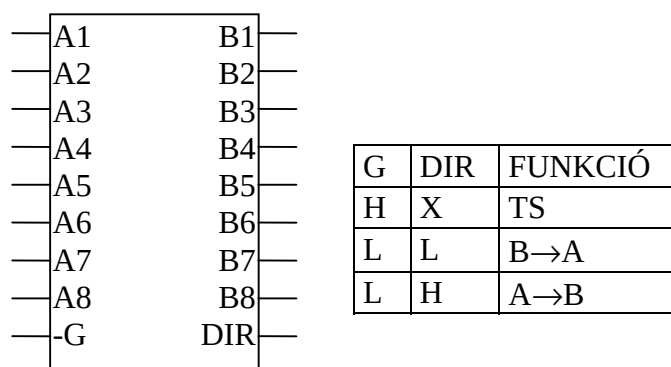


CS= saját cím * IO/-M*-AEN

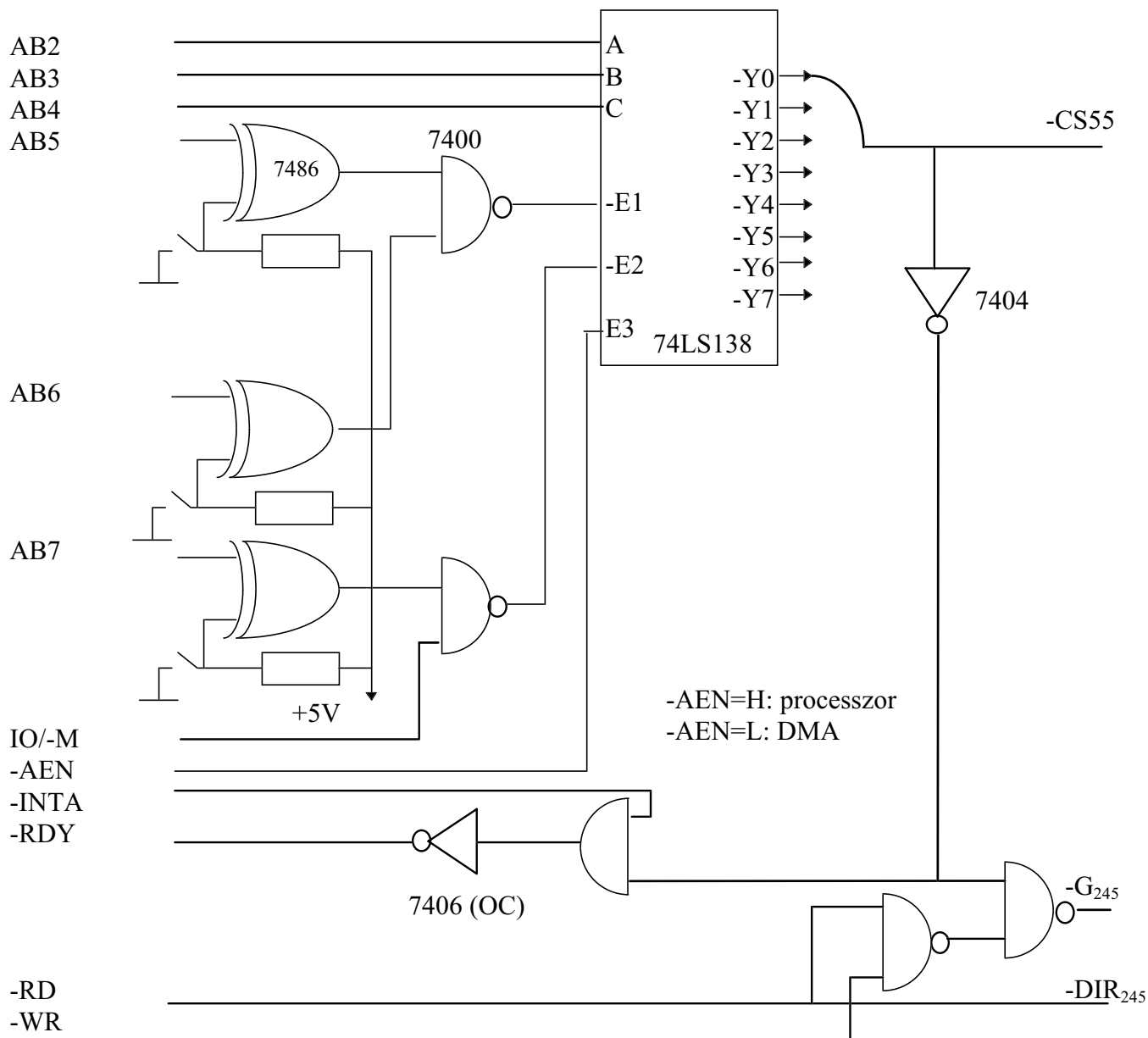
-INTA*CS=ready, hogy IT alatt ne adjon hamis READY-t

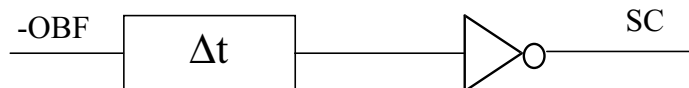
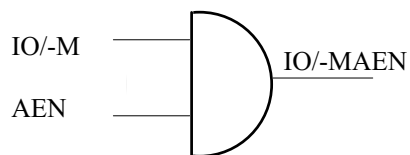
$$G = CS * (RD + WR)$$

Adatbusz meghajtó:



