

# előadás

2021. február 9., kedd 10:11

Bilicz Sándor + Horváth Péter

Előadás: BME videotorm (link elvileg moodle), 2018-ban BSS-el felvett

<http://bme.videotorium.hu/hu/channels/3204/jelek-es-rendszerek-1>

Képernyőrész kivágva: 2021. 02. 09., 10:19

(link elvileg Moodle-ben)

Hétről hétre kijelölt videók

Óravázlatok (az első 2 előadásé szerdán), de kell jegyzet is!

Ellenőrző tesztek Moodle-ban

Teams Konzi, lehet összefoglalóval

Gyakorlatok: gyakveztől függ, teamsen, neptun szerinti időpontban

Követelmények - félévközi

- 1 nagyzh -> 25 pontos Moodle teszt ápr. 9
- 3 kisz 5 pont, 2 legjobb összege számít
- 3 házi 5 pont, 2 legjobb átlaga számít
- Összesen minimum 20 pont (/40) és min 10 pontos zh

Követelmények - vizsga

- Írásbeli (jelenléti vagy moodle) 60 pont
- Szóbeli (min. 50% esetén) 30 pont KÖTELEZŐ
- Végző jegy a szóbelin

Segédanyagok

- **Fodor György: Hálózatok és rednszerek**
- **Fodor György: villamosságtan példatár "szürke példatár"**
- ("alpművek")
- Moodle-s anyagok
- Bilicz: A matematika villamosmérnöki alkalmazásairó, példákön keresztül (matekhoz)
- (saját jegyzet :)

Bilicz Sándor:  matematika villamosmérnöki alkalmazásairól, példákön keresztül, Typotex Kft, 2016.

[https://edu.interkonyv.hu/book/2810-bilicz\\_sandor\\_a\\_matematika\\_villamosmernoki\\_alkalmazasairol\\_peldakon\\_keresztul](https://edu.interkonyv.hu/book/2810-bilicz_sandor_a_matematika_villamosmernoki_alkalmazasairol_peldakon_keresztul)

Képernyőrész kivágva: 2021. 02. 09., 10:29

Első előadás még ma

iMsc -> fakultatív házik gyakvezeztől

Konzi NEM LESZ FELVÉVE

"a dzsenerál csoportot ne kontamináljuk"

Hivatalos dolgokkal kapcsolatban emailben (előadók) gyakvez meg majd mondja

Téma: villamos hálózatok absztrakt elemzése

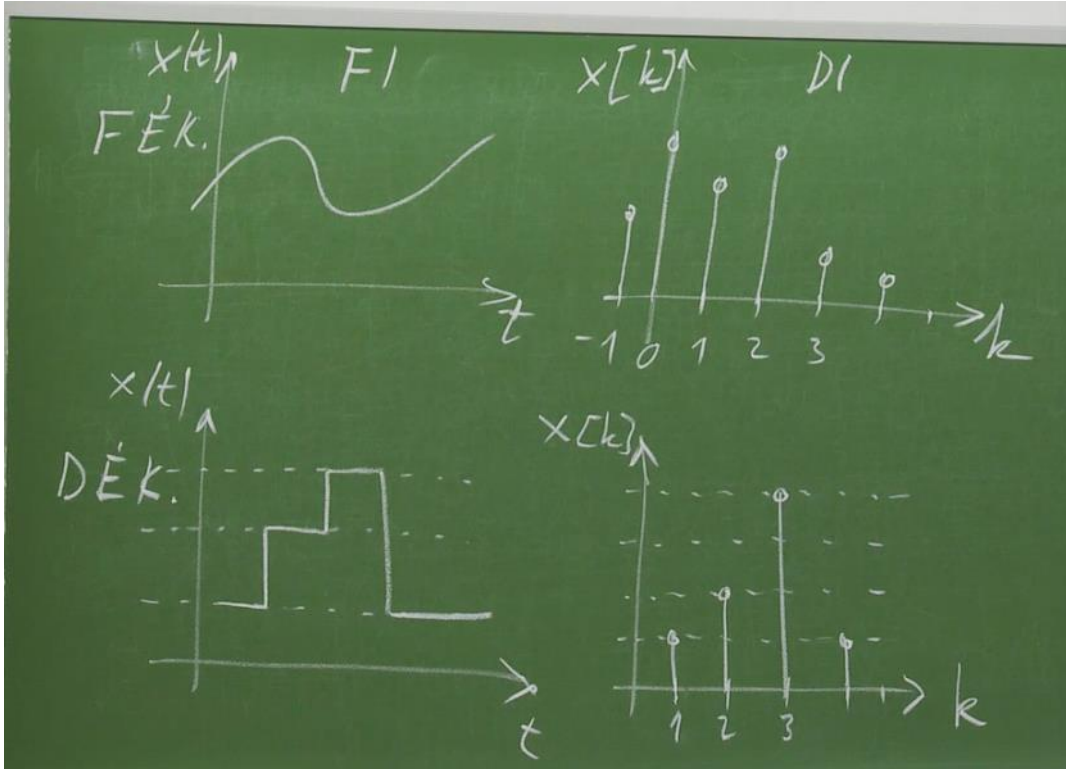
**Alapfogalmak**

**Jelek**

- Fizikai mennyiség (pl. feszültség) -> változó (mennyiség matematikai leírása) -> jel (a változó információt hordozó része) (gyakran ugyan az mint a változó)

Jelek osztályozása

- Időfüggés típusa
  - o Folytonos idő (FI) fizikai idő  $t \in \mathbb{R}$
  - o Diszkrét idő (DI)  $x[k]$  ahol  $k \in \mathbb{Z}$  akár FI alapon, de nem feltétlen
- Értékkészlet
  - o Folytonos
  - o Kvantált (pl. ADC-vel)



Képernyőrész kivágva: 2021. 02. 09., 14:51

Ebben a tárgyban csak az analóg jelekkel (FI, FÉ) foglalkozunk (bal felső)  
 Digitális jel (jobb alsó) DIGIT  
 Jelek2 diszkrét idejű nem kvantált (jobb felső)

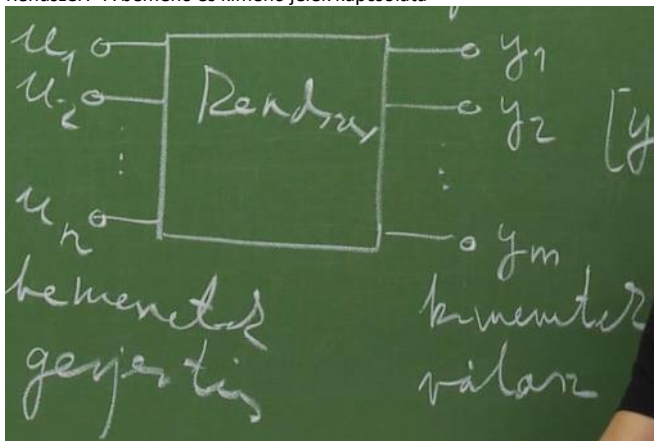
**Rendszer**

A rendszer teremt kapcsolatot a jelek között

Egy objektum modellje

Bemeneti változók/bemenő jelek, kimeneti változók/kimenő jelek

Rendszer: "A bemenő és kimenő jelek kapcsolata"



Képernyőrész kivágva: 2021. 02. 09., 14:57

Formálisan:  $[y_1, y_2, \dots, y_n] = Y\{[x_1, x_2, \dots, x_n]\}$  operátorral (nem függvény mert csinálhat integrálást, deriválást, stb)  
 Transzformációkat ír le, a rendszer a bemeneteket a kimenetekbe transzformálja

### Osztályozás

- Bemenetek és kimenetek száma
  - o MIMO - multiple input, multiple output
  - o SISI - single input, single output (ezzel fogunk foglalkozni)
- Linearitás
  - o Gerjesztések lineáris kombinációján a válaszok lineáris kombinációját kapjuk
  - o Egyébként nemlineáris (jelek2-ben érintjük majd)
- Idő-invariancia
  - o (aktuális időtől független a válasz)
  - o Egyébként variáns
  - o A tárgyban csak idő-invariáns rendszerekkel foglalkozunk
- Kauzalitás
  - o Csak a jelenbeli és múltbeli gerjesztésektől függ
  - o Csak kauzális rendszerekkel foglalkozunk
- Stabilitás
  - o Korlátos gerjesztéshez korlátos válasz

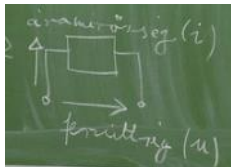
LTI - linear time invariant -> ilyenekkel foglalkozunk csak

### Hálózat

- komponensek összekapcsolása
  - o komponensek -> karakterisztika
  - o összekapcsolás -> összekapcsolási kényszerek

### Csoportosítás

- Kirchhoff-hálózat
  - o kétpólusok alkotják
  - o 2 változó
    - átfogó: feszültség
    - átmenő: áram



- o kétpólus karakterisztika: U-I kapcsolat
- o összekapcsolási kényszerek: Kirchhoff-törvények
- o nyilak: referenciáirányok
- Jelfolyam-hálózat
  - o komponensek: p bemeneti és q kimeneti jelváltozók
  - o adott jelirány
  - o összegzési kényszer
    - összegző és szétágazó csomópontok
  - o JELEK2

A hálózat által reprezentált rendszer -> változókat jelölünk ki  
 -> a hálózat egy rendszert reprezentál

### Villamos hálózatok alaptörvényei

Villamos mennyiségek

feszültség

- átfogó típusú változó
- $u_{AB} = \frac{dW}{dQ}$ , [u]=V

Áramerősség

- átmenő
- $i = \frac{dQ}{dt}$ , [i]=A

Teljesítmény:

- $p = \frac{dW}{dt} = \frac{dW}{dQ} \frac{dQ}{dt} = ui$

### Villamos kétpólusok

Hegyes nyíl -> feszültség

telt nyíl -> áram

karakterisztika: U-I kapcsolat

- explicit:  $u=U\{i\}$
- implicit:  $F\{u,i\}=0$

Rendszerezés

- csatolatlan, rezisztív
  - o Nem függ a többi kétpólustól
  - o u-i függvénykapcsolat, nincs deriválás / integrálás
    - Feszültségforrás
      - $u_s(t)$
    - Áramforrás
      - $i_s(t)$
    - Ellenállás
      - Lineáris
        - ◆ Ohm törvénye
      - Nemlineáris
        - ◆ Pl. dióda

## Villamos kétpólusok

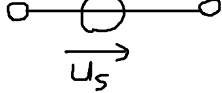
### Rendszerezés

1) Csatolatlan rezisztív

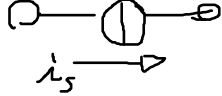
Csatolatlan =>  $u, i$  nem függ a többi kétpólustól

Rezisztív =>  $u, i$  függvénykapcsolat

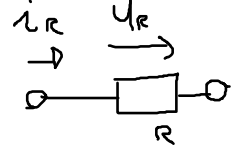
a) Feszültségforrás



b) Áramforrás



c) Ellenállás (lineáris)



a) Rövidzár

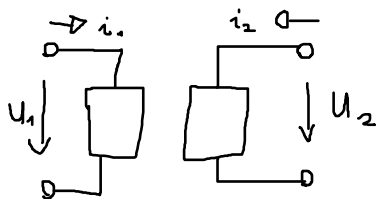
$$U = 0$$

b) szakadás

$$i = 0$$

2) Csatolt, rezisztív

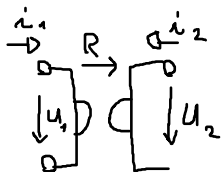
Kétpólus-pár, a feszültségek és áramok között összefüggés



$$u_1 = U_1(i_1, i_2)$$

$$u_2 = U_2(i_1, i_2)$$

Példa: GIRÁTOR



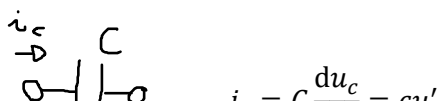
$$u_2 = Ri_1$$

$$u_1 = -Ri_2$$

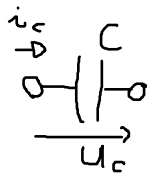
3) Csatolatlan dinamikus kétpólusok

dinamikus = rezisztív, operátort (diff, int) tartalmaz, energia tárolására alkalmasak

a. Kondenzátor



$$i = C \frac{du_C}{dt}$$

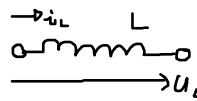


A circuit diagram showing a capacitor symbol with two terminals. An arrow labeled  $i_c$  points into the left terminal. A horizontal arrow labeled  $u_c$  points from the left terminal to the right terminal. The letter  $C$  is written above the capacitor symbol.

$$i_c = C \frac{du_c}{dt} = cu'$$

C: kapacitás, [C] = F (farad)

b. tekercs



A circuit diagram showing an inductor symbol with two terminals. An arrow labeled  $i_L$  points into the left terminal. A horizontal arrow labeled  $u_L$  points from the left terminal to the right terminal. The letter  $L$  is written above the inductor symbol.

$$u_L = L \frac{di_L}{dt} = Li'_L$$

L: induktivitás

[L] = H (Henry)

- 4) Csatolt dinamikus  
pl. csatolt kondenzátorpár, csatolt tekercspár

## II. További kétpólus-tulajdonságok

### 1) Linearitás

$$U\{c_1 i_1 + c_2 i_2\} = c_1 U\{i_1\} + c_2 U\{i_2\}$$

(vagy fordítva, az áram a feszültségre)

Pl. ellenállás, kondenzátor, tekercs  
források, dióda, stb NEM

**Def: lineáris hálózat: csak lin. kétpólusok + források**

### 2) Invariancia

Időbeli eltolásra érzéketlen

$$u(t) = U\{i(t)\} \rightarrow u(t+T) = U\{i(t+T)\}$$

Hálózat: csak invariáns komponensekből áll

### 3) Passzivitás

Teljesítmény:  $w(t) = u(t)i(t)$  (azonos referenciairányok!)

Munka:  $w(t) = \int_{-\infty}^t p(\tau) d\tau$  munkafüggvény

$$W(t_1, t_2) = w(t_2) - w(t_1)$$

Passzív:  $w(t) \geq 0$  minden körülmények között

Aktív: nem passzív

### 4) Nonnenergikus kétpólus

$$p(t) = 0$$

Bizonyítás: ellenállás passzív

$$u = Ri$$

$$p = Ri^2 \geq 0$$

Ennek integrálja  $>0 \rightarrow$  passzív

Biz: tekercs passzív kétpólus

$$u = L \frac{di}{dt}$$

$$p = i_L L i_L'$$

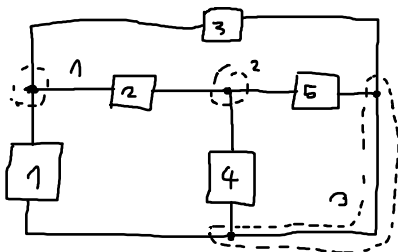
$$w(t) = \int_{-\infty}^t i_L L i_L' d\tau = \int_{i_L(-\infty)}^{i_L(t)} i_L L di_L = \frac{1}{2} L (i_L^2(t) - i_L^2(-\infty)) \geq 0$$

Tehát passzív ha  $-\infty$ -ben nem folyt rajta áram

### III. Kirchoff-törvények (1845)

(Levezethetők a Maxwell-egyenletekből, de korábban voltak)

Összekapcsolási kényszerek a hálózatban



b(ranch): kétpólusok száma  
n(nodes): csomópontok száma

#### 1) Áramtörvény

Töltésmegmaradás elve

Minden zárt felületre a felületet átmetsző áramok előjeles összege megegyezik  
kifolyó: +, befolyó: -

$$\sum_k i_k = 0$$

Általában célszerű a csomópontokat körülfogó felületeket választani

Az egyenletek összfüggőek lehetnek

Független áramtörvények maximális száma:  $r = n - 1$

#### **Def: fundamentális áramtörvényrendszer**

- maximális számú független áramtörvényt tartalmaz

Előállítási módszer: 1 kivételével minden csomóponti áramtörvény

#### 2) Feszültségtörvény

Energiamegmaradás elve

Tetszőleges hurok mentén a feszültségeket összedva előjelesen 0-t kapunk

$$\sum_k u_k = 0$$

Előjel: hurok iránya +, ellentétes: -

Független feszültségtörvények maximális száma:  $l = b - r = b - n + 1$

#### **Def: fundamentális feszültségtörvényrendszer**

- Maximális számú független feszültségtörvényt tartalmaz

Előállítási módszer: l számú hurkot sorrendben úgy vesszük fel hogy minden hurok tartalmaz legalább 1 olyan kétpólust amelyet egyetlen korábbi sem tartalmaz

#### 3) Tellegen-tétel

Tetszőleges hálózatra a feszültségrendszer és áramrendszer kielégítik a feszültségtörvények ill. áramtörvények egy fundamentális rendszerét, akkor  $\sum_k u_k i_k = 0$

(sőt, lehet hogy a feszültségrendszer és áramrendszer nem is ugyan ahhoz a hálózathoz tartozik, amíg a két hálózat topológiája megegyezik)

Ugyanazon hálózatra:  $\sum_k p_k = 0$  teljesítmény-egyensúly

## 1. Hálózati egyenletek teljes rendszere (HTE)

$b$  számú kétpólus  $\rightarrow$   $2b$  számú változó/ismeretlen  $\rightarrow$   $2b$  egyenletszámú rendszer kell a megoldáshoz

- $b$  számú karakterisztika
- $b$  számú Kirchoff-egyenlet ( $n-1$  áram,  $b-n+1$  feszültség)