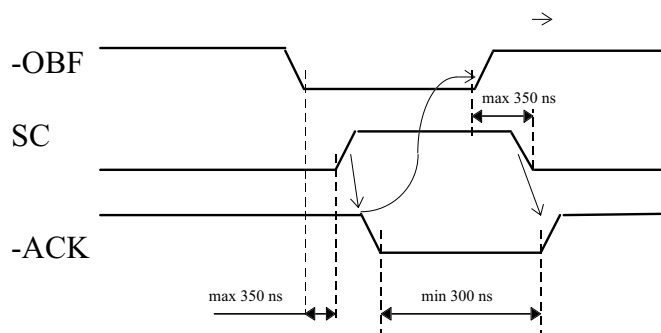
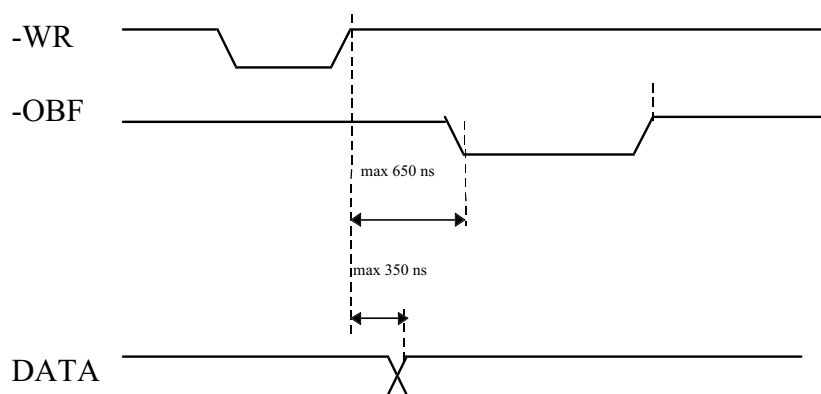
Adatbusz + vezérlő logika:





Δt biztosítja hogy DATA0..DATA7 előbb legyen stabil, mint SC 0→1

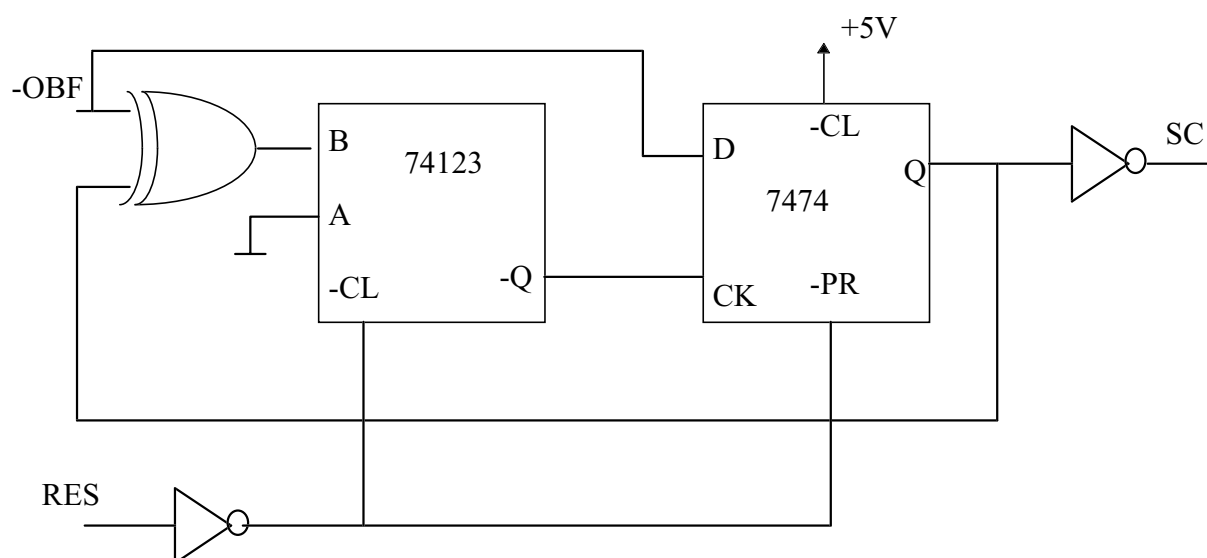
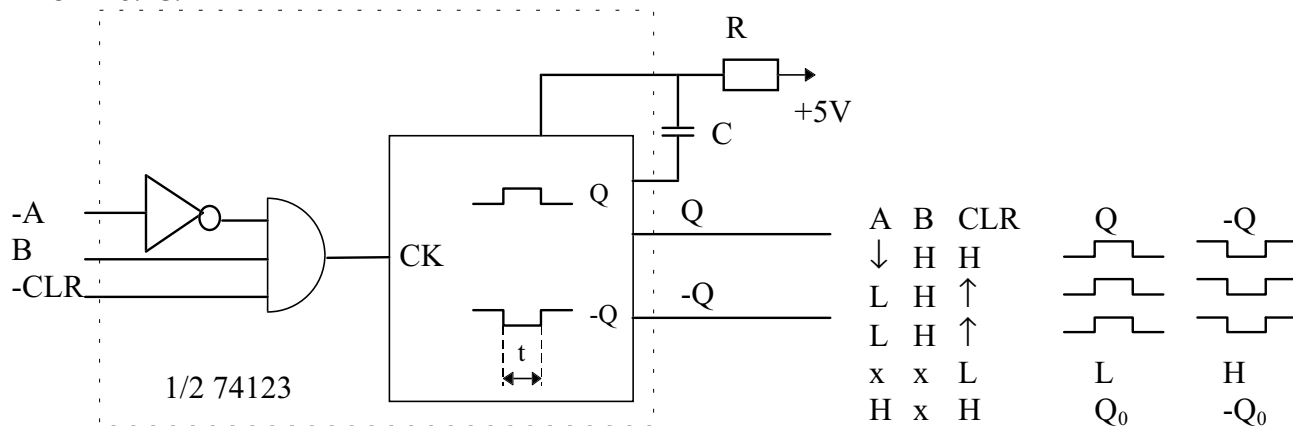
8255 -OBF↓ max 650 ns minimális időről nem ad tájékoztatást