### **Def: reguláris hálózat**

HTE-ből minden  $u$  és  $i$  meghatározható

lineáris hálózatban ez a meghatározás egyértelmű



# A hálózat gráfja

2021. február 14., vasárnap 18:19

hálózat -> irányított gráf  
előny: gráfalgoritmusok

feszítőfa -> fundamentális vágatrendszer  
- minden vágatban 1 faág  
 feszítőfa: fundamentális hurokrendszer (nem faágakból)

# Csomóponti potenciálok és hurokáramok módszerének összehasonlítása

2021. február 20., szombat 13:54

	<u>CSP</u>	<u>HÁ</u>
<b>Automatikusan teljesül</b>	KFT	KÁT
<b>felírandó</b>	KÁT	KFT
<b>Fundamentális rendszer</b>	$r=n-1$	$l=b-n+1$
<b>Ténylegesen felírandó</b>	$r-\{\text{feszültségforrások}\}$	$l-\{\text{áramforrások}\}$
<b>Utólag számítandó</b>	Feszültségforrások árama	Áramforrások feszültsége

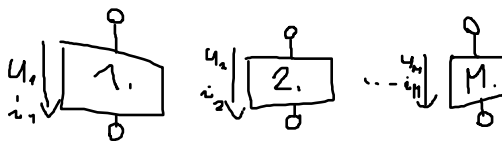
# Csatolt kétpólusok

2021. február 20., szombat 13:59

## Általános jellemzők

$$u_1 = U\{i_1, i_2 \dots i_M\}$$

$$i_1 = I\{u_1, u_2 \dots u_M\}$$



Realizációjuk nehezebb

Csatolt kétpólusPÁRRAL fogunk foglalkozni

## Teljesítmény:

$$p = \sum p_i$$

Ez alapján munkafüggvény, passzivitás, nonenergikusság

# Csatolt kétpólus(párok) enumerációja

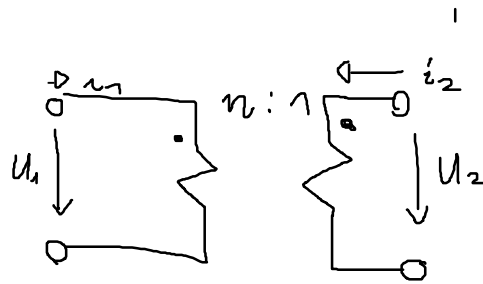
2021. február 20., szombat 14:05

## Ideális transzformátor

$$n_1 = nu_2$$
$$i_2 = -ni_1$$

$$p = u_1 i_1 \rightarrow u_2 i_2 = nu_2 i_1 - nu_1 i_2 = 0$$

-> nonenergikus



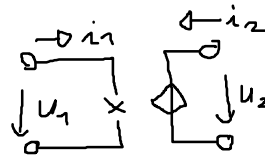
Annyira ideális hogy DC-vel is működik  
SMPS-ek viszonylag jó modellje

Alkalmazás:  $R' = n^2 R$  a bemeneti ellenállás a lezáró ellenállás átranzformálása -> illesztés (híradástechnikában)

## Vezérelt források

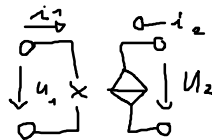
### Fesz. vezérelt feszültségforrás (FF)

Szakadást nem szoktuk berajzolni  
 $u_2 = \mu u_1$   
 $i_1 = 0$   
 $[\mu] = 1$  feszültségerősítési tényező



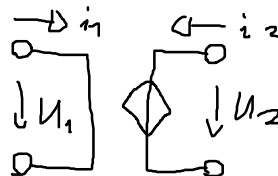
### Fesz. vezérelt áramforrás (FÁ)

$i_2 = g u_1$   
 $i_1 = 0$   
 $[g] = S$   
Átviteli konduktancia



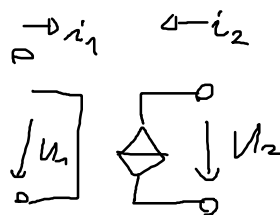
### Áramvezérelt feszültségforrás (ÁF)

$u_2 = r i_2$   
 $u_1 = 0$   
r: átviteli rezisztencia  
 $[r] = \Omega$



### Áramvezérelt áramforrás

$i_2 = \alpha i_1$   
 $u_1 = 0$   
 $[\alpha] = 1$   
Áramerősítési tényező

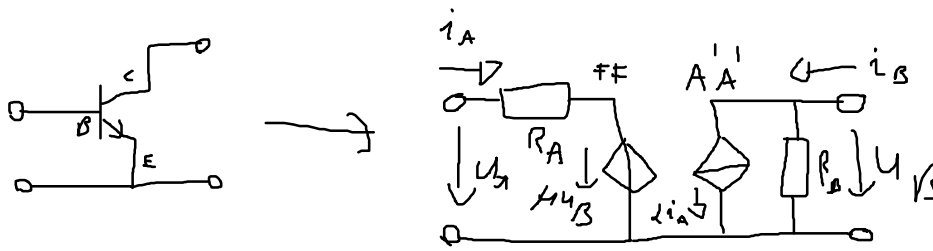


Teljesítmény:  $p = u_1 i_1 + u_2 i_2 = u_2 i_2$  -> AKTÍV!

Példa: bipoláris tranzisztor kisjelű helyettesítő képe:



Példa: bipoláris tranzisztor kisjelű helyettesítő képe:



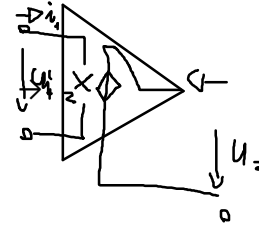
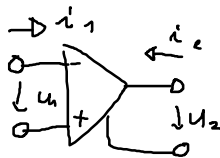
## Ideális erősítő

$$u_1 = 0$$

$$i_1 = 0$$

Műveleti erősítő modellje

$$A \rightarrow \infty \text{ FF}$$



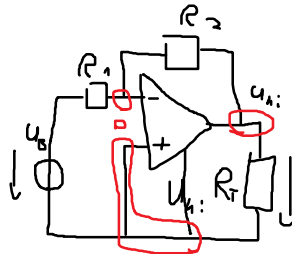
## Alapkapcsolások

### Invertáló

$$\frac{\varphi_P - u_B}{R_1} + \frac{\varphi_0 - u_K}{R_2} + i_1 = 0$$

$$U_K = -\frac{R_2}{R_1} u_B$$

R-től független!



### Nem invertáló

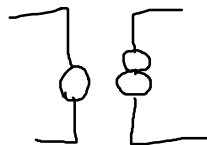
Hasonló, csak nem invertál

Aktív kétpólus!

IE négy pólus -> csatolt kétpóluspár

Nullátor-duátor pár

(ugyan ezen karakterisztikák)



Mivel IE közelítőleg megvalósítható műveleti erősítővel, a többi csatolt forrás is megvalósítható

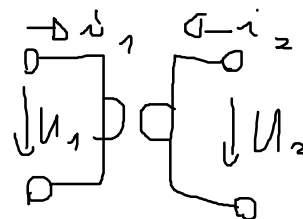
## Girátor

$$u_2 = r i_1$$

$$u_1 = -r i_2$$

$[r] = \Omega$  girációs rezisztencia

$$p = u_1 i_1 + u_2 i_2 = -r i_2 i_1 + r i_2 i_2 = 0 \text{ nonenergikus}$$



## Alkalmazási példák

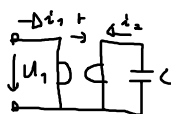
### C->L

$$-i_2 = C u_2'$$

$$u_1 = r C u_2'$$

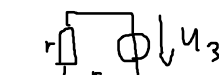
$$u_1 = r^2 C i_1'$$

$$L = r^2 C \text{ tekerecs}$$



### Cirkulátor

1 aktív, 2 dezaktivizált forrás

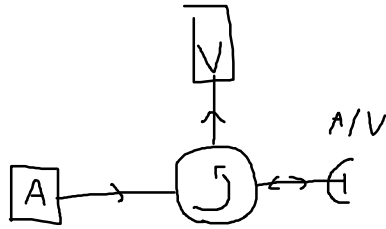
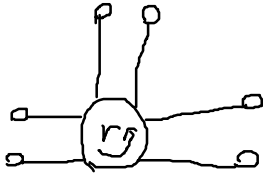
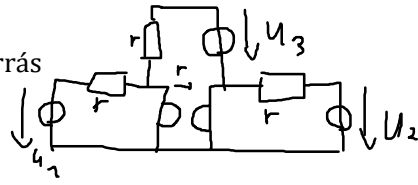


## Cirkulátor

1 aktív, 2 dezaktivizált forrás

A teljesítmény a  
következő "kapun"  
jelenik meg

Alkalmazás: mikrohullámú technika

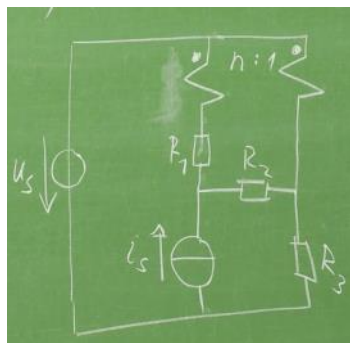


# Hálózatszámítási fogások

2021. február 20., szombat 15:01

Nem szisztematikus, ad-hoc módszerek

## IT kezelése



$b=7, n=5$

KÁT:  $r=4$ , cs.p: 3 ism

KFT:  $l=3$  há: 2 ism

- a) CS.P  
+ 1 ismeretlen (egyik áram)  
+ 1 egyenlet (IT karakterisztika)
- b) Hurokárámok módszere  
+ 1 ismeretlen (IT egyik feszültsége)  
+ 1 egyenlet (IT karakterisztika)

## Girátor kezelése

+2 ismeretlen (fesz vagy áram)

+2 egyenlet (karakterisztikák)

Paraméterek függvényében ellentmondásra vagy azonosságra vezethet

-> nem feltétlen reguláris, csak algebrai úton dönthetjük el hogy az-e

★ **CSATOLT KÉTPÓLUST TARTALMAZÓ HÁLÓZAT REGULARITÁSA CSAK ALGEBRAI ÚTON DÖNTHETŐ EL!**

# Összetett kétpólusok helyettesítése

2021. február 20., szombat 14:34

Összetett hálózatrészeket helyettesíthetünk egyszerűbb hálózatokkal

## Alapfogalmak

- Elemi kétpólus
  - o Ellenállások, források, csatolt kétpólusok, stb
- Összetett kétpólus
  - o Elemi kétpólusok összekapcsolásából létrejövő kétpólus
  - o "doboz"
- Helyettesítés
  - o Összetett kétpólus karakterisztikájának meghatározása



# Elméleti csoportosítás

2021. február 22., hétfő 15:42

## Független forrást NEM tartalmazó kp

Lineáris elemi kp. Összekapcsolása -> lineáris összetett kp.

$$u = R_0 i \text{ vagy } i = \frac{1}{R_0} u$$

Homogén lin. kifejezések

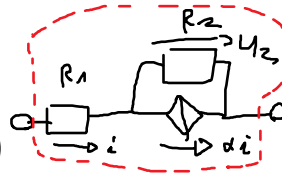
$R_0$  eredő ellenállás

$R_0$ -tól függően passzív, aktív vagy nonenergikus

Példák:

- két sorosan kapcsolt ellenállás  
KFT:  $u = u_1 + u_2 = (R_1 + R_2)i$   
 $R_0 = R_1 + R_2$

- Vezérelt elemi kp-t tartalmazó  
 $u = R_1 i + R_2 (i - \alpha i) = i(R_1 + R_2(1 - \alpha))$   
 $R_0 = R_1 + R_2(1 - \alpha)$



$$R_1; R_2 > 0 \text{ de } \alpha > \frac{R_1 + R_2}{R_2} \text{ akkor aktív}$$

## Független forrást tartalmazó kp

Lineáris karakterisztikájú de nemlineáris kétpólus  
(inhomogén lin. egyenletek)

$$u = U_0 + R_0 i$$
$$i = -\frac{U_0}{R_0} + \frac{1}{R_0} u$$

Realizáció

- a) Helyettesítés  $u = U_0 + R_0 i$  alapján  
THEVENIN-generátor

Spec. Lezárás: szakadás

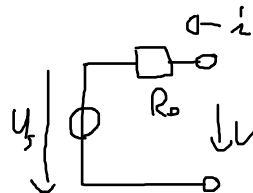
- o  $u_{sz}$  üresjárási/szakadási fesz.  $U_s$

Lezárás: rövidzár

- o  $i_{rZ}$  rövidzáráram  $-\frac{u_{sz}}{R_s}$

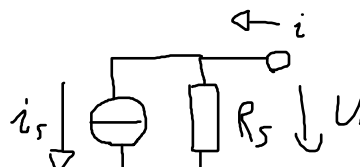
Belső ellenállás:

- o  $R_s = -\frac{u_{sz}}{i_{rZ}}$

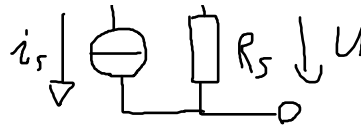


- b) Helyettesítés  $i = -\frac{U_0}{R_0} + \frac{1}{R_0} u$  alapján  
NORTON-generátor

Rövidzár lezárás:



## NORTON-generátor



Rövidzár lezárás:

- $i_{rz} = i_s$

Szakadás lezárás:

- $u_{sz} = -R_s i_s$

Belső ellenállás:

- $R_s = -\frac{u_s}{i_s}$

Nagy ellenállás esetén célszerű Th-t, kisebb esetén Nortont

# Módszerek a helyettesítő generátorok paramétereinek számításához

2021. február 23. hétfő 15:51  
Két független változót kell csak meghatározni

- a)  $u_{sz}$  és  $i_{rz}$  meghatározása  
Két hálózatszámítási feladat a két lezárással
- b)  $R_S$  közvetlen meghatározása és  $u_{sz}$  vagy  $i_{rz}$  meghatározása  
Független forrásokat dezaktivizáljuk -> meghatároztuk  $R_S$ -t

Elfajuló összetett kétpólusok:

- a)  $R_S = 0$  -> csak Thévenin létezik  
 $i_{RZ} \rightarrow \infty$   
Pl. IE-t tartalmaz
- b)  $R_S \rightarrow \infty$   
Csak nortonnal lehet  
Pl. girátorral

# Alkalmazás

2021. február 22., hétfő 16:25

## Teljesítményillesztés

Változatlan hálózatrész (pl. erősítő)

$R_t$  terhelő ellenállás (külső)

Mekkora  $R_t$  esetén lesz a legnagyobb a teljesítmény?

$$p_t = -ui = R_t i^2$$

Thévenin:

$$i = \frac{-u_S}{R_t + R_S}$$

$$P_t = u_S^2 \frac{R_t}{(R_t + R_S)^2}$$

Maximumhely:  $R_t = R_S$

Illesztett lezárás

$$P_{max} = \frac{u_S^2}{4R_S}$$

Kis hatások!

# Kétkapuk

2021. február 22., hétfő 15:30

## Alapfogalmak

Speciális módon lezárt négy pólus

Lineáris rezisztív kétpólusokat tartalmaz (független forrást NEM)

Lezárás: két kétpólussal  $\rightarrow$  2 független áram és 2 független feszültség

Bal oldal: primer kapu, jobb oldal: szekunder kapu (általában)

$i_1, i_2, u_1, u_2$  kapuváltozók

$\rightarrow$  2 egyenlet

"Tiltott" kapcsolás az amelyik átkötést tartalmaz a két oldal között (mert akkor több független változó lenne)

# Kétkapú karakterisztikák

2021. február 26., péntek 11:21

$\{u_1, u_2, i_1, i_2\} \rightarrow \binom{4}{2} = 6$  féle karakterisztika létezik

a) Impedanciakarakterisztika

$$u_1 = R_{11}i_1 + R_{12}i_2$$

$$u_2 = R_{21}i_1 + R_{22}i_2$$

$$\begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = R \begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \end{pmatrix}$$

$R_{ij}$ : impedancia paraméter

$$[R_{ij}] = \Omega$$

$R$  létezik ha  $i_1$  és  $i_2$  előírható (azaz két áramforrást rákapcsolva reguláris)

$$R_{11} \triangleq \left. \frac{u_1}{i_1} \right|_{i_2=0} \text{ primer oldali üresjárású bemeneti rezisztencia}$$

$$R_{12} \triangleq \left. \frac{u_1}{i_2} \right|_{i_1=0}$$

b) Admittancia-karakterisztika

$$i_1 = G_{11}u_1 + G_{12}u_2$$

$$i_2 = G_{21}u_1 + G_{22}u_2$$

$$\begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \end{pmatrix} = G \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix}$$

$G$  létezik ha a két oldali feszültségek előírhatók

$$[G_{ij}] = \Omega$$

$G = R^{-1}$  ha mindkettő létezik

c) Hibrid karakterisztika

$$u_1 = H_{11}i_1 + H_{12}u_2$$

$$i_2 = H_{21}i_1 + H_{22}u_2$$

$$[H_{11}] = \Omega$$

$$[H_{22}] = S$$

$$[H_{12}] = [H_{21}] = 1$$

$$\begin{pmatrix} u_1 \\ i_2 \end{pmatrix} = H \begin{pmatrix} i_1 \\ u_2 \end{pmatrix}$$

$H$  létezik ha  $i_1$  és  $u_2$  előírható

$$H_{11} \triangleq \left. \frac{u_1}{i_1} \right|_{u_2=0} \text{ primer oldali rövidzárási bemeneti rezisztencia}$$

d) Inverz hibrid karakterisztika

$$\begin{pmatrix} i_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = K \begin{pmatrix} u_1 \\ i_2 \end{pmatrix}$$

Ha mindkettő létezik akkor  $H = K^{-1}$

e) Lánc karakterisztika

Fordított referenciárány (áram kifelé folyik, így láncba köthetők)

$$u_1 = A_{11}u_2 + A_{12}i_2$$

$$i_1 = A_{21}u_2 + A_{22}i_2$$

$$\begin{pmatrix} u_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} u_2 \\ i_2 \end{pmatrix}$$

$$[A_{11}] = [A_{22}] = 1$$

$$[A_{12}] = \Omega$$

$$[A_{21}] = S$$

A létezése csak algebrai úton dönthető el

f) Inverz lánckarakterisztika

$$\begin{pmatrix} u_2 \\ i_2 \end{pmatrix} = B \begin{pmatrix} u_1 \\ i_1 \end{pmatrix}$$

$$B = A^{-1}$$

Csoportosítás:

- Hibrid típusú: R, G, G, K
- Láncc típusú: A B

# Kétkapu paraméterek meghatározása

2021. február 26., péntek 12:03

- a) Hálózatból számítva  
(3 példa, nem is mind létezik)  
Az ismeretlenek felírása ->együtthatók összegyűjtése
  
- b) Másik paraméterrendszerből  
Algebrai úton kell kapcsolatot keresni



# Kétkapú tulajdonságok

2021. február 26., péntek 12:13

## a) Reciprocitás

Felcserélhetőség

$$i_1^{(1)} = i_2^{(2)} \rightarrow u_2^{(1)} = u_1^{(2)}$$

(i-k áramgenerátorral, u-k szakadással lezárva)

Áramforrás és ideális voltmérő felcserélhető a kapu két oldalán

Duális lezárással is definiálható (feszforrás és ideális ampermérő)

Feltétel / eldöntési mód:

- R alapján:  $R_{12} = R_{21}$
- További feltételek tk. 68. o.