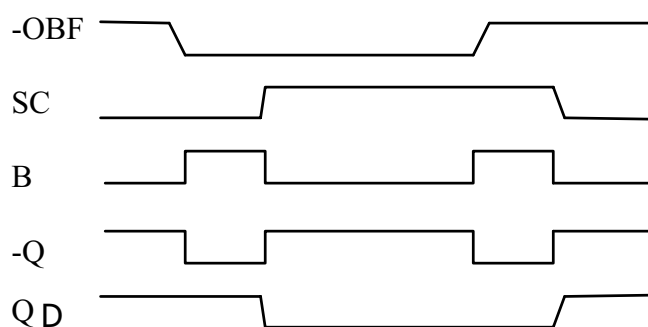
A Δt időzítés előállítása egy 74123 típusú monostabil multivibrátorral (Mono Flop) történik. Az időzítés nagyságát az R és C külső passzív elemekkel állíthatjuk be. Értéket az elemnek diagramból, vagy az alábbi képlet alapján választhatunk.

$$t = k \cdot R \cdot C \left(1 + \frac{0.7}{R}\right)$$

Ahol $k=0.28$.



A működés idődiagramja:



Szoftver:

INIT (felprogramozás)

Lépések:

- . 8255 konfigurálás, munkarekeszek alaphelyzetbe állítása
- . az IT rutin címét az táblába beilleszteni

Munka regiszter és jelzők:

KH:

D7							D0
K							H

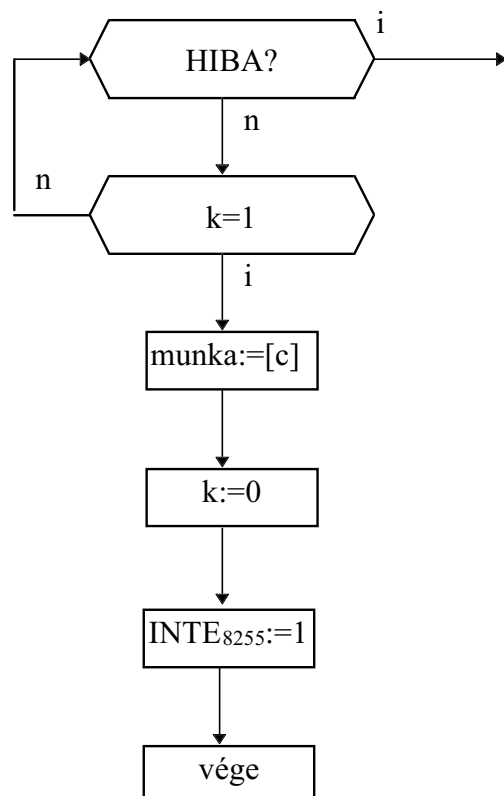
Munka:

kiviendő karakter

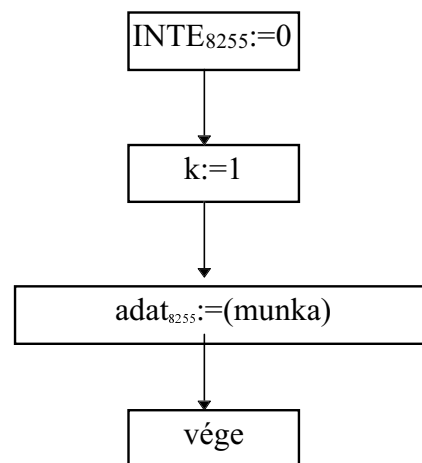
Státusz:

státusz

Kiviteli rutin:



IT rutin:



A 8255A programozása:

a) Regiszterek

Regiszter	Funkció	Cím: A0,A1	Típus
A port	0,1,2 üzem. ki/be	0,0	RW
B port	0,1 üzem. ki/be	1,0	RW
C port alsó	0 ,vezérlőjel A porthoz	0,1	RW
C port felső	0 ,vezérlőjel B porthoz	0,1	RW
Control regiszter	üzemmód állítás, Cport bit set/reset	1,1	W

CW(kontroll regiszter):

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
1	0	1	0	0	0	1	1

D7: üzemmód
 D6: A port
 00: 0.üm
 01: 1.üm
 1x: 2.üm
 D4: A port
 1=be
 0=ki
 D3: C felső
 1=be
 0=ki
 D2: B port
 1=1 üm
 0=0.üm
 D1: B port
 1=be
 0=ki
 D0: C alsó
 1=be
 0=ki

CW=A3h

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
0	x	x	x	b2	b1	b0	1

bit kiválasztás (D3, D2, D1)
 bit s/r (D0): 1=set, 0=reset

PC4 set: 09h
 reset 08h
 PC6 set 0Dh
 reset 0Ch

C port (státusz):

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	irány/ü m
IO	IO	IBFa	INTEa	INTRa	INTEb	IBFb	INTRb	be/1
-OBFa	INTEa	IO	IO	INTRa	INTEb	-OBFb	INTRb	ki/1
-OBFa	INTE1	IBF	INTE2	INTRa	B	B	B	/2

A program:

```

;
;          GLOBAL CONSTANTS

X55        EQU        0A0H        ;PORT BASE ADDRESS
X55_A      EQU        X55         ;PORT A
X55_B      EQU        X55+1       ;PORT B
X55_C      EQU        X55+2       ;PORT C
X55_CT     EQU        X55+3       ;CONTROL
CW55       EQU        0A3H        ;CONTROL WORD
DISINT     EQU        00CH        ;DISABLE 8255 IT
ENINT      EQU        00DH        ;ENABLE 825 IT
;
ENSO       EQU        008H        ;ENABLE SO-RESET
PC4
DISO       EQU        009H        ;DISABLE SO- SET PC4
;
KMASK      EQU        080H
HMASK      EQU        001H
PRERR      EQU        003H        ;PRINTER ERROR
IT1MSK     EQU        0FDH        ;IT ENABLE (8259)
EOI        EQU        020H        ;END OF INTERRUPT(8259)
;
PUBLIC     X55,CW55,DISINT,ENINT,DISO,ENSO
PUBLIC     KMASK,HMASK,PRERR,IT1MSK
;
;*****
;          DATA SEGMENT
;*****
;
;          DSEG        PAGE
;          PUBLIC      KH,MUNKA,HIBA
;
KH:        DS         1
MUNKA:     DS         1
HIBA:      DS         1

;*****
;          PRINTER IT
;*****
;
;          CSEG        PAGE
;          PUBLIC      PRINIT
;          EXTERN      ITTAB,X59    ;IT TABLE, 8259 BASE
ADDRESS
;
PRIT:      PUSH        PSW          ;SAVE REGISTER & FLAG
           MVI         A,DISINT
           OUT          X55_CT      ;DISABLE IT 8255
           LDA          MUNKA
           OUT          X55_A       ;OUTPUT CHARACTER TO A
           MVI         A,KMASK
           STA          KH          ;K:=1
           MVI         A,EOI
           OUT          X59         ;ENABLE NEXT IT (8259)
           POP          PSW
           EI
           RET

```

```

;*****
;
;          PRINTER INIT
;*****
PRINIT:
        MVI        A,CW55
        OUT        X55_CT
        MVI        A,DISINT
        OUT        X55_CT
        MVI        A,ENSO
        OUT        X55_CT
        MVI        A,KMASK
        STA        KH
;
;
;          STORE IT TO ITTABLE
;
        MVI        A,0C3H          ;JMP CODE
        STA        ITTAB+4         ;IT 1 POSITION
        LXI        H,PRIT
        SHLD       ITTAB+5
;
        IN         X59+1           ;ENABLE IT (8259)
        ANI        ITMSK
        OUT        X59+1
;
        RET
        END
;*****
;
;          CHARACTER OUT TO PRINTER
;
;
;          IN:      C      =      CHARACTER TO PRINT
;          OUT:     CY     =      0 - OK
;                  CY     =      1 - ERROR , A = ERROR CODE
;          DEST:    A,F
;*****
;
;
;          CSEG      PAGE
;          PUBLIC    PRO
;          EXTERN    X55,KMASK,HMASK, PRERR
;          EXTERN    KH, MUNKA, HIBA
;
;
;          PRO:      IN         X55_C
;                   ANI        PRERR
;                   JNZ        P1          ;ERROR IN PRINTER
;                   LDA        KH
;                   ANI        KMASK
;                   JZ         PRO         ;WAIT
;                   MOV        A,C         ;PRINT
;                   STA        MUNKA       ;NEXT CHAR
;                   XRA        A
;                   STA        KH          ;      K:=0
;                   MVI        A,ENINT
;                   OUT        X55_CT      ;ENABLE IT (8255)
;                   RET
;
;          P1:      STA        HIBA          ;ERROR IN PRINTER
;                   MVI        A,HMASK
;                   STA        KH
;                   LDA        HIBA
;                   STC
;                   RET
;
;
;          END

```


Protokoll konverter 8085 mikroprocesszoros rendszerrel

8085 mikroprocesszor és 8255 felhasználásával tervezzünk olyan áramkört, mely a 8255 B portjáról 1-es üzemmódban beolvasott adatokat a szintén 1-es üzemmódba állított A portra továbbítja oly módon, hogy az egymás után érkező azonos adatbájtokat csak egyszer adja tovább. Az adatbeolvasást a processzor RST6.5 vonalán érkező megszakítással, míg a kivitt programmal ellenőrzött készenléttel oldjuk meg.

Az áramkör álljon két jól elkülöníthető részből, egy CPU kártyából és egy bővítő kártyából.