Reciprok kétkaput csak három független paraméter jellemzi!

Tétel: ellenállás + IT  $\rightarrow$  reciprok kétkapú  
(ellenőrzésre is tök jó)

## b) Szimmetria

$$i_1^{(1)} = i_2^{(2)} \rightarrow u_1^{(1)} = u_1^{(2)} \text{ és } u_2^{(1)} = u_2^{(2)}$$

Reciprocitás spec. Esete

$$R_{12} = R_{21} \text{ és } R_{11} = R_{22}$$

Következmény: csak két független paraméter!

## c) Passzivitás, nonenergikusság

Teljesítmény:  $p = p_1 + p_2 = u_1 i_1 + u_2 i_2$

Feltétel R alapján:

- $R_{11} \geq 0$
- $R_{22} \geq 0$
- $R_{11}R_{22} \geq \left(\frac{R_{12} + R_{21}}{2}\right)^2$
- Egyenlőség  $\rightarrow$  nonenergikus
- (tk. 70. oldal)

# Helyettesítő kapcsolások

2021. március 21., vasárnap 9:21

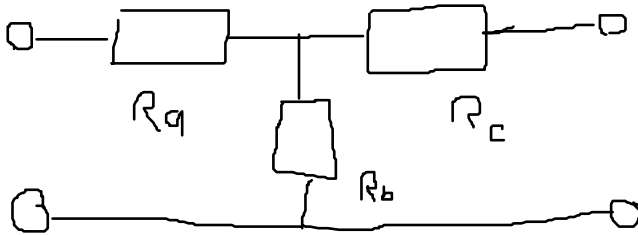
Adott egy karakterisztika

Keresett egy egyszerű kapcsolat ami helyettesíti a kétkaput

## 1. Reciprok kétkapu

Csak 3 független paraméter -> 3 elem

### T-tag



Pl. adott R

$$u_1 = R_{11}i_1 + R_{12}i_2$$

$$u_2 = R_{21}i_1 + R_{22}i_2$$

$$u_1 = R_a i_1 + R_b (i_1 + i_2)$$

$$u_2 = R_c i_2 + R_b (i_1 + i_2)$$

$$u_1 = (R_a + R_b) i_1 + R_b i_2$$

$$u_2 = R_b i_1 + (R_c + R_b) i_2$$

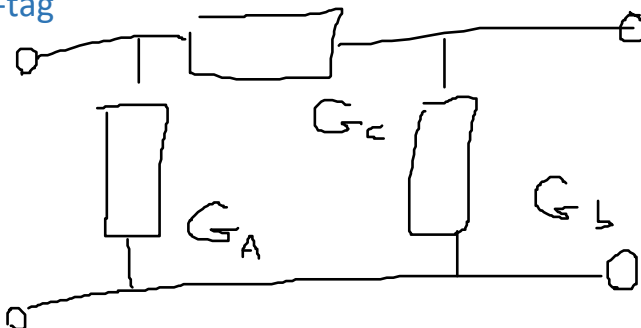
$$R_a = R_{11} - R_{12}$$

$$R_b = R_{12} = R_{21}$$

$$R_c = R_{22} - R_{21}$$

Csak akkor létezik ha létezik az impedanciakarakterisztika  
(pl. távvezeték modellezése)

### $\pi$ -tag



$$i_1 = (G_a + G_b) u_1 - G_b u_2$$

$$i_2 = (G_b + G_c) u_2 - G_b u_1$$

$$G_a = G_{11} + G_{12}$$

$$G_b = -G_{12} = -G_{21}$$

$$G_c = G_{22} + G_{21}$$

Csak akkor létezik ha létezik az admittanciakarakterisztika

Példa: IT hibrid karakterisztikával fejezhető csak ki, így nincsen sem  $P_i$ , sem T helyettesítő kép

# Nem reciprok kétkapuk

2021. március 21., vasárnap 9:36

4 független paraméter -> 4 paraméter (alkatrész) a kapcsolásban

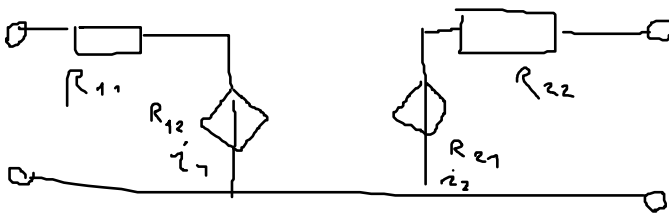
## Természetes helyettesítő kép

Típustól függ

## Impedanciakarakterisztika

$$u_1 = R_{11}i_1 + R_{12}i_2$$

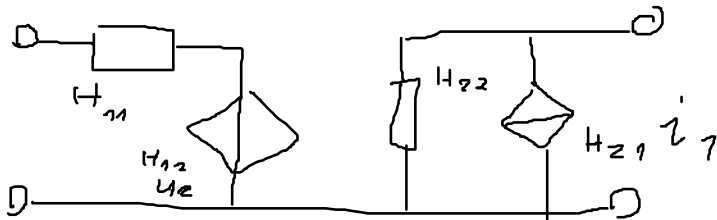
$$u_2 = R_{21}i_1 + R_{22}i_2$$



## Hibrid karakterisztika

$$u_1 = H_{11}i_1 + H_{12}u_2$$

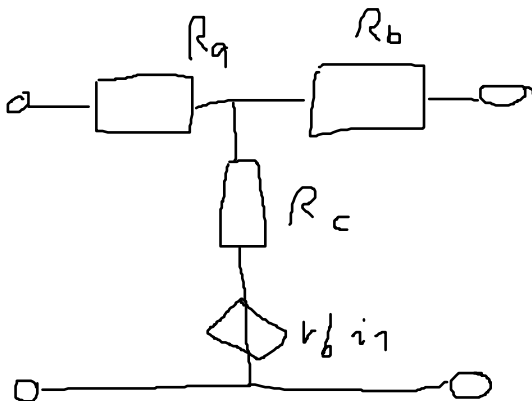
$$i_2 = H_{21}i_1 + H_{22}u_2$$



Láncot nehezebb

## Hibrid T tag

(több típus, a vezérelt forrás rakható máshova)



$$R_a = R_{11} - R_{21}$$

$$R_b = R_{12}$$

$$R_c = R_{22} - R_{12}$$
$$r_b = R_{21} - R_{12}$$

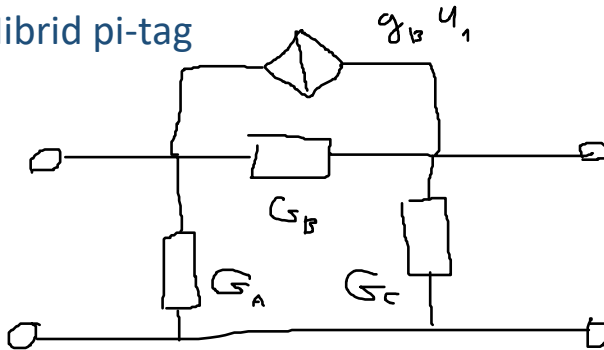
Előnyök

- Csak egy vezérelt forrás
- Ha mégis reciprok, átmegy T-tagba

Hátrány:

- Csak impedanciamátrix létezésének esetén létezik

Hibrid pi-tag

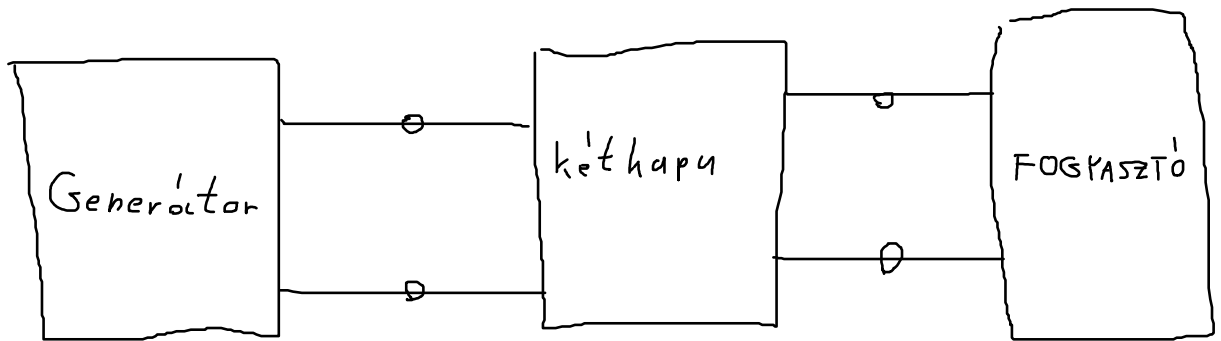


Előnyök és hátrányok megegyeznek

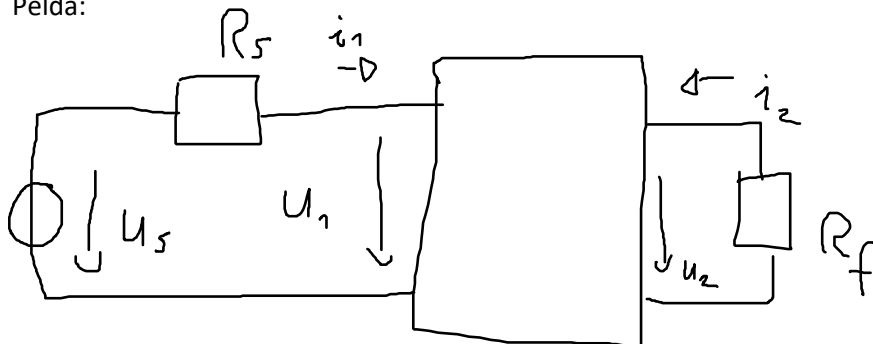
Létezés feltétele az admittanciakarakterisztika

# Lezárt kétkapú

2021. március 21., vasárnap 9:49



Példa:



## Hálózatszámítás:

$u_1, u_2, i_1, i_2 \rightarrow 4$  egyenlet

1. Generátorkarakterisztika  
 $u_1 = u_s - R_s i_1$
2. Fogyasztó  
 $u_2 = -R_f i_2$
- 3-4. kétkapú egyenletei

-> jó esetben megoldható, egyébként nem reguláris

## Bemeneti rezisztenciák

- Primer oldali bemeneti rezisztencia ( $R_f$  lezárással)

$$R_{B1} = \left( \frac{u_1}{i_1} \right)_{R_f}$$

- Szekunder oldali bemeneti rezisztencia (gen. Lezárással)

$$R_{B2} = \left( \frac{u_2}{i_2} \right)_{R_s} \text{ (dezaktivizált generátor - teljesítményillesztéshez)}$$

## Átviteli/transzfer jellemzők

- Feszültség átviteli tényező

$$H_u = \left( \frac{u_2}{u_1} \right)_{R_f}$$

- Áram átviteli tényező

$$H_i = \left( \frac{i_2}{i_1} \right)_{R_f}$$

- Átviteli rezisztencia

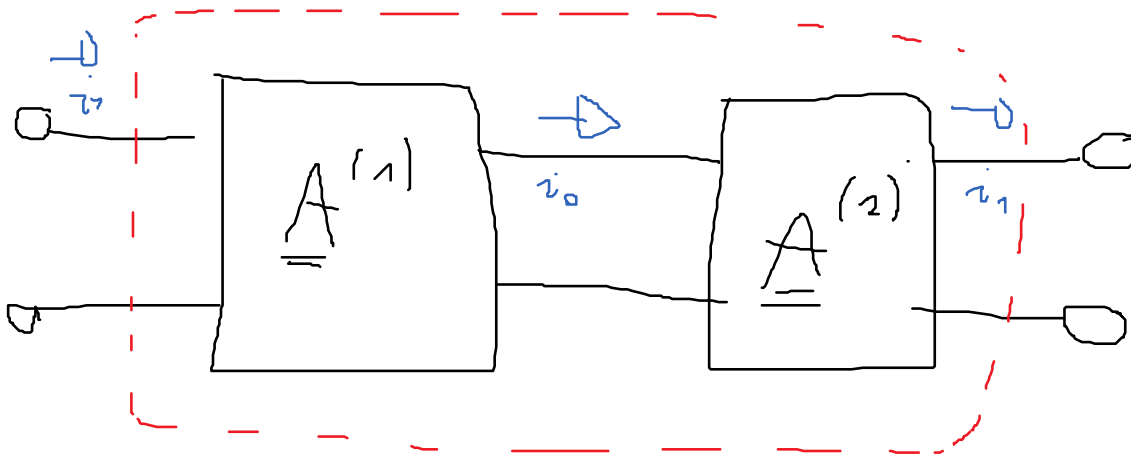
$$R_T = \left( \frac{u_2}{i_1} \right)_{R_f}$$

- Átviteli konduktancia

$$G_T = \left( -\frac{i_2}{u_1} \right)_{R_f}$$

# Kétkapuk lánc kapcsolása

2021. március 21., vasárnap 10:03

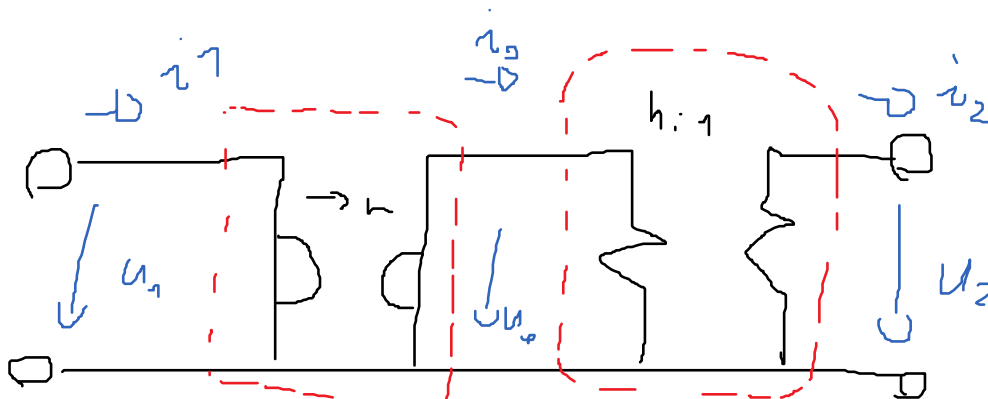


$$\begin{pmatrix} u_0 \\ i_0 \end{pmatrix} = A^{(2)} \begin{pmatrix} u_2 \\ i_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} u_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = A^{(1)} \begin{pmatrix} u_0 \\ i_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} u_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = A^{(1)} A^{(2)} \begin{pmatrix} u_2 \\ i_2 \end{pmatrix}$$

Példa:



Girátor:

$$u_1 = -ri_0$$

$$u_0 = ri_1 \rightarrow i_1 = \frac{1}{r}u_0$$

$$A^{(1)} = \begin{pmatrix} 0 & -r \\ \frac{1}{r} & 0 \end{pmatrix}$$

IT:

$$u_0 = nu_2$$

$$i_0 = \frac{1}{n}i_2$$

$$A^{(1)} = \begin{pmatrix} n & 0 \\ 0 & -\frac{1}{n} \end{pmatrix}$$



$$A_{\text{eredő}} = \begin{pmatrix} 0 & r/n \\ n/r & 0 \end{pmatrix}$$

# Számítástechnikai fogások

2021. március 21., vasárnap 10:17

Cél: kétkapu karakterisztika meghatározása

Nehézség: nagy hálózat

Számítógépes megoldás

Kifejezendő két változó a paramétereiből

Belső változók

$$X = [x_1; x_2; x_3; \dots]$$

1. Egyenletrendszer (pl. KÁT)

$$S \begin{pmatrix} u_1 \\ i_2 \\ X \\ i_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = 0$$

S:  $(k+2) \times (k+4)$

Kifejezendő, belső változók, paraméterek

2. Átrendezés

$$M \begin{pmatrix} u_1 \\ i_2 \\ X \end{pmatrix} + N \begin{pmatrix} i_2 \\ u_2 \end{pmatrix} = 0$$