A CPU kártyán állítsuk elő bufferekkel leválasztott módon az alábbi jeleket:

SA0..SA15, SD0..SD7

SIO/M, SRD, SWR, INTA, SOD, RESETOUT, CLK, HLDA

TRAP, RST7.5, RST6.5, RST5.5, INT, SID, HOLD, READY

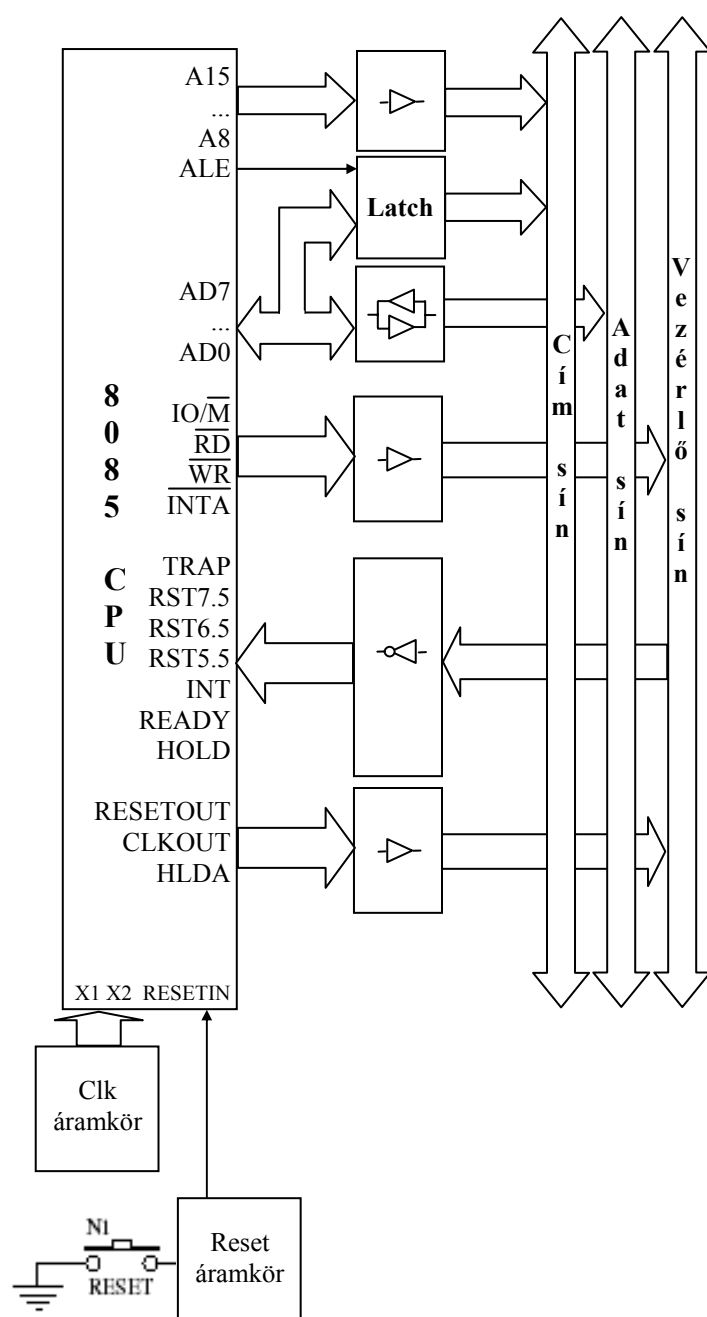
A 8085 processzor órajele 6.144MHz legyen.

Memória térkép		I/O címtartomány	
0000h	2k EPROM	00h	8255 A port
07FFh		01h	8255 B port
0800h		02h	8255 C port
.. ..		03h	8255 Control
7FFFh		04h	
8000h	2k RAM	..	
87FFh		7Fh	
8800h		80h	Fenntartott
.. ..		..	
FFFFh		FFh	

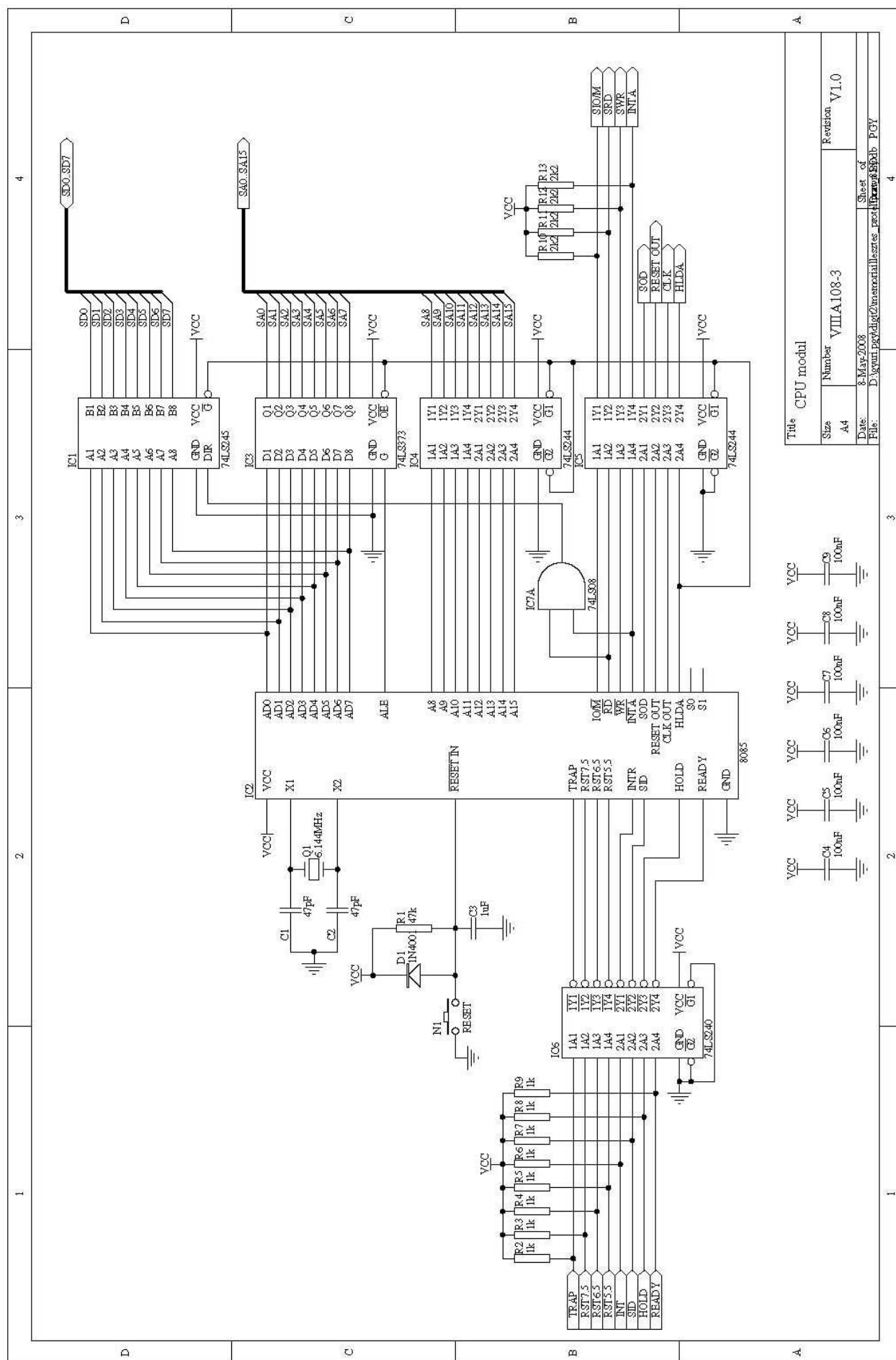
A vezérlő program tárolásához és működéséhez a bővítő kártyán gondoskodjunk 2k EPROM (2716) és 2k RAM (5516) memóriáról is. Az EPROM memória a 0000h...07FFh, a RAM memória a 8000h...87FFh területeken látszódjon. A tervezés során vegyük figyelembe, hogy a rendszerben semmilyen más memória nincs, és nem is lesz. A memória áramkörök 0 WAIT állapot közbeiktatásával működjenek.

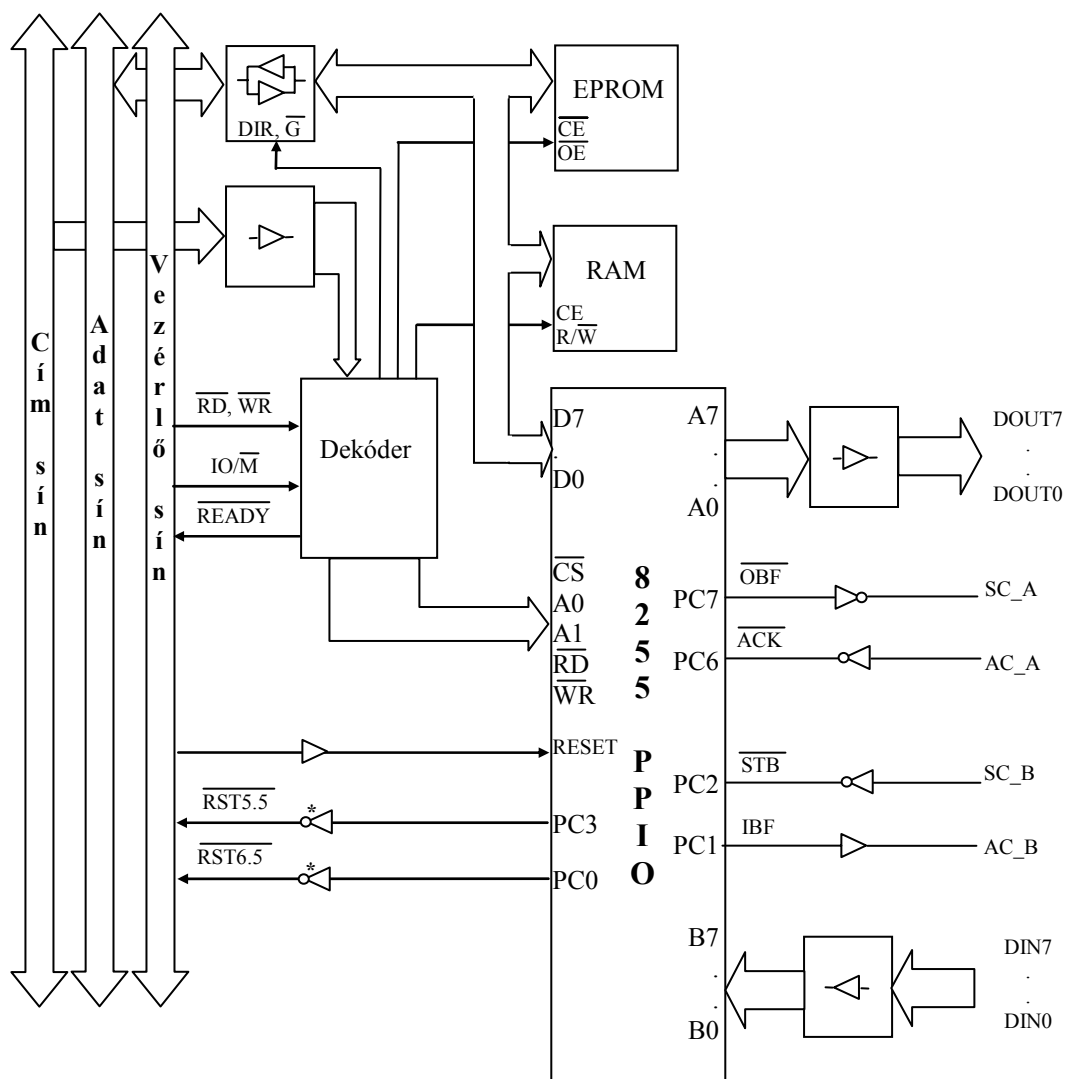
A 8255 áramkör a 00h IO báziscímtől kezdődően legyen elérhető. Az IO címtartományban legyünk tekintettel arra, hogy a 00h...7Fh címtartományban nincs és nem is lesz más áramkör, azonban későbbi bővítésre a 80h..FFh címtartományt fent kell tartani. (A 8255 áramkör szintén 0 WAIT állapotot igényel.)