3. Megoldás

$$\begin{pmatrix} u_1 \\ i_2 \\ X \end{pmatrix} = -M^{-1}N \begin{pmatrix} i_1 \\ u_2 \end{pmatrix}$$

Első két sor: H

# Dinamikus hálózatok

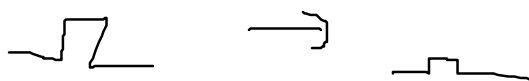
2021. március 22., hétfő 15:47

## Rezisztív hálózat

Rendszer válasza a gerjesztés skalárszorosa

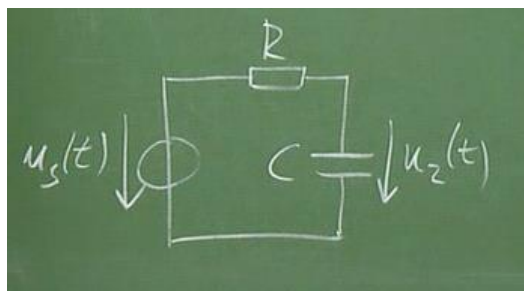
Nincs értelme kiírni az időfüggést "egyenáramú hálózat"

Algebrai megoldás



## Dinamikus hálózatok

Példa

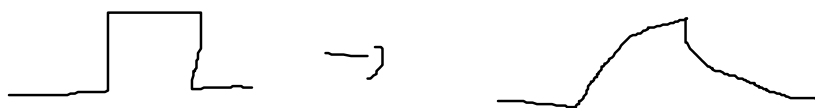


$$u_s(t) = Rcu_2'(t) + u_2(t)$$

Diff. Egyenlet

Általában:  $y(t) = Y\{u(t)\}$  operátorral

Diff. Egyenlet megoldás



# Dinamikus hálózatok analízise

2021. március 22., hétfő 15:55

## Alapfogalmak

### 1. Din. Hálózat komponensei

#### a. Kondenzátor

- Elektromos energiát tárol
- $i_c, u_c, Q, C$
- $Q = Cu_c \rightarrow u_c(t) = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^t i_c(t) dt \rightarrow i_c = Cu'_c$
- C: kapacitás, [C]=F (uF, nF, pF)
- $w_c(t) = \int_{-\infty}^t u_c Cu'_c d\tau = \frac{1}{2} Cu_c^2(t) - \frac{1}{2} Cu_c^2(-\infty) = \frac{1}{2} Cu_c^2(t)$
- $-\infty$ -ben  $U=Q=0$
- Passzív, de adott pillanatban a teljesítménye lehet bármilyen
- (és veszteségmentes)
- Csatolt kondenzátorok
  - $i_{c1} = C_{11}u'_{c1} + C_{12}u'_{c2}$
  - $i_{c2} = C_{21}u'_{c1} + C_{22}u'_{c2}$

#### b. Tekercs

- Mágneses energiát tárol
- Fluxus:  $\psi = Li_L$
- $u_L = Li'_L$
- L: induktivitás, [L]=H (mH, uH)
- Munkafüggvény:  $w_L(t) = \frac{1}{2} Li_L^2(t)$
- Passzív, veszteségmentes
- Csatolt tekercspár (pl. transzformátor)
  - $\begin{pmatrix} u_{L1} \\ u_{L2} \end{pmatrix} = L \begin{pmatrix} i'_{L1} \\ i'_{L2} \end{pmatrix}$
  - $L_{12} = L_{21}$

#### o Rezisztív komponensek

### 2. Hálózat egyenletek

n csomópont

$b_D$  dinamikus kp

$b_R$  rezisztív kp

Hálózati egyenletek teljes rendszere:

- KÁT:  $r = n - 1$
- KFT:  $l = (b_D + b_R) - n + 1$
- Karakterisztika:  $b_D + b_R$

$2(b_D + b_R)$  egyenlet, ebből  $b_D$  diffegy

Redukáltrendszer: KÁT + KFT egyenlet

### 3. Alapfeladat

- Ismert
  - o A hálózat
  - o Az "előélet":  $t < 0$  : spec.  $t = -0$  kiindulási pillanat
- Meghatározandó:
  - o  $y(t)$  válaszjel  $t > 0$

# Állapotváltozós leírás (AVL)

2021. március 22., hétfő 16:15

Hálózati egyenletek egy célszerű alakja

Rendszer belső változói: állapotváltozók

Belső változókat vezetünk be, és ezekkel írjuk fel az egyenletrendszer

## 1. Állapotváltozók (ÁV)

- A hálózat változóinak olyan minimális halmaza amely
  - 1) Evolúciós módon kezelhető, azaz ha ismerem az értéküket egy pillanatban, és ismerem a gerjesztést, akkor meg tudom határozni a jövőbeni értéküket
  - 2) Belőlük és a gerjesztésből meghatározható a válasz
- Nem egyértelműek
- ÁV-k száma a rendszer által meghatározott, N: rendszám
- Állapotvektor:  $x(t) = [x_1(t), x_2(t), \dots]^T$  (oszlopvektor)

## 2. Állapotváltozós leírás normálalakja (ÁVLNA)

- Változók deriváltjainak kifejezése a változók és a gerjesztésből "állapotegyenlet"
- Válasz kifejezése a változókból és a gerjesztésből "válasz kifejezése"
- $X' = AX + Bu$
- $y = C^T X + Du$
- A: rendszermátrix
- B: gerjesztés együtthatói
- Általánosítás MIMO-ra: vektor helyett mátrix

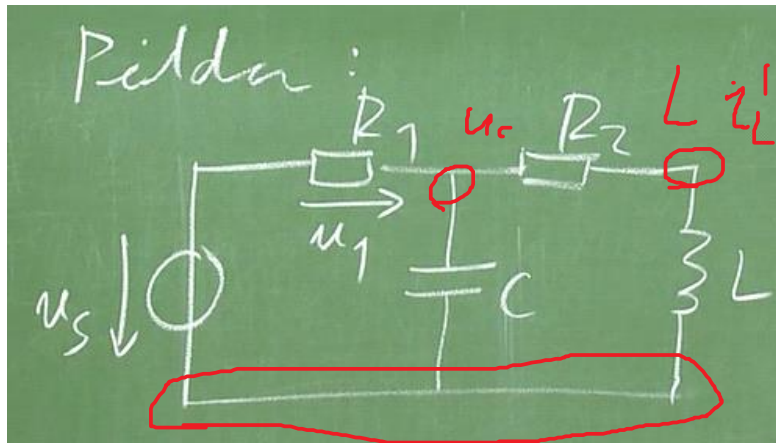
Ellenőrzés:

- 1)  $x(t_a + dt) = x(t_a) + x'(t_a)dt = x(t_a) + [Ax(t_a) + Bu(t_a)]dt$
- 2)  $y = C^T x + Du$

Villamos hálózatban:

- $i_C = Cu'_C \rightarrow u'_C = \frac{1}{C} i_C$
- $u_L = Li'_L \rightarrow i'_L = \frac{1}{L} u_L$
- Kézenfekvő hogy  $u_C$  és  $i_L$  legyenek ÁV-k
- Rendszám:  $N = \#\{C\} + \#\{L\}$

PÉLDA



Gerjesztés:  $u_s$

Válasz:  $u_1$

CSP:

$$\frac{u_c - u_s}{R_1} + \frac{u_c - Li'_L}{R_2} + Cu'_c = 0$$

$$i_L + \frac{Li'_L - u_c}{R_2} = 0$$

$$u'_c = -\frac{1}{CR_1} u_c - \frac{1}{C} i_L + \frac{1}{CR_1} u_s$$

$$i'_L = \frac{1}{L} u_c - \frac{R_2}{L} i_L$$

$$\begin{bmatrix} u'_c \\ i'_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{CR_1} & -\frac{1}{C} \\ \frac{1}{L} & -\frac{R_2}{L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_c \\ i_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{CR_1} \\ 0 \end{bmatrix} u_s$$

$$u_1 = u_s - u_c = [-1 \quad 0] \begin{bmatrix} u_c \\ i_L \end{bmatrix} + 1u_s$$

Mind ez nem kizárólagos a villamos rendszerekre

# ÁVLNA előállítása

2021. március 22., hétfő 16:40

## a) Egyenletek ad-hoc rendezése

- HTR
- CSP
- HÁ

## b) Hálózat gráfja alapján

- a. Normálfa:
  - Faágak: feszforrás, rövidzár, kondenzátor
  - Közőágak: áramforrás, szakadás, tekercs
- C-vágatra KÁT
- L-hurokra KFT

# Kezdeti és kiindulási értékek

2021. március 22., hétfő 16:44

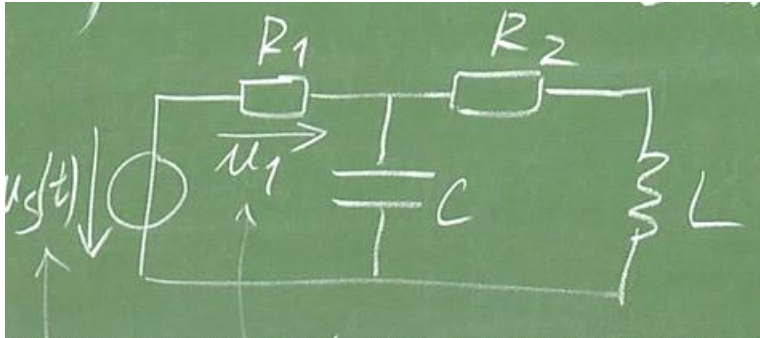
- a) A hálózat előélete:  $t < 0$   
-> spec. Eset:  $t = -1$  kiindulási pillanat  
 $x(-0) = \lim_{t \rightarrow -0} x(t)$  kiindulási állapot

Bekapcsolási jelenség:

- o  $u(t) = 0 \rightarrow x(-0) = 0$

- b) Az állapotváltozók folytonossága  
 $x' = Ax + Bu$  korlátosnak kell lennie  
Csak korlátos gerjesztésű hálózatokkal foglalkozunk  
(kiv. 1 kivételt)  
 $u(t)$  korlátos  $\rightarrow x(t)$  folytonos  
 $u(t)$  korlátos  $\rightarrow x(-0) = x(+0)$   
Diff. Egyenlet egyértelmű megoldásához kell  $x(0)$

- c) Kiszámítás hálózatból



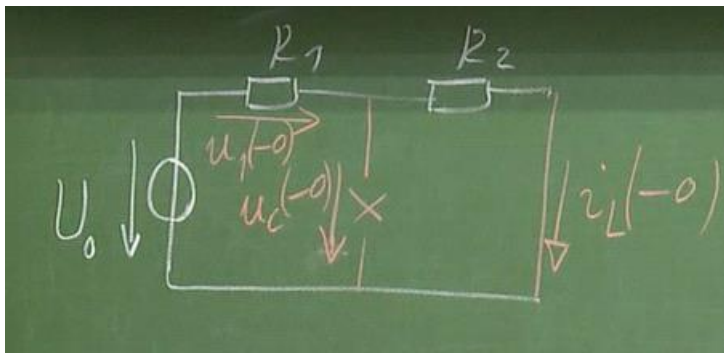
$$u_s(t) = \begin{cases} U_0 & \text{ha } t < 0 \\ 2U_0 & \end{cases}$$

Nem bekapcsolási foly!

$$t < 0: u_s = \text{konst} \rightarrow \frac{d}{dt} = 0 \rightarrow$$

kondenzátor és tekercs helyettesíthetők (szakadás és rövidzár)

Rezisztív helyettesítő hálózat:



$$u_c(-0) = \frac{U_0 R_2}{R_1 + R_2}$$

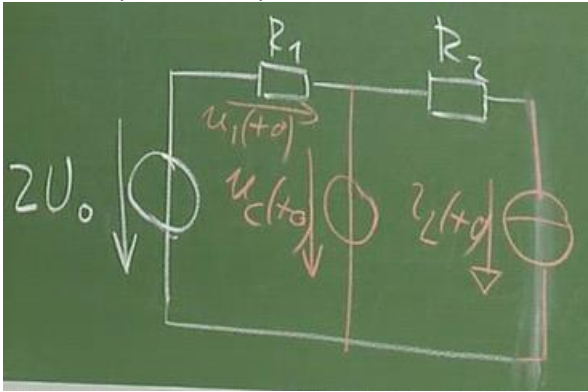
$$i_L(-0) = \frac{U_0}{R_1 + R_2}$$

$$u_1(-0) = \frac{U_0 R_1}{R_1 + R_2}$$

$t = 0$



Másik helyettesítő kép, áram és fesz. források



Fiktív források

Rezisztív hálózat

$$u_1(+0) = 2U_0 - \frac{U_0 R_2}{R_1 + R_2}$$

#### 5. Hálózat regularitása

A hálózati egyenletek egyértelműen megoldhatók minden fesz-árama minden gerjesztés esetén

Regularitás  $\Leftrightarrow$  ÁVLNA létezése (minden  $u_C$  és  $i_L$  ÁV)

(lehet több energiatároló elem mint rendszám, pl. párhuzamosan kapcsolt tekercsek, sorosan kapcsolt kondenzátorok  $\rightarrow$  kvázireguláris hálózatok, kapacitív hurok és induktív ág)

# Elsőrendű hálózatok analízise

2021. március 22., hétfő 17:23

$N=1$ , 1 energiatároló elem van (kondenzátor vagy tekercs)

ÁVLNA:

- $x' = Ax + Bu$
- $y = Cx + Du$
- (skalárok, egyébként mátrix)

Közönséges elsőrendű diff. Egyenlet (DE)

Adott:

- $u(t): t > 0$
- $x(+0)$

## Összetevőkre bontás módszere

Megoldás alakja:

$$\mathbf{x}(t) = \mathbf{x}_f(t) + \mathbf{x}_g(t)$$

$x_f$ : szabad összetevő

$x_g$ : gerjesztett összetevő

a) Szabad összetevő

A homogén DE általános megoldása

$$x'_f = Ax_f \quad (u=0)$$

"magára hagyott rendszer válasza"

$$x_f = Me^{\lambda t}$$

$$x'_f = \lambda x_f$$

$\lambda$ : sajátérték,  $M$  határozatlan állandó

b) Gerjesztett összetevő

Inhomogén DE egy partikuláris megoldása

$$x'_g = Ax_g + Bu$$

Végtelen sok van (hozzáadva a szabad összetevőt)

Fiz. Tartalma:  $x(t) \rightarrow x_g(t)$  ha  $\lambda < 0$

$x_g$  alakja  $\sim u$  alakja

Próbafüggvény módszer: táblázat alapján keressük a hasonló függvényt

Ebben a félévben csak spec. esettel (konstans gerjesztés)

$$x_g(t) = X_0$$

c) Kezdeti feltétel

$x(+0)$  adott

$$x(+0) = x_f(+0) + x_g(+0) = Me^0 + x_g(+0)$$

$$M = x(+0) - x_g(+0)$$

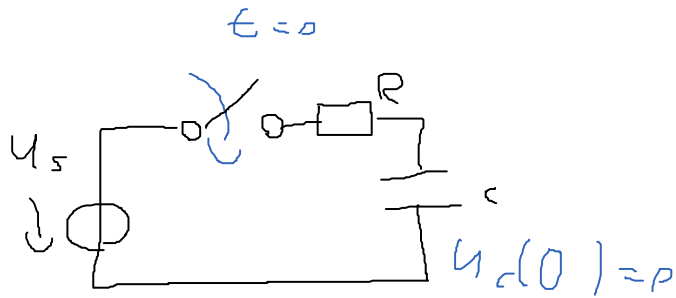
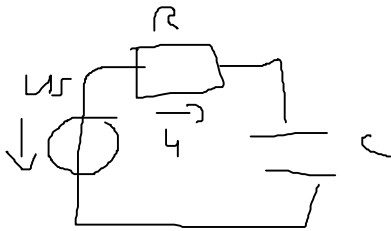
d) Válasz felírása

$$y(t) = Cx(t) + Du(t)$$

# Példa

2021. március 22., hétfő 17:36

1. Bekapcsolási jelenség  
 $u(t < 0) = 0 \rightarrow x(-0) = 0$



$u(t) = ?$

ÁVLNA ( $t > 0$ ):

- $u_s = Rcu'_c + u_c$
- $u'_c = -\frac{1}{RC}u_c + \frac{1}{RC}u_s$
- $u = -1u_c + 1u_s$

Kezdeti feltétel:

$$u_c(-0) = u_c(+0) = 0$$

Összetevőkre bontás:

- a) Szabad összetevő

$$u_{cf}(t) = Me^{\lambda t}$$

$$\lambda = A = -\frac{1}{RC} < 0$$

$$\tau = -\frac{1}{\lambda} \text{ időállandó}$$

$$u_{cf}(t) = Me^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$3\tau: \sim 5\%, 5\tau: < 1\%$$

- b) Gerjesztett összetevő

$$u_s(t) = U_0(t \geq 0) \rightarrow u_{cg}(t) = U_{cg} = ?$$

$$U'_{cg} = -\frac{1}{RC}U_{cg} + \frac{1}{RC}U_0 = 0$$

$$U_{cg} = U_0$$

- c) Kezdeti feltételek

$$u_c(+0) = 0$$

$$u_c(0) = Me^0 + U_{cg} = 0$$

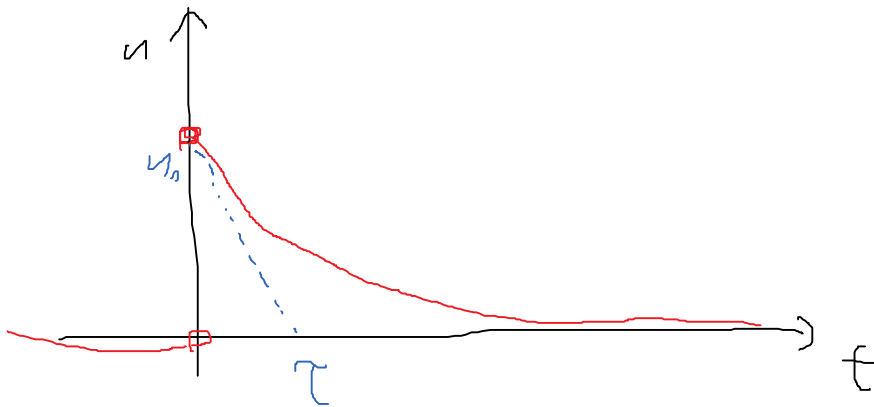
$$M = -U_{cg}$$

$$u_c(t) = -U_0 e^{-\frac{t}{\tau}} + U_0$$

$$\tau = RC$$

- d) válasz

$$u(t) = u_s(t) - u_c(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ U_0 e^{-\frac{t}{\tau}} & t \geq 0 \end{cases}$$



Fizikai diszkusszió:

- A töltés (i integrálja) a végtelenben  $\frac{\tau U_0}{R} = RC \frac{U_0}{R} = CU_0$

# Átkapcsolási jelenségek

2021. március 27., szombat 20:44

$$\begin{aligned} u(t) \neq 0: t < 0 &\rightarrow x(-0) \neq 0 \\ x(+0) &\neq 0 \end{aligned}$$

Konstans gerjesztés  $\rightarrow$  konstans gerjesztett összetevő

Elsőrendű hálózatban:  $\lambda$  sajátérték(?) az állapotváltozó deriváltjának kifejtésében az állapotváltozó együtthatója, és  $\tau = -\frac{1}{\lambda}$

# Elsőrendű hálózat válaszáának általános formulája

2021. március 27., szombat 21:07

**CSAK NAGYON SPECIÁLIS ESETBEN**

- $N=1$
- **SZAKASZONKÉNT KONSTANS GERJESZTÉS**

ÁVLNA

Minden rezisztív cucc kétkapuba sűrítése

$$x' = Ax + Bu$$

$$y = Dx + Eu$$

**Időállandó**

Kondenzátor:

$$Cu'_c = i_c = Cau_c + Cbu$$

$$A = \left. \frac{1}{C} \frac{i_c}{u_c} \right|_{u=0} = -\frac{1}{CR_{22}}$$

$$\lambda = A = -\frac{1}{CR_{22}} \rightarrow \tau = CR_{22}$$

Tekercs:

$$L i'_L = u_L = LAi_L + Lbu$$

$$Li'_L = u_L = LAi_L + Lbu$$

$$A = \left. \frac{1}{L} \frac{u_L}{i_L} \right|_{u=0} = -\frac{1}{L} R_{22}$$

$$\tau = \frac{L}{R_{22}}$$

Időfüggés:

$$x(t) = x_t(t) + x_g(t) = Me^{-\frac{t}{\tau}} + x_g(t)$$

$$x(+0) = M + x_g(+0) \rightarrow M = x(+0) - x_g(+0)$$

$$\rightarrow x(t) = [x(+0) - x_g(+0)]e^{-\frac{t}{\tau}} + x_g(t)$$

Ha u állandó  $\rightarrow x_g(t) = X_g$

$$x(t) = [x(+0) - X_g]e^{-\frac{t}{\tau}} + X_g$$

A válasz:  $y(t) = Dx(t) + Du(t)$

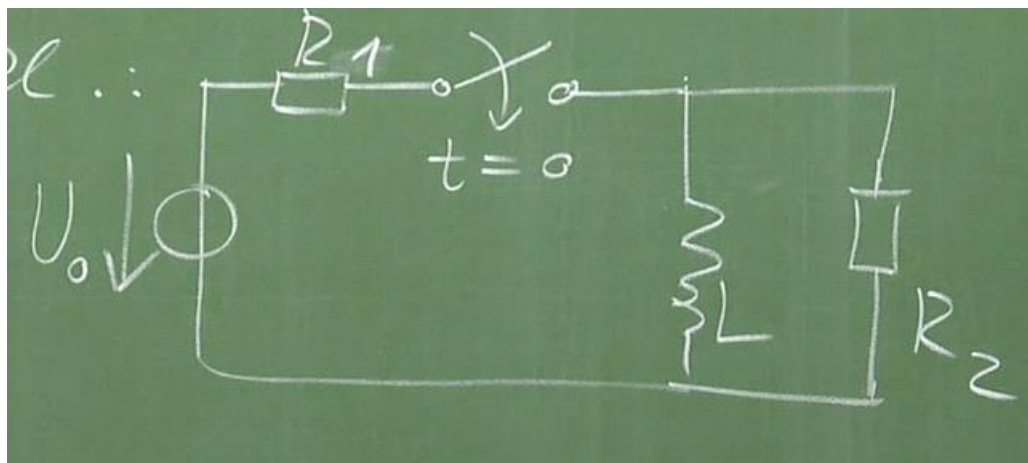
$$y(t) = D[x(+0) - X_g]e^{-\frac{t}{\tau}} + DX_g + EU_0$$

$$y(t) = [y(+0) - Y_g]e^{-\frac{t}{\tau}} + Y_g$$

$y(+0)$ ,  $Y_g$  rezisztív hálózatból, míg  $\tau$  az iménti módon

# Példa

2021. március 27., szombat 23:39



Bekapcsolási jelenség:  $i_L(+0) = 0$

Válasz:  $u_2$  a második ellenállás (és egyben a tekercs) feszültsége

$$u_2(+0) = U_0 \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

(a tekercset szakadásnak tekintve)

$$u_2(t \rightarrow \infty) = U_{2g} = 0$$

(a tekercs rövidzár)

$$R_{22} = R_1 \times R_2$$

$$\tau = \frac{L}{R_1 \times R_2}$$

$$u_2(t) = \left[ U_0 \frac{R_2}{R_1 + R_2} - 0 \right] e^{-\frac{t}{\tau}} + 0$$

# Magasabbrendű hálózatok analízise

2021. március 27., szombat 23:52

Rendszám:  $N > 1$

ÁVLNA:

$$\mathbf{x}' = \mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{B}u$$

$$\mathbf{y} = \mathbf{C}^T\mathbf{x} + Du$$

( $\mathbf{x}$ ,  $\mathbf{x}'$ ,  $\mathbf{B}$  oszlopvektorok,  $\mathbf{A}$  mátrix,  $\mathbf{C}$  sorvektor és  $D$  skalár, csak nem lehet beírni)

Elsőrendű lineáris közönséges differenciálegyenletrendszer (DER)

Adott:  $u(t)$ :  $t > 0$  és  $\mathbf{x}(+0)$

Keresett:  $\mathbf{y}(t)$ :  $t > 0$

Összevőkre bontás módszere:

$$\mathbf{x}(t) = \mathbf{x}_t(t) + \mathbf{x}_g(t) \text{ (szabad/tranziens és gerjesztett összetevő)}$$

## Szabad összetevő

Homogén DER általános megoldása

$$\mathbf{x}'_f = \mathbf{A}\mathbf{x}_f$$

$$\mathbf{x}_f = \mathbf{m}e^{\lambda t}$$

$$(\mathbf{m}e^{\lambda t})' = \mathbf{A}\mathbf{m}e^{\lambda t}$$

$$\lambda\mathbf{m} = \mathbf{A}\mathbf{m}$$

$\lambda\mathbf{m} = \mathbf{A}\mathbf{m} \rightarrow \lambda$  sajátérték,  $\mathbf{m}$  sajátvektor!

Ha több is van, akkor ezek lin. Kombinációja

$$\mathbf{x}_f(t) = \sum_{p=1}^N K_p \mathbf{m}_p e^{\lambda_p t}$$

# Összefoglalás

2021. április 5., hétfő 12:26

## Szabad összetevő:

HOMOGEN DER általános megoldása

$$\vec{x}_f(t) = \sum_{p=1}^N K_p \vec{m}_p e^{\lambda_p t}$$

Ahol  $\vec{m}_p$  és  $\lambda_p$  összetartozó sajátvektor és sajátértéke a mátrixnak, és nincs két egyforma sajátértéke

$K_p$ -k meghatározása az utolsó lépésben a kezdeti feltételekből történik

## Gerjesztett összetevő

$\vec{x}_g$  az INHOMOGEN DER egy partikuláris megoldása

Alakja:  $\vec{x}_g$  "hasonló" a gerjesztés alakjához (próbafüggvény-módszer)

Ha a gerjesztés konstans,  $\vec{x}_g$  is konstans

Ha minden sajátérték (valós része) negatív, akkor a szabad összetevő 0-hoz tart, és  $\vec{x} \rightarrow \vec{x}_g$

## Kezdeti feltételek

$\vec{x}(+0)$  adott

$$\vec{x}(+0) = \vec{x}_f(+0) + \vec{x}_g(+0)$$

$$\vec{x}_f(+0) = \sum_{p=1}^N K_p \vec{m}_p e^{\lambda_p 0} = \sum_{p=1}^N K_p \vec{m}_p = \vec{x}(+0) - \vec{x}_g(+0)$$

A lin. Egyenletrendszer megoldása adja az együtthatókat

(egyenletrendszer mátrixa a sajátvektorokból mint oszlopvektorokból áll)

## A válasz kifejezése

$$y(t) = C^T x(t) + Du(t)$$



# Példa

2021. április 5., hétfő 12:44

$$\underline{x}' = \underline{A}\underline{x} + \underline{B}u$$

$$y = \underline{C}^T \underline{x} + Du$$

$$\underline{A} = \begin{bmatrix} -2 & 3 \\ 0.5 & -1.5 \end{bmatrix}$$

$$\underline{B} = \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \end{bmatrix}$$

$$\underline{C}^T = [5 \quad 0]$$

$$D = 4$$

$$\underline{x}(+0) = \underline{0}$$

$$u(t > 0) = U_0 = 1$$

$$y(t > 0) = ?$$

## Szabad összetevő:

### Sajátértékek:

$$\begin{vmatrix} -2 - \lambda & 3 \\ 0.5 & -1.5 - \lambda \end{vmatrix} = (-2 - \lambda)(-1.5 - \lambda) - 1.5 = \lambda^2 + 3.5\lambda + 1.5 = 0$$

$$\lambda_1 = -0.5$$

$$\lambda_2 = -3$$

### Sajátvektorok:

$$\begin{bmatrix} -1.5 & 3 \\ 0.5 & -1 \end{bmatrix} \vec{m}_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\vec{m}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0.5 & 1.5 \end{bmatrix} \vec{m}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\vec{m}_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}$$

(szerintem itt az előadáson elrontotta, neki  $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$  és  $\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$  jött ki, de pl. octave szerint nekem van igazam. Innen minden ami erre épít dől vele)

## Gerjesztett összetevő

Konstans gerjesztés ->

$$\underline{x}_g' = \underline{A}\underline{x}_g + \underline{B}U_0 = \underline{0}$$

$$\underline{x}_g = -\underline{A}^{-1} \underline{B}U_0 = \begin{bmatrix} -2 \\ -2 \end{bmatrix}$$

(akár hálózatból is számítható lett volna)

## Kezdeti feltétel:

$$\underline{x}(t) = \underline{x}_f(t) + \underline{x}_g(t) = K_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-3t} + K_2 \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-0.5t} + \begin{bmatrix} -2 \\ -2 \end{bmatrix}$$

$$\underline{x}(+0) = K_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + K_2 \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{bmatrix} -2 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} K_1 \\ K_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} K_1 \\ K_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1.6 \\ -0.4 \end{bmatrix}$$

$$\underline{x}(t) = 1.6 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-3t} - 0.4 \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-0.5t} + \begin{bmatrix} -2 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 + 3.2e^{-3t} - 1.2e^{-0.5t} \\ -2 + 1.6e^{-3t} + 0.4e^{-0.5t} \end{bmatrix}$$

### Válasz felírása

$$\begin{aligned} y &= \underline{C}^T \underline{x} + Du = \begin{bmatrix} -2 + 3.2e^{-3t} - 1.2e^{-0.5t} \\ -2 + 1.6e^{-3t} + 0.4e^{-0.5t} \end{bmatrix} [5 \quad 0] + 4 = -10 + 16e^{-3t} - 6e^{-0.5t} + 4 \\ &= -6 + 16e^{-3t} - 6e^{-0.5t} \end{aligned}$$

# Példák másodrendű hálózatokra

2021. április 5., hétfő 13:27

N=2, két tekercs, két kondenzátor vagy egy tekercs és egy kondenzátor

Másodfokú karakterisztikus polinom -> 2 sajátérték

- Két valós
- Egy valós kétszer
- Komplex konjugált pár

## Soros rezgőkör

R-L-C elemek soros kapcsolása

$u_s(t)$  gerjesztés

Válasz (itt és most):  $i_L(t)$

Állapotváltozók:  $u_C(t), i_L(t)$

KFT:  $-u_s + Ri_L + Li'_L + u_C = 0$

KÁT:  $i_L = Cu'_C$

(először elronotta a KÁT-t, de szünet után javította)

$$\begin{bmatrix} i'_L \\ u'_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{R}{L} & -\frac{1}{L} \\ \frac{1}{C} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_L \\ u_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/L \\ 0 \end{bmatrix} u_s$$

$$\dot{\mathbf{i}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_L \\ u_C \end{bmatrix} + 0u_s$$

Konstans gerjesztés, bekapcsolási jelenség

Gerjesztett összetevő hálózatból (kondenzátor -> szakadás, tekercs -> rövidzár):

Szabad összerevő:

$$\lambda^2 + \frac{R}{L}\lambda + \frac{1}{LC} = 0$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{1}{2} \left( -\frac{R}{L} \pm \sqrt{\frac{R^2}{L^2} - \frac{4}{LC}} \right)$$

Diszkrimináns alapján:

- $D > 0$

$$\frac{R^2}{L^2} > \frac{4}{LC}$$

$$R > 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

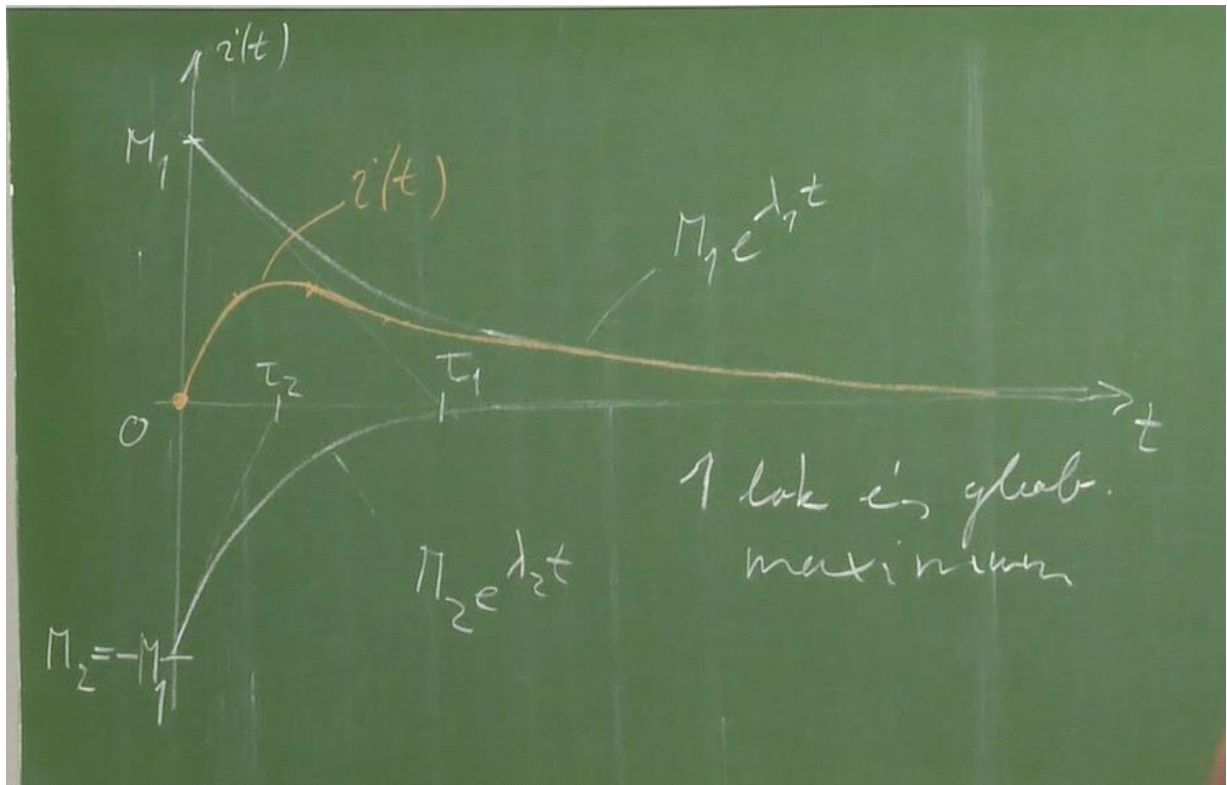
Két külön valós sajátérték

Ha R, L, C pozitív valósok, a sajátértékek negatívak

Két sajátérték -> két időállandó

A nagyobbik a domináns időállandó

$i_L(t) = M_1 e^{-\lambda_1 t} + M_2 e^{-\lambda_2 t}$  alakra hozható ( $M_1 + M_2 = 0$  mivel bekapcsolási jelenség)



Túlcsillapított rezgőkör - nincs semmi rezgés

(Csillapítási tényező:  $\delta = -\lambda$ )

- Negatív diszkrimináns

$$\frac{R^2}{L^2} < \frac{4}{LC}$$

$$R < 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{1}{2} \left( -\frac{R}{L} \pm j \sqrt{\frac{4}{LC} - \frac{R^2}{L^2}} \right) = \sigma \pm j\omega$$

$$\lambda_1 = \lambda_2^* \rightarrow \vec{m}_1 = \vec{m}_2^*$$

$$\text{Időállandó: } \tau = -\frac{1}{\sigma}$$

$$i(t) = M_1 e^{-\lambda_1 t} + M_2 e^{-\lambda_2 t}$$

Mivel  $\lambda_1 = \lambda_2^*$  és  $M_1 = M_2^*$ , jó esetben valós lesz

Átalakítási lehetősége

$$M_{1,2} = \alpha \pm j\beta$$

$$\lambda_{1,2} = \sigma \pm j\omega$$

$$i(t) = (\alpha + j\beta)e^{\sigma t + j\omega t} + (\alpha - j\beta)e^{\sigma t - j\omega t} = (\alpha + j\beta)e^{\sigma t}e^{j\omega t} + (\alpha - j\beta)e^{\sigma t}e^{-j\omega t} = e^{\sigma t}[\alpha(e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}) + j\beta(e^{j\omega t} - e^{-j\omega t})]$$

$$= e^{\sigma t}[\alpha 2 \cos \omega t + j\beta 2j \sin \omega t] = 2e^{\sigma t}[\alpha \cos \omega t - \beta \sin \omega t]$$

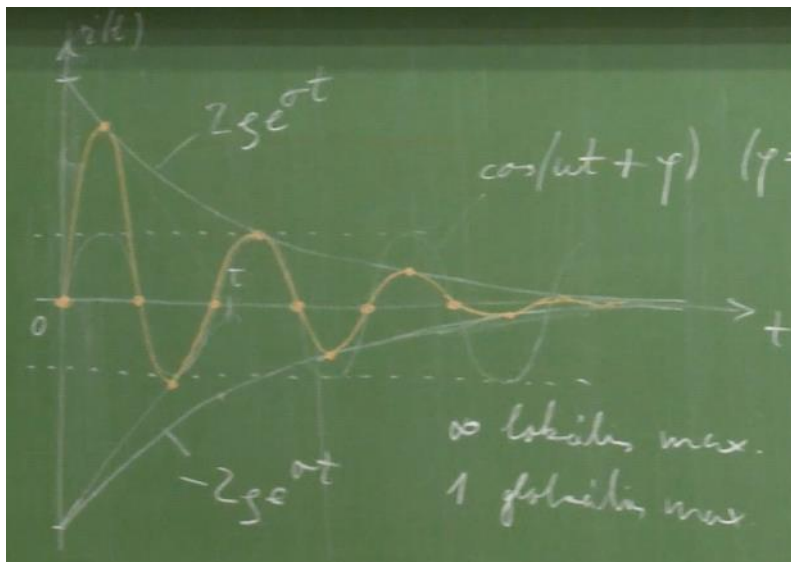
Exponenciális alakban:

$$M_{1,2} = \rho e^{\pm j\varphi}$$

$$i(t) = \rho e^{\sigma t} (e^{j(\omega t + \varphi)} + e^{-j(\omega t + \varphi)}) = 2\rho e^{\sigma t} \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\text{Kapcsolat: } \rho^2 = \alpha^2 + \beta^2, \text{tg } \varphi = \frac{\beta}{\alpha}$$

Exponenciális burkológörbével rendelkező koszinusz amely a 0-hoz tart



A tekercs áramának tehetetlensége miatt túllendül a kondenzátor feszültsége  
Csillapított rezgőkör, csillapított rezgést produkál

A sajátérték képzetes része határozza meg a rezgés frekvenciáját, a valós pedig a burkolót

Nagyon-nagyon speciális eset:

$$R=0$$

$$\sigma = 0$$

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

A burkológörbe kiegyenesedik, a rezgés nem cseng le, csillapítatlan rezgés jön létre

A szabad összetevő SOHA nem tűnik el

"ezzel még lesz valami tennivalónk"

- 0 diszkrimináns

$$R = 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

Kétszeres sajátérték

Teljesen más apparátus, amit nem fogunk tanulni

$$i_L(t) = \frac{U_0}{L} t e^{\lambda t}$$

$$u_C(t) = U_0(1 - e^{\lambda t} - t\lambda e^{\lambda t})$$

Tudunk csalni: hozzáadunk az egyikhez  $\varepsilon$ -t ( $0 < \varepsilon < |\lambda|$ ), azaz perturbáljuk a sajátértékrendszert

A valóságban ilyen azért nem nagyon van, mert egészen lehetetlen hogy előforduljon hogy pont egyenlő

# Előző előadás összefoglalása

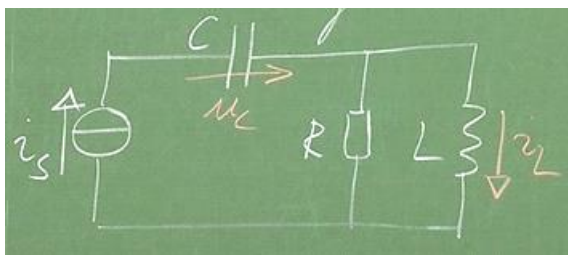
2021. április 18., vasárnap 22:25

## Soros rezgőkör

- 1)  $\lambda_1 \neq \lambda_2$  valósak  $\rightarrow \{e^{\lambda_1 t}; e^{\lambda_2 t}\}$  (túlcsillapított)
- 2)  $\lambda_1 = \lambda_2^*$  komplexek  $\rightarrow \{e^{\sigma t} \cos \omega t; e^{\sigma t} \sin \omega t\}$  csillapított
- 3)  $\lambda_1 = \lambda_2$  valós  $\rightarrow e^{\lambda_1 t}; te^{\lambda_1 t}$

## Zérus sajátérték

Patologikus eset mint a kettős sajátérték



$$\begin{pmatrix} u_c' \\ i_L' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -R/L \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_c \\ i_L \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1/C \\ R/L \end{pmatrix} i_s$$

Szingularis rendszermátrix  $\rightarrow$  0 sajátérték

Konstans gerjesztés + bekapcsolási jelenség

Szabad öt:

$$\lambda_1 = -\frac{R}{L}$$

$$\lambda_2 = 0$$

$$x_f = K_1 m_1 e^{\lambda_1 t} + K_2 m_2 e^{\lambda_2 t}$$

A második tag konstans  $\rightarrow$  a szabad összetevő nem tart 0-hoz!

Gerjesztett öt:

$$\lambda_2 = 0 \rightarrow x_g(t) = X_0 + tX_1$$

$$u_c(t) = \frac{I_0}{C} t \rightarrow \infty \text{ nem stabilis}$$

$$i_L(t) = I_0 \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t}\right)$$

# Állapotegyenlet megoldása mátrixfüggvényekkel

2021. április 18., vasárnap 22:46

$$x'(t) = Ax(t) + Bu(t)$$

$$x(t) = e^{At}x(0) + e^{At} \int_0^t e^{-A\tau} Bu(\tau) d\tau$$

*Note mátrix van a kitevőben!*

$$e^{At} \triangleq I + At + \frac{A^2 t^2}{2} + \frac{A^3 t^3}{3!} + \dots$$

*Tulajdonságok:*

$$e^{A \cdot 0} = I$$

$$(e^{At})' = Ae^{At}$$

$$e^{At} e^{-A\tau} = e^{A(t-\tau)}$$

$$(e^{At})^{-1} = e^{-At}$$

Mátrixszorzással  $e^{At}$  kiszámítása lassú -> Lagrange-mátrixpolinom

Lagrange-mátrixpolinom:

- Olyan mátrixpolinom, amely eredményét (A-ban) olyan mátrixot kapunk, amely egy kiválasztott sajátvektort önmagába képez, minden más 0-ba

Minden mátrixra létezik HA EGYSZERES SAJÁTLEJ VABBAJ

$$L_k = L_k(A) = \prod_{i=1, i \neq k}^N \frac{A - \lambda_i I}{\lambda_k - \lambda_i}$$

Ez alapján

$$A^m = \sum_{k=1}^N L_k \lambda_k^m$$

És

$$e^{At} = \sum_{k=1}^N L_k e^{\lambda_k t}$$

Ha van többszörös sajátérték, akkor Hermite-mátrixokkal lehet kiszámítani

# Vizsgálójelek módszere

2021. április 18., vasárnap 23:05

Motiváció:

- Nem szeretnénk diff. Egyenleteket megoldani

Eddig:

- ÁVLNA + gerjesztés + kezd. Feltételek
- Diff. Egye megoldása
- $x(t)$
- $y(t)$

Most:

Explicit kapcsolat keresése  $u(t)$  és  $y(t)$

Speciális elemi gerjesztésre analizáljuk

Egy diff. Egyenlet megoldása szükséges, de utána bármilyen gerjesztésre megoldható diffegy nélkül

Lin. Invariáns rendszer esetén elem gerjesztésre adott válasz alapján tetszőleges  $u(t)$ -re kiszámítható

**KELL HOGY LINEÁRIS ÉS INVARIÁNS LEGYEN!**

Lin. inv következménye: tetszőleges gerjesztés előállítható elemi gerjesztések időbeli eltoltjainak súlyozott összegeként

-> a válasz az elemi gerjesztésre adott válasz eltoltjainak lin. Kombinációja lesz

Feltétel a vizsgálójelre:

- Legyen egyszerű, hogy könnyű legyen vele számolni
- Könnyű legyen tetszőleges gerjesztést szétbontani



# Egységugrás (heaviside-függvény)

2021. április 18., vasárnap 23:10

$$\varepsilon(t) = \begin{cases} 1 & \text{ha } t > 0 \\ 0 & \text{ha } t < 0 \end{cases}$$

$\varepsilon(0)$  nem definiált

(na ez még csak nem is folytonos!)

Hát eddig sok ilyet játszottunk

Következmény:

- Belépő függvények ( $f(t < 0) = 0$ ) simán létrehozhatók ezzel való szorzással
- Ablakozott függvény (két időpont között valami, azon kívül semmi)

Ugrásválasz / átmeneti függvény

$$u(t) = \varepsilon(t) \rightarrow y(t) = g(t)$$

Mérni is viszonylag könnyű (dimenzióprobléma, U0 feszültségre ugunk, de a linearitás miatt leosztunk)

Az ugrásválasz dimenziója: 1, R, G is lehet

Kiszámítása:

- Már tudjuk
- Feltételezzük hogy kauzális a rendszer
- Így a kezdeti feltétel 0
- Pl. összetevőkre bontással
- $y(t)=g(t)$

# Dirac-impulzus

2021. április 18., vasárnap 23:29

$$\delta(t) = 0 \text{ ha } t \neq 0$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1$$

Ez az izé nem függvény, csak úgy tűnik néha -> "disztribúció"

Folytonos F-re:

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \delta(t - t_0) dt = f(t_0)$$

$\delta(t)$  származtatása közelítéssel

"Rövid" négyszögimpulzus (az időablak-szélesség jóval kisebb mint a rendszer időállandója)

$\delta(t, \tau)$  tau szélességű impulzus, közte  $\frac{1}{\tau}$  az értéke -> integrálja 1

Más függvényből, pl.  $\delta^*(t, \tau) = \frac{\tau}{\pi(t^2 + \tau^2)}$

Impulzusválasz:  $h(t)$  (régi elnevezés szerint súlyfüggvény,  $w(t)$ )

# Emlékeztető

2021. április 19., hétfő 13:57

Egységnyi intenzitású négyszögimpulzus

$$\delta(t, \tau) = \frac{1}{\tau} (\varepsilon(t) - \varepsilon(t - \tau))$$

Ha  $\tau \rightarrow \infty$

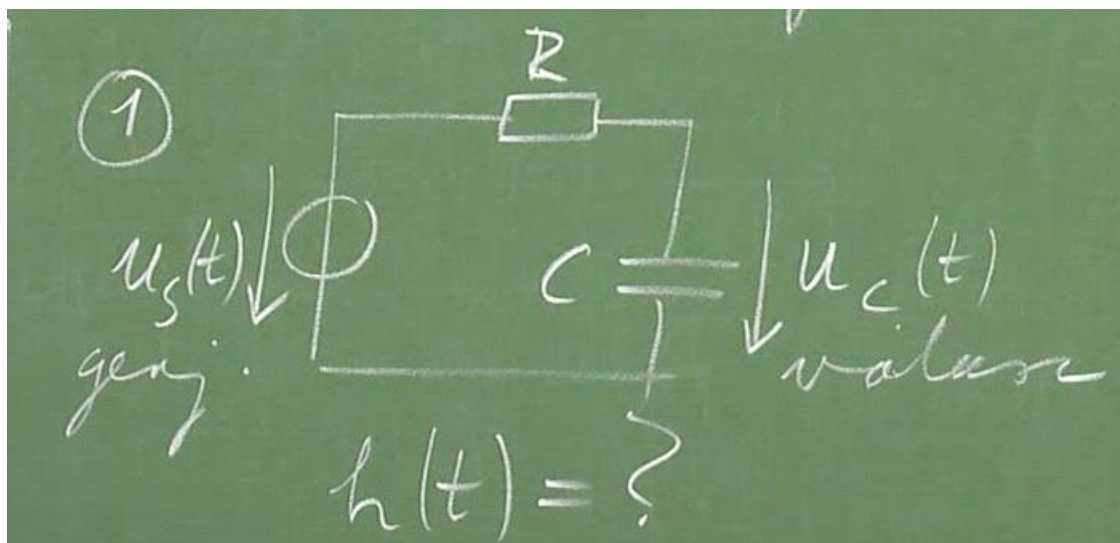
Akkor ez tart a dirac-impulzushoz AMI MÉG MINDIG NEM FÜGGVÉNY

Ha a gerjesztés a dirac-impulzus, akkor a válasz az impulzusválasz / súlyfüggvény  $h(t)$

$h(t)$  (közelítőleg) mérhető

# $h(t)$ "mérése"

2021. április 19., hétfő 14:09



Váltakapcsoló  $U_0$  és föld közé,  $t = 0$ -ban  $0 \rightarrow u_0$ ,  $\tau$  időpillanatban  $u_0 \rightarrow 0$

$$u_s(t) = U_0 \tau \frac{1}{\tau} (\varepsilon(t) - \varepsilon(t - \tau)) = u_0 \tau \delta(t, \tau) \rightarrow u_0 \tau \delta(t)$$

$$\tau_{\text{imp}} \ll \tau_{\text{rendszer}} \rightarrow u_c(t) \approx U_0 \tau h(t)$$

Impulzusválasz reciprok-idő \* (ellenállás, vezetés)

# h(t) "közvetlen" kiszámítása

2021. április 19., hétfő 14:21

ÁVLNA->h(t) kéne

Gerjesztés:  $u(t) = \delta(t)$

Kezdeti feltétel:  $x(-0) = 0$  kiindulási érték

Viszont  $x(+0)$  rendszeren meghülyül, nem is lesz folytonos

Kezdeti érték:

$$\Delta x = x(+0) - x(-0) = \int_{-0}^{+0} x'(t) dt = \int_{-0}^{+0} (Ax(t) + B\delta(t)) dt = \int_{-0}^{+0} Ax(t) dt + \int_{-0}^{+0} B\delta(t) dt = B$$

Mivel az első tag korlátos, az első tag 0, de a második B

Tehát az állapotváltozók ugrása B

$$x(+0) = B$$

Összetevőkre bontás módszerével megoldható

A gerjesztett összetevő 0, nem is kell vele foglalkozni

Egyszeres sajátértékek esetén el is tudjuk végezni jól

Együtthatók:

$$x_f(+0) = B \rightarrow K = [m_1, m_2, \dots]^{-1} B$$

$$h(t) = C^T x_f(t) + D\delta(t) = \varepsilon(t) \left( \sum_{p=1}^N K_p C^T m_p e^{\lambda_p t} \right) + D\delta(t)$$

(példamegoldás során nem az igazi, de ugráscálásból is lehet, nagyháziban matlabbal viszont tök jó)

Mátrixfüggvényekkel:

$$h(t) = \varepsilon(t) C^T e^{At} B + D\delta(t)$$

# Kapcsolat a vizsgálójelek között

2021. április 19., hétfő 14:35

## $\delta(t)$ és $\varepsilon(t)$ kapcsolata

$$\int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = \begin{cases} 1 & \text{ha } t > 0 \\ 0 & \text{ha } t < 0 \end{cases} = \varepsilon(t)$$

$\varepsilon' = \delta$  (általánosított derivált)

Alkalmazás: szakadós függvények általános deriváltja  
Pl.

$$f(t) = [\varepsilon(t) - \varepsilon(t - T)] \sin\left(\frac{\pi t}{2T}\right)$$

$$f'(t) = [\varepsilon'(t) - \varepsilon'(t - T)] \sin\left(\frac{\pi t}{2T}\right) + [\varepsilon(t) - \varepsilon(t - T)] \frac{\pi t}{2T} \cos\left(\frac{\pi t}{2T}\right)$$

$$= [\delta(t) - \delta(t - T)] \sin\left(\frac{\pi t}{2T}\right) + [\varepsilon(t) - \varepsilon(t - T)] \frac{\pi t}{2T} \cos\left(\frac{\pi t}{2T}\right)$$

$$= \delta(t) \sin\left(\frac{\pi t}{2T}\right) - \delta(t - T) \sin\left(\frac{\pi t}{2T}\right) + [\varepsilon(t) - \varepsilon(t - T)] \frac{\pi t}{2T} \cos\left(\frac{\pi t}{2T}\right)$$

$$= -\delta(t - T) \cdot 1 + [\varepsilon(t) - \varepsilon(t - T)] \frac{\pi t}{2T} \cos\left(\frac{\pi t}{2T}\right)$$

Szakadás:  $\delta * \text{ugrás}$

## $h(t)$ és $g(t)$ kapcsolata

### Intuitívan

gerjesztés	$\varepsilon(t)$	$\delta(t)$	$\frac{1}{\tau} [\varepsilon(t) - \varepsilon(t - \tau)]$	$\rightarrow$	$\delta(t)$
válasz	$g(t)$	$h(t)$	$\frac{1}{\tau} [g(t) - g(t - \tau)]$	$\rightarrow$	$g'(t) = h(t)$

Általánosított derivált, mert 0-ban pl lehet szakadása

### Formálisan

$$u(t) \rightarrow y(t) = Y\{u(t)\}$$

$$y(t) = Y\{\varepsilon(t)\} = Y\left\{\int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau\right\} = \int_{-\infty}^t Y\{\delta(\tau)\} d\tau = \int_{-\infty}^t h(\tau) d\tau$$

->  $h(t)$  közvetett kiszámítása: ugrásválasz általánosított deriváltja

$$\text{(példa: soros RC tag, } h(t) = \varepsilon(t) \left(-\frac{1}{R^2 C} e^{-\frac{t}{RC}}\right) + \frac{1}{R} \delta(t)$$

# Dinamikus hálózatok számítása matlabbal

2021. április 19., hétfő 16:53

# Impulzusválasz alkalmazása

2021. április 23., péntek 9:08

Tettségleges gerjesztésre adott válasz

## Konvolúció

### Intuitívan

Diract-impulzus -> impulzusválasz

Rövid egységimpulzus -> ~ impulzusválasz

Valami randa dolog -> szakaszonként közelíthető Dirac-al

Lineáris + invariáns -> el kell tolni és skálázni a választ

$h(t - 2\tau)u(2\tau)$

$$y(t) \approx \sum_{k=-\infty}^{\infty} h(t - k\tau) u(k\tau) \tau \rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} h(t - \tau) u(\tau) d\tau$$

Konvolúciós integrál

Jelölés:  $y(t) = h(t) * u(t)$

### Formálisan

$\delta(t)$ : minden folytonos függvényre igaz, hogy

$$u(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - \tau) u(\tau) d\tau$$

$$y(t) = Y \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - \tau) u(\tau) d\tau \right\} = \int_{-\infty}^{\infty} Y \{ \delta(t - \tau) u(\tau) \} d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} h(t - \tau) u(\tau) d\tau$$

### Tulajdonságok

- Kommutatív
- Kauzális (belépő jelekre előttük 0) -> elég -0-tól indítani az integrált (ha dirac-deltával keudenénk)
- Ha a válasz belépő,  $t+0$ -ig elég integrálni

Gyakorlatban nem nagyon használjuk, de ebben a félévben nincs jobb



# Példa konvolucióra

2021. április 23., péntek 10:15

1

$$u(t) = \varepsilon(t)e^{\alpha t}, h(t) = \varepsilon(t)e^{\lambda t}$$

$$\begin{aligned} y(t) &= \int_{-0}^{t+0} h(t-\tau)u(\tau)d\tau = \\ &= \int_{-0}^{t+0} \varepsilon(t-\tau)e^{\lambda(t-\tau)}\varepsilon(\tau)e^{\alpha\tau}d\tau = \varepsilon(t) \int_{-0}^{t+0} e^{\lambda(t-\tau)}e^{\alpha\tau}d\tau = \varepsilon(t)e^{\lambda t} \int_{-0}^{t+0} e^{(\alpha-\lambda)\tau}d\tau \\ &= \varepsilon(t)e^{\lambda t} \left[ \frac{e^{(\alpha-\lambda)\tau}}{\alpha-\lambda} \right]_0^t = \frac{\varepsilon(t)}{\alpha-\lambda} (e^{\alpha t} - e^{\lambda t}) \end{aligned}$$

$$\text{Ha } \lambda = \alpha \text{ akkor } y(t) = \varepsilon(t)te^{\lambda t}$$

2,

$$\begin{aligned} u(t) &= U_0 \\ h(t) &= \delta(t) + \varepsilon(t)e^{\lambda t} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} y(t) &= \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)u(t-\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} U_0(\delta(\tau) + \varepsilon(\tau)e^{\lambda\tau})d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} U_0\delta(\tau)d\tau + \int_{-\infty}^{\infty} U_0\varepsilon(\tau)e^{\lambda\tau}d\tau = \\ &= U_0 + \int_0^{\infty} U_0e^{\lambda\tau}d\tau = U_0 + \left[ \frac{U_0e^{\lambda\tau}}{\lambda} \right]_0^{\infty} = U_0 \left( 1 + \frac{1}{\lambda} \right) \text{ ha } \lambda < 0 \end{aligned}$$

# Stabilitási fogalmak

2021. április 23., péntek 22:15

A stabilitás szükséges feltétele annak hogy a modell alkalmazható legyen

## Gerjesztés-válasz (GV) stabilitás

Angolul BIBO - bounded input, bounded output  
Bármely korlátos gerjesztésre korlátos választ ad

Eldönthető impulzusválasszal

GV-STAB:

$$\int_{-\infty}^{\infty} |h(t)| dt < \infty$$

Biz: szükségesség

$$\text{Adott } h \rightarrow u(t) = \begin{cases} 1 & \text{ha } h(-t) > 0 \\ -1 & \text{ha } h(-t) < 0 \end{cases}$$

$$y(t=0) = \int_{-\infty}^{\infty} h(0-\tau)u(\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} |h(-t)| dt$$

Biz: elégségesség

$$|y(t)| \leq \int_{-\infty}^{\infty} |h(t-\tau)||u(\tau)| d\tau \leq M \int_{-\infty}^{\infty} |h(t-\tau)| d\tau$$

Megjegyzés: Kirchoff hálózatokból épített rendszerek esetén általánosan

$$h(t) = D\delta(t) + \varepsilon(t) \sum_{p=1}^P c_p e^{\lambda_p t}$$

Következésképpen

$$\int_{-\infty}^{\infty} |h(t)| dt < \infty \Leftrightarrow \lim_{t \rightarrow \infty} h(t) = 0$$

$$\lim e^{\lambda_p t} = \begin{cases} \infty & \text{ha } \lambda > 0 \\ ?? & \text{ha } \lambda = 0 \\ 0 & \text{ha } \lambda < 0 \end{cases}$$

## Aszimptotikus stabilitás

A magára hagyott rendszer minden állapotváltozója zérushoz tart bármely kezdeti állapot esetén

Tétel: aszimpt. Stabilis  $\Leftrightarrow$  A rendszermátrix minden sajátértéke negatív valós részű

HURWITZ-tétel: ennek feltétele (valós együtthatós polinomokra) hogy minden együttható pozitív legyen

Másodrendű rendszernél ez elégséges feltétel is, de általában nem az

Nem stabilis  $\rightarrow$  labilis

Vannak patológikus határhelyzetek is

Miért kell mind? Mivel bármely kezdeti feltételre teljesülnie kell

Kapcsolat a stabilitások között: a GV stabilitás lambdái megjelennek az aszimptotikusban, így minden aszimpt. Stabilis automatikusan GV-stabilis  
GC de nem aszimptotikus: kétséges

# Szinuszos állandósult állapot

2021. április 27., kedd 3:35

Belépő szinuszos gerjesztés -> bizonyos feltétel mellett a tranziensek után szinuszos állandósult állapot amely frekvenciája megegyezik a gerjesztéssel

## Fogalma

1) ÁVLNA megoldása

$$u(t) = \varepsilon(t)U \cos(\omega t)$$

$$x(+0) = 0$$

$$x(t) = x_f(t) + x_g(t)$$

$$x_f(t) = \sum_{p=1}^N K_p m_p e^{\lambda_p t}$$

$$x_g(t) = X_A \cos(\omega t) + X_B \sin(\omega t)$$

(becsszó, el kell hinni)

$$x'_g(t) = -X_A \omega \sin(\omega t) + \omega X_B \cos(\omega t)$$

$$x'_g(t) = -X_A \omega \sin(\omega t) + \omega X_B \cos(\omega t) = AX_A \cos(\omega t) + AX_B \sin(\omega t) + BU \cos(\omega t)$$

$$-X_A \omega = AX_B$$

$$\omega X_B = AX_A + BU$$

$$x(t) = \sum_{p=1}^N K_p m_p e^{\lambda_p t} + X_A \cos(\omega t) + X_B \sin(\omega t)$$

$$y(t) = \sum_{p=1}^N a_p m_p e^{\lambda_p t} + Y_A \cos(\omega t) + Y_B \sin(\omega t)$$

Ha a rendszer aszimptotikusan stabilis:

$$y(t) \rightarrow Y_A \cos(\omega t) + Y_B \sin(\omega t) = Y \cos(\omega t + \varphi)$$

2) Példa:

R-C kör

$$u_s(t) = \varepsilon(t)U_s \cos(\omega t)$$

$$u_c(+0) = 0$$

$$u_c(t > 0) = ?$$

$$u_{c,f} = Ke^{\frac{t}{\tau}}$$

$$\tau = -RC$$

$$u_{c,t} = U_A \cos(\omega t) + U_B \sin(\omega t)$$

$$U_A = U_s \frac{1}{(\omega\tau)^2 + 1}$$

$$U_B = U_s \frac{\omega\tau}{(\omega\tau)^2 + 1}$$

$$U = \sqrt{U_A^2 + U_B^2} = U_s \frac{1}{\sqrt{(\omega\tau)^2 + 1}}$$

$$\varphi = -\arctg \frac{U_B}{U_A}$$

$t > \approx 3\tau$  közelítőleg beáll az állandósult állapot

3) összefoglalás

Szinuszos gerjesztés, stabilis rendszer/hálózat -> szinuszos állandósult állapot lép fel  
Minden változó, fesz / áram szinuszos jel lesz a gerjesztéssel megegyező frekvenciával

$$u(t) = U \cos(\omega t) \rightarrow y(t) = Y \cos(\omega t + \varphi)$$

## Jelentőség

- Gyakorlati: pl. villamos energia átvitel
- Elvi: általános időfüggvények felbonthatók szinuszos jelekre(FOURIER)

# Szinuszos jelek komplex leírása

2021. április 27., kedd 4:07

Szinuszos jel:  $y(t) = Y \cos(\omega t + \varphi)$

- Amplitúdó / csúcérték:  $Y > 0$ ,  $[Y] = V$  vagy  $A$  villamos hálózatban
- Kezdőfázis:  $\varphi$  radiánban vagy fokban
- Körfrekvencia:  $[\omega] = \frac{\text{rad}}{\text{s}}$
- (frekvencia:  $f = \frac{\omega}{2\pi}$ ,  $[f] = \text{Hz}$ )
- (periódusidő:  $T = \frac{1}{f}$ )

Omegát nincs értelme számontartani

## 1) Komplex amplitúdó / fázor

$$y(t) = Y \cos(\omega t + \varphi) \Leftrightarrow \bar{Y} = Y e^{j\varphi}$$

$$|\bar{Y}| = Y$$

$$\arg \bar{Y} = \varphi$$

$e^{j\omega t}$  forgatja

$$y(t) = \text{Re} \{ \bar{Y} e^{j\omega t} \} = \text{Re} \{ Y e^{j(\omega t + \varphi)} \} = Y \cos(\omega t + \varphi)$$

$\bar{Y} e^{j\omega t}$  komplex pillanatérték

Speciálisan:

$$y_A(t) = \cos(\omega t) \Leftrightarrow \bar{Y}_A = 1$$

$$y_B(t) = \sin(\omega t) = \cos\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) \Leftrightarrow \bar{Y}_B = -j$$

Megjegyzés a komplex pillanatértékről

Lin. Invariáns rendszerre elképzelt komplex pillanatérték bemenetre komplex pillanatértékű kimenet

$$Y \{ e^{j\omega t} \} = \bar{H} e^{j\omega t}$$

$Y$  sajátfüggvénye az  $e^{j\omega t}$  és sajátértéke a  $\bar{H}$

## 2) Műveletek fazorokkal

$$y_1(t) = Y_1 \cos(\omega t + \varphi_1) \Leftrightarrow \bar{Y}_1 = Y_1 e^{j\varphi_1}$$

$$y_2(t) = Y_2 \cos(\omega t + \varphi_2) \Leftrightarrow \bar{Y}_2 = Y_2 e^{j\varphi_2}$$

a) Összeadás

$$y_1(t) + y_2(t) = \text{Re} \{ \bar{Y}_1 e^{j\omega t} \} + \text{Re} \{ \bar{Y}_2 e^{j\omega t} \} = \text{Re} \{ (\bar{Y}_1 + \bar{Y}_2) e^{j\omega t} \} \rightarrow \bar{Y}_1 + \bar{Y}_2$$

b) Skalárral való szorzás

$$K y_1(t) = K \text{Re} \{ \bar{Y}_1 e^{j\omega t} \} = \text{Re} \{ K \bar{Y}_1 e^{j\omega t} \} \rightarrow K \bar{Y}_1$$

c) Idő szerinti deriválás

$$v(t) = \frac{d}{dt} y_1(t) = \frac{d}{dt} \text{Re} \{ \bar{Y}_1 e^{j\omega t} \} = \text{Re} \left\{ \frac{d}{dt} \bar{Y}_1 e^{j\omega t} \right\} = \text{Re} \{ j\omega \bar{Y}_1 e^{j\omega t} \} \rightarrow j\omega \bar{Y}_1$$

Az idő szerinti deriválás komplex számmal való szorzássá válik

# A hálózati egyenletek komplex alakja

2021. április 27., kedd 10:32

## 1) Elemi kétpólusok karakterisztikája

a) Ellenállás

$$u(t) = Ri(t)$$

$$\bar{U} = R \cdot \bar{I}$$

Impedancia:

$$\bar{Z}_R \triangleq \frac{\bar{U}}{\bar{I}} = R$$

Ellenállás impedanciája valós

b) Kondenzátor

$$i_c(t) = C u'_c(t) \rightarrow \bar{I} = j\omega C \bar{U}$$

$$\bar{Z}_C = \frac{1}{j\omega C} = -j \frac{1}{\omega C}$$

Tisztán képzetes, függ a frekvenciától

"az áram siet a feszültséghez képest"

$$\arg \bar{I} = \arg \bar{U} + \frac{\pi}{2}$$

c) tekercs

$$u_L(t) = L i'_L(t) \rightarrow \bar{U} = L\omega j \bar{I}$$

$$\bar{Z}_L = j\omega L$$

Tisztán képzetes, frekvenciafüggő

"az áram késik"

d) Szakadás

$$\bar{I} = 0$$

e) Rövidzár

$$\bar{U} = 0$$

Impedancia általános rajzjele: két vonallal X áthúzott ellenállás

## 2) Kirchhoff-törvények

a) Áramtörvény

$$\forall \text{vágatra } \sum_k i_k(t) = 0$$

$$\sum_k \operatorname{Re} \left\{ \bar{I}_k e^{j\omega t} \right\} = \operatorname{Re} \left\{ \sum_k \bar{I}_k e^{j\omega t} \right\} = \operatorname{Re} \left\{ e^{j\omega t} \sum_k \bar{I}_k \right\} = 0$$

$$\text{Mindne t-re } \rightarrow \sum_k \bar{I}_k = 0$$

b) Feszültségtörvény

Hasonlóan:

$$\sum_k \bar{U}_k = 0$$

HTR-el meg is lehet oldani szépen mindent

## 3) Hálózatszámítási módszerek

HTR felírható és megoldható szépen oszt kész

Algebrai egyenletek -> rezisztív hálózatok számítástechnikája is alkalmazható

a) Eredő impedancia

Összetett kétpólus helyettesítése egyetlen impedanciával

Pl. soros eredő:  $\bar{Z} = \bar{Z}_1 + \bar{Z}_2$

Párhuzamos eredő:  $\bar{Z} = \left(\sum \bar{Z}_k^{-1}\right)^{-1}$

Az impedancia általános alakja

$$\bar{Z} = R + jX = Ze^{j\varphi}$$

$R = \operatorname{Re}\{\bar{Z}\}$ : rezisztencia / ohmos ellenállás

$X = \operatorname{Im}\{\bar{Z}\}$ : reaktancia

$X > 0$ : induktív

$X < 0$ : kapacitív

$Z = |\bar{Z}|$ : látszólagos ellenállás (a műszer által mért értékekkel)

$\varphi = \arg \bar{Z}$ : argumentum

b) Csomóponti potenciálok, hurokáramok módszere

Illene megvizsgálni a hálózat stabilitását

Nem-passzív eszköz esetén nem olyan biztos

#### 4) Fazorábrák

A hálózat feszültségei és áramai közös komplex síkon

- Eredmények vizualizálása
- Kvalitatív megoldás



# A frekvenciafüggés vizsgálata

2021. április 27., kedd 11:14

## 1) Átviteli együttható

Lineáris invariáns stabilis rendszer

$$u(t) = U \cos(\omega t + \rho)$$

$$y(t) = Y \cos(\omega t + \rho + \varphi)$$

$$\bar{H} \triangleq \frac{\bar{Y}}{\bar{U}} = \frac{Y}{U} e^{j\varphi}$$

Átviteli együttható

Frekvenciafüggő!

# Emlékeztető

2021. április 27., kedd 11:14

Átviteli együttható / tényező:

$$\bar{Z} = \frac{\bar{U}}{\bar{I}}$$

Csak egy adott frekvencián érvényes

# Átviteli karakterisztika

2021. május 1., szombat 23:23

Átviteli tényező mint frekvencia függvénye

## Definíció

$$H(j\omega) \triangleq \bar{H} \Big|_{\omega}$$

## Amplitúdókarakterisztika

$$K(\omega) \triangleq |H(j\omega)|$$

## Fáziskarakterisztika

$$\varphi(\omega) \triangleq \arg\{H(j\omega)\}$$

## $H(j\omega)$ általános alakja

Villamos hálózattal reprezentált rendszerben

RACIONÁLIS TÖRTFÜGGVÉNY

$$H(j\omega) = \frac{b_0 + b_1(j\omega) + b_2(j\omega)^2 + b_3(j\omega)^3 + \dots + b_m(j\omega)^m}{a_0 + a_1(j\omega) + a_2(j\omega)^2 + a_3(j\omega)^3 + \dots + a_n(j\omega)^n}$$

$$n \geq m$$

^ normálalak

Miért: elemi kp-k karakterisztikáiban racionális törtfgv, KÁT, KFT lineárisak  
+ rac. törtfgv-k TESTET ALKOTNAK

Elvi okokból (pl. jelek 2) értelmezhető negatív frekvenciákra is

$$H^*(j\omega) \equiv H(-j\omega)$$

$K(\omega)$  páros,  $\varphi(\omega)$  páratlan

Van más definíciója is

# Átviteli karakterisztika meghatározása

2021. május 1., szombat 23:35

## Hálózatból

- ugyanúgy mint átviteli tényezőt

DE!

stabilitást ellenőrizni kell

- Stabilitásvizsgálat
- Impedanciák
- Hálózati egyenletek  $\rightarrow \bar{H} \rightarrow H(j\omega)$

## Példa: soros rezgőkör

Elemek passzivitása miatt a hálózat stabilis

Tekercs:  $\bar{Z}_L = j\omega L$

Kondenzátor:  $\bar{Z}_C = \frac{1}{j\omega C}$

Ellenállat:  $\bar{Z}_R = R$

$$H(j\omega) = \frac{R}{j\omega L + \frac{1}{j\omega C} + R} = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC + LC(j\omega)^2}$$

## ÁVLNA normálalakjából

(nem nagyon fogunk ilyet csinálni)

$$x'(t) = Ax(t) + Bu(t)$$

$$y(t) = C^T x(t) + Du(t)$$

Komplex amplitudó rendelhető a gerjesztéshez, válaszhoz és állapotvektorhoz

$$x'(t) \rightarrow j\omega \bar{X}$$

$$j\omega \bar{X} = \underline{A} \bar{X} + \underline{B} \bar{U}$$

$$\bar{Y} = \underline{C}^T \bar{X} + D \bar{U}$$

$$(j\omega \underline{I} - \underline{A}) \bar{X} = \underline{B} \bar{U}$$

$$\bar{X} = (j\omega \underline{I} - \underline{A})^{-1} \underline{B} \bar{U}$$

$$\bar{Y} = \underline{C}^T (j\omega \underline{I} - \underline{A})^{-1} \underline{B} \bar{U} + D \bar{U} = \left( \underline{C}^T (j\omega \underline{I} - \underline{A})^{-1} \underline{B} + D \right) \bar{U}$$

$$H(j\omega) = \underline{C}^T (j\omega \underline{I} - \underline{A})^{-1} \underline{B} + D$$

Sajnos szimbolikusan kéne hozzá mátrixot invertálni, ami nem túl kellemes dolog

De ezt a formát lehet alakítani úgy hogy látszódjon hogy a törtfüggvény nevezője mindig legalább akkora fokszámú mint a számlálója

A stabilitást azért meg kell itt is vizsgálni

# Átviteli karakterisztika ábrázolása

2021. május 1., szombat 23:52

Komplex értékű függvényt nem túl egyszerű -> valósakra kell bontani

Algebrai alak: valós és képzetes rész

Exponenciális: Amplitúdó és fáziskarakterisztika

## NYQUIST diagram

$H(j\omega)$  képzetes része a valós rész függvényében

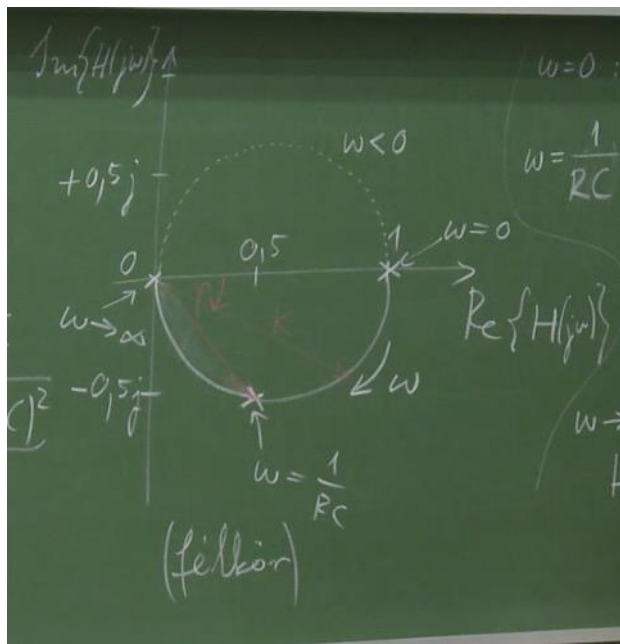
Példa: soros RC kör

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + j\omega RC} = \frac{1}{1 + \omega^2(RC)^2} + j \frac{-\omega RC}{1 + \omega^2(RC)^2}$$

$$\omega = 0 \rightarrow H(j\omega) = 1$$

$$\omega = \frac{1}{RC} \rightarrow H(j\omega) = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}j$$

$$\omega \rightarrow \infty \rightarrow H(j\omega) \rightarrow 0$$



Kvalitatív tájékozódás, rápillantva lehet látni róla dolgokat  
Szabályozástechnikában (stabilitást említette)

## Amplitúdó és fáziskarakterisztika

Pl. RC

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + j\omega RC} = \frac{1}{\sqrt{1 + \omega^2(RC)^2}} e^{j\varphi(\omega)}$$

$$K(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + \omega^2(RC)^2}}$$

$$\varphi(\omega) = -\arctg(\omega RC)$$

$$K(0) = 1$$

$$K(\omega \rightarrow \infty) \rightarrow 0$$

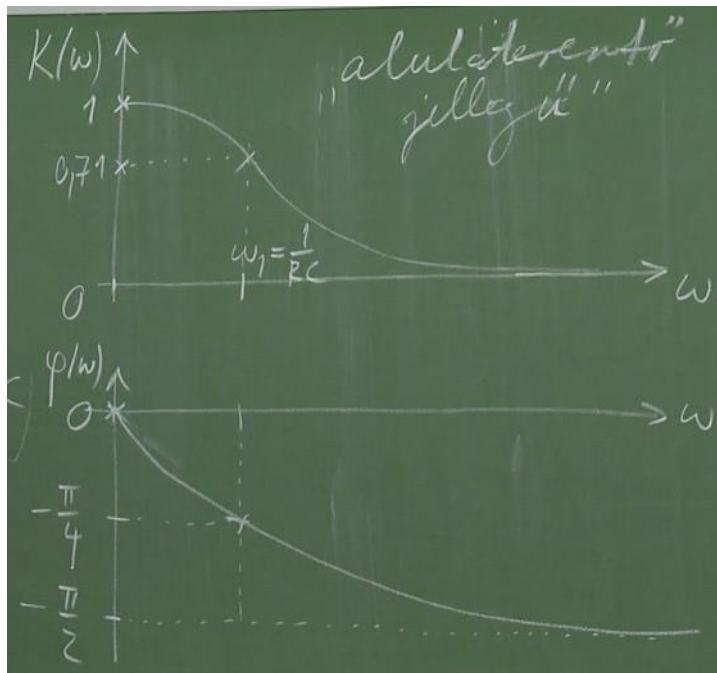
$$K\left(\omega = \frac{1}{RC}\right) = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\varphi(0) = 0$$

$$\varphi(\omega \rightarrow \infty) \rightarrow -\frac{\pi}{2}$$

$$\varphi\left(\omega = \frac{1}{RC}\right) = -\frac{\pi}{4}$$

Jelek 2: aluláteresztő szűrő



Bonyolultabb esetekben ez sem mindig alkalmas, pl ha túl széles frekvenciatartományokkal

## BODE-diagram

Mint az előző, de

- $K$ : logaritmusikus egység lineáris léptékben
- $\varphi$ -t természetes egység, lineáris léptékben
- $\omega$ : természetes egység, logaritmusikus léptékben

### Logaritmusikus egység: decibel(dB)

$K > 0$  (dimenziótlán)  $\rightarrow k \triangleq 20 \lg K$  dB-ben

Példák

$K$	$k(\text{dB})$
0.01	-40
0.1	-20
1	0
10	20
100	40

Szorzás, osztás  $\rightarrow$  összeadás és kivonás

### Logaritmusikus lépték

- Azonos távolság  $\rightarrow$  azonos hányados
- Dekád: távolság ha a hányados 10 (nem szabványos jelölés: D)
- Oktáv: távolság ha a hányados 2

Példa: RC ismét

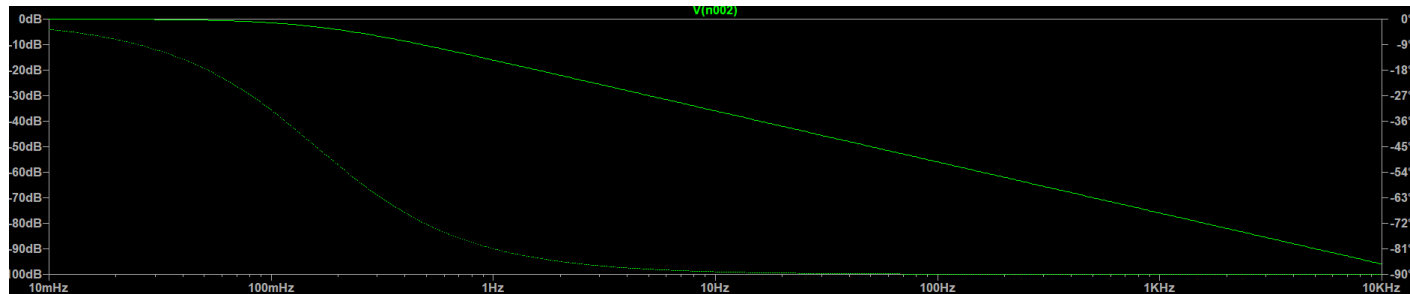
$$k(\omega) = 20 \lg K(\omega) = -10 \lg(1 + \omega^2(RC)^2)$$

Ha  $\omega$  kicsi ( $\omega RC \ll 1$ ):  $k(\omega) \approx 0$

Ha  $\omega$  nagy ( $\omega RC \gg 1$ ):  $k(\omega) \approx -20 \lg(\omega RC)$

Ha  $\omega = \frac{1}{RC}$ :  $k(\omega) \approx -10 \lg(2) \approx -3 \text{ dB}$

Mivel  $\omega$  a logaritmus argumentumában van, nem olyan nehéz ez  
De a fázist már inkább



JR2: Bode-diagramok szerkesztéséről sok szó lesz "törtvonalas közelítés", kézzel meg lehet rajzolni

Elektronikából a Bode-diagram szintén fontos lesz

# Teljesítmények szinuszos állandósult állapotban

2021. április 27., kedd 11:14

## Pillanatnyi teljesítmény

$$p(t) = u(t)i(t)$$
$$[p(t)] = W$$

$$i(t) = I \cos(\omega t + \rho)$$

$$u(t) = U \cos(\omega t + \rho + \varphi)$$

$$p(t) = u(t)i(t) = UI \cos(\omega t + \rho) \cos(\omega t + \rho + \varphi) = \frac{1}{2} UI \cos(\varphi) + \frac{1}{2} UI \cos(2\omega t + 2\rho + \varphi)$$

Állandó és időfüggő

$$p_{\text{átlag}} \pm \frac{1}{2} UI \text{ a két csúc}$$

Felváltva energiát fogyaszt és energiát termel,  $\frac{T}{2}$  periódusidővel váltva

Felvett energia (végzett munka)

$$W(t_1, t_2) = \int_{t_1}^{t_2} p(t) dt$$

$$t_2 - t_1 \gg T \rightarrow W(t_1, t_2) = (t_2 - t_1) \cdot p_{\text{átlag}} \text{ baromi jó közelítéssel}$$

## Hatásos teljesítmény

$$P \triangleq \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt = p_{\text{átlag}}$$

Szinuszos esetben:

$$P = \frac{1}{2} UI \cos \varphi$$

## Effektív érték

$$U_{\text{eff}} = \frac{1}{\sqrt{2}} U_{\text{csúc}}$$

$$I_{\text{eff}} = \frac{1}{\sqrt{2}} I_{\text{csúc}}$$

Pl. ~325V csúcérték -> 230V effektív

$$P = U_{\text{eff}} I_{\text{eff}} \cos \varphi$$

$\varphi < 90^\circ \rightarrow \cos \varphi > 0 \rightarrow P > 0$  fogyasztói állapot

$\varphi > 90^\circ \rightarrow \cos \varphi < 0 \rightarrow P < 0$  termelői állapot

Passzív kp csak fogyasztói állapotban lehet

## Látszólagos teljesítmény

$$S = \frac{1}{2} UI = U_{\text{eff}} I_{\text{eff}}$$

$$[S] = VA$$

## Teljesítménytényező

$$\lambda \triangleq \frac{P}{S} = \cos \varphi$$

## Meddő teljesítmény



$$\begin{aligned}
p(t) &= \frac{1}{2}UI \cos(\varphi) + \frac{1}{2}UI \cos(2\omega t + 2\rho + \varphi) \\
&= \frac{1}{2}UI \cos(\varphi) + \frac{1}{2}UI \cos(2\omega t + 2\rho) \cos(\varphi) - \frac{1}{2}UI \sin(2\omega t + 2\rho) \sin(\varphi) \\
&= \frac{1}{2}UI \cos(\varphi) (1 + \cos(2\omega t + 2\rho)) - \frac{1}{2}UI \sin(2\omega t + 2\rho) \sin(\varphi)
\end{aligned}$$

Első rész "szükséges lengés", a második "járulékos lengés"

$$\text{Meddő teljesítmény: } Q = \frac{1}{2}UI \sin(\varphi) = U_{eff}I_{eff} \sin \varphi$$

[Q] = VAR volt-amper-reaktív

### Komplex teljesítmény

$$\bar{I} = Ie^{j\rho}$$

$$\bar{U} = Ue^{j(\rho+\varphi)}$$

$$\bar{S} = \frac{1}{2}\bar{U}\bar{I}^*$$

A valós része a hatásos, a képzetes a meddő, az abszolútértéke a látszólagos teljesítmény

Tellegen tétele érvényes ezekre is

-> a hatásos és meddőre is

De a látszólagos nem éppen

# Elemi kétpólusok teljesítménye

2021. május 4., kedd 16:16

a) Ellenállás

$$\overline{S} = \frac{1}{2} \overline{UI}^* = \frac{1}{2} RI^2$$

$$P_R = \frac{1}{2} RI^2$$

$$Q_R = 0$$

b) Kondenzátor

$$\overline{Z}_c = \frac{1}{j\omega C} = jX_c$$

$$\overline{S}_c = \frac{1}{2} \overline{Z}_c I^2 = j \frac{1}{2} X_c I^2$$

$$Q_c = \frac{1}{2} X_c I^2 \leq 0$$

$$P_c = 0$$

Reaktáns kétpólus

"meddőt termel"

c) Tekercs

$$\overline{S}_L = \frac{1}{2} \overline{UI}^* = j \frac{1}{2} X_L I^2$$

$$P_L = 0$$

$$Q_L = \frac{1}{2} X_L I^2$$

Reaktáns

"meddőt fogyaszt"

# Teljesítményillesztés

2021. május 4., kedd 16:28

$$\bar{z} = \overline{z_0^*}$$

(Deriválni köll oszt csá, konkrétan ezt kaptam szóbelin szóval tényleg nem vészes)

# Periodikus állandósult állapot vizsgálata

2021. május 10., hétfő 12:47

Periodikus jelek felbonthatók szinuszos jelek összegére -> lineáris hálózatokra használható hálózatszámításra

## Periodikus jel fogalma és jellemzői

$$u(t) \equiv u(t + T) \quad \forall t; T > 0$$

min  $T > 0$  a periódusidő

$$\text{Alap körfrekvencia: } \omega = \frac{2\pi}{T}$$

Példa: négyzetjel, háromszögjel, stb

Jellemzők:

- Szélsőértékei
  - o  $u_{min} = \min u, u_{max} = \max u$
- Egyszerű középérték
  - o  $U_0 = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) dt$
  - o Pl.  $Q \approx I_0(\Delta t)$
- Abszolút középérték
  - o  $U_a = \frac{1}{T} \int_0^T |u(t)| dt$
  - o Pl. egyenirányítás
- Négyzetes középérték
  - o  $U_{eff} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T u^2(t) dt}$
  - o  $W(0, T) = \int_0^T p(t) dt = \frac{T}{R} \frac{1}{T} \int_0^T u^2(t) dt$

Prezentáció: négyzetjelet közelít szinusszal

# Periodikus jel közelítése szinuszos jelek összegeként

2021. május 10., hétfő 13:16

## FOURIER-polinom

$u(t)$  periodikus,  $\omega$  alak körfrek

$$u(t) \approx u_N(t)$$

$$= U_0 + U_1^A \cos \omega t + U_1^B \sin \omega t + U_2^A \cos 2\omega t + U_2^B \sin 2\omega t + \dots + U_N^A \cos N\omega t + U_N^B \sin N\omega t$$

N-ed rendű fourier-polinom

Nade mik legyenek a szorzók