Írjuk meg az EPROM-ba égetendő programot, amely RESET után a specifikációban megadott működést biztosítja.

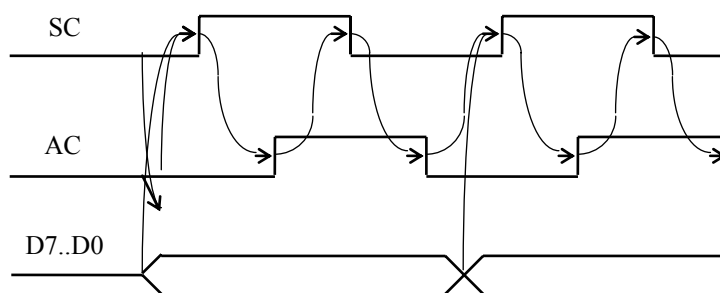


CPU kártya blokk vázlata

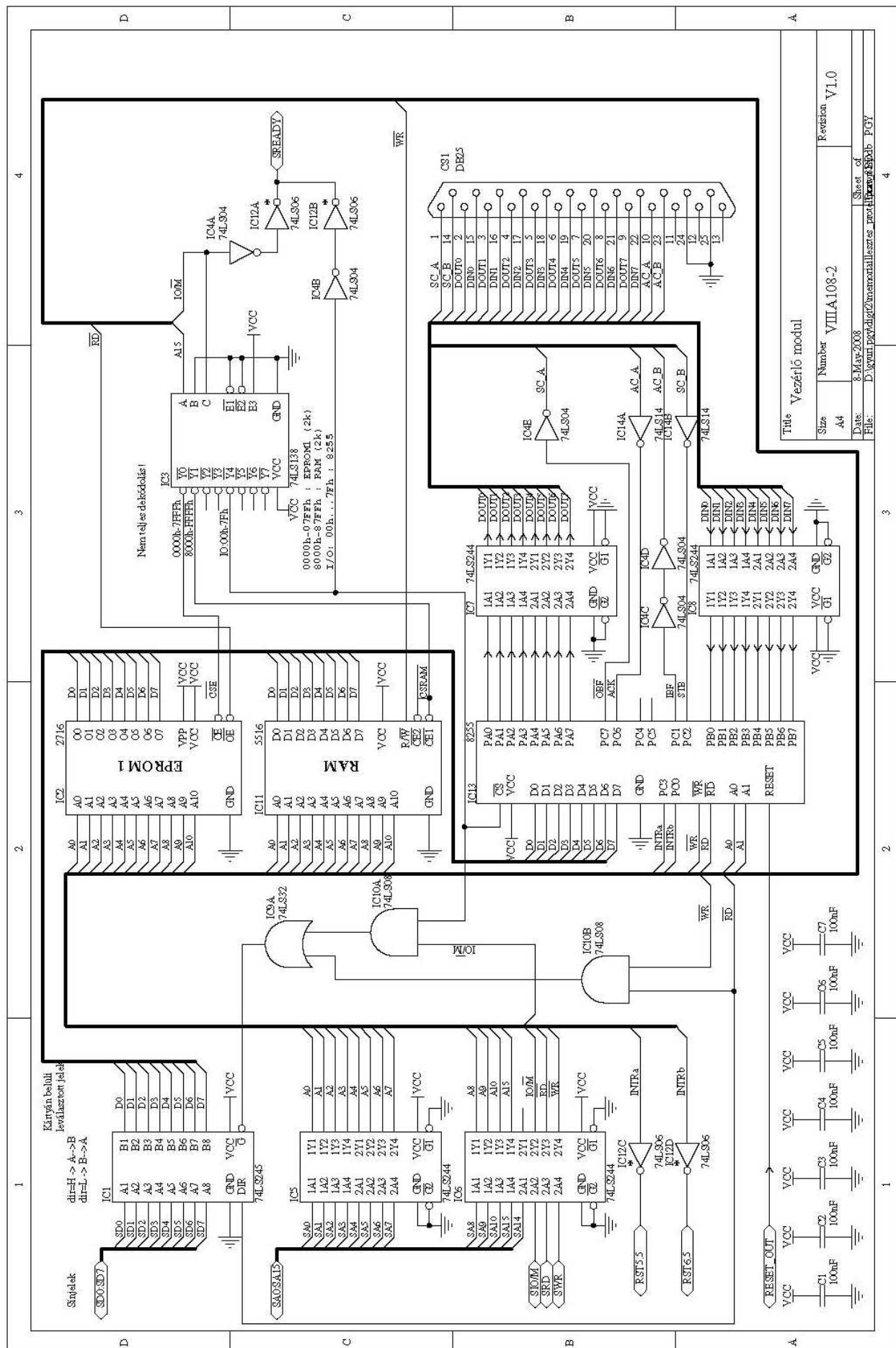




Bővítő kártya blokk vázlata



A hardver (handshake) protokoll



Bővítő kártya kapcsolási rajza

A működtető szoftver

```

; Feladata:
; A 8255 B portjáról 1-es üzemmódban interrupt-tal beolvasott
; adatokat az A portra 1-es üzemmódban programmal ellenőrzött
; készenléttel adjuk tovább úgy, hogy az egymás után érkezett
; azonos adatbyte-okat csak egyszer továbbítjuk.
;
; (Feltételezzük, hogy a fogadó oldal elég gyors, legfeljebb
; 255 byte lemaradásban lehet.)
;

P8255A    EQU    00h
P8255B    EQU    P8255A+1
P8255C    EQU    P8255A+2
P8255P    EQU    P8255A+3

C_8255    EQU    10101111B    ; A port model output
                                ; B port model input
EN_A_INT  EQU    00001101B    ; A port INTE-ff engedélyezés (PC6)
EN_B_INT  EQU    00000101B    ; B port INTE-ff engedélyezés (PC2)
EN_RST65  EQU    00001101B    ; RST6.5 engedélyezés (többbit tilt)

B_INTR    EQU    00000001B    ; B port input mode INTR (Bit0)
A_INTR    EQU    00001000B    ; A port output mode INTR (Bit3)

STACK_    EQU    8800h        ; stack alja (RAM vége+1)
RAM_       EQU    8000h        ; RAM kezdete
EPROM_     EQU    0000h        ; EPROM kezdete
;
; BUFFER: 256 byte körpuffer a beolvasott adatoknak
; WP : írás mutató - a bufferbe utoljára írt adatra mutat
; RP : olvasás mutató - a bufferből utoljára olvasott adatra mutat
;
        org     RAM_
; kihasználjuk, hogy így 256-tal osztható címre kerül
BUFFER:   ds 256
WP:       ds 1                ; írás mutató
RP:       ds 1                ; olvasás mutató

        org     EPROM_        ; 0
        JMP     init

        org     34h            ; RST 6.5 belépési pont
        JMP     behoz          ; RST 6.5 IT rutin

```

```

        org      100h          ; könnyebb a debug, mert 256-tal
                                ; osztható címre kerül

init:    LXI      SP, STACK_   ; Stack pointer inicializálás
        XRA      A
        STA      RP           ; RP inicializálás
        STA      WP           ; WP inicializálás
        MVI      A, EN_RST65
        SIM                      ; RST 6.5 engedélyezés
        MVI      A, C_8255     ; 8255 vezérlő szó
        OUT      P8255P
        MVI      A, EN_A_INT   ; Bit set/reset- nem lesz IT
                                ; de erre a bitre várunk majd
        OUT      P8255P        ; A port INTE ff
        MVI      A, EN_B_INT   ; Bit set/reset
        OUT      P8255P        ; B port INTE ff
        EI

;-----
; Főprogram
;-----

        LXI      D, BUFFER     ; DE - puffer mutató
        LXI      H, RP         ; HL - RP címére mutat
c_0:     LDA      WP            ; WP akt. értékének felolvasása
                                ; értékét az IT rutin módosítja
        CMP      M             ; WP == RP ?
        JZ       c_0           ; az első byte-ra várunk
        INR      M             ; megérkezett - RP növelés
        MOV      E, M          ; kiviendő byte címe: puffer + RP
        LDAX     D              ; byte felolvasás
c_1:     MOV      C, A          ; paraméter a szubrutinnak
        CALL     kivisz        ; byte kivitele
c_2:     LDA      WP            ; olvasás mutató
        CMP      M             ; WP == RP ?
        JZ       c_2           ; byte-ra várunk
        INR      M             ; megérkezett - RP növelés
        MOV      E, M          ; kiviendő byte címe: puffer + RP
        LDAX     D              ; byte felolvasás
        CMP      C             ; összehasonlítás az előzővel
        JZ       c_2           ; nem kell kivinni
        JMP      c_1           ; ki kell vinni

```

```
;-----
;kivisz
; feladat: 1 byte kivitele az A porton
;          mode 1-ben, programmal ellenőrzött készenléttel
; BE: C - A kiviendő byte
; KI: -
; RONT: A, Flagek
;-----
kivisz:
    IN      P8255C
    ANI     A_INTR
    JZ      kivisz      ; INTR-re várunk, ha 0, az előző
                        ; adatot még nem vették el.
                        ; OBF nem jó, mert lehet, hogy
                        ; az ACK jel még nem került
                        ; alapállapotba

    MOV     A,C
    OUT     P8255A
    RET

;-----
;behoz
; feladat: 1 byte beolvasása a B portról
;          mode 1-ben, IT rutinban
; BE: -
; KI: -
; RONT: - (IT rutin!)
;-----
behoz:
    PUSH    H
    PUSH    PSW
    LXI     H,BUFFER    ; puffer cím előállítás
    LDA     WP           ; buffer írás mutató
    INR     A           ; csak az alsó byte-ot kell
    MOV     L,A         ; állítani
    STA     WP           ; WP növelése
    IN      P8255B      ; adat beolvasás
    MOV     M,A         ; tárolás
    POP     PSW
    POP     H
    EI
    RET
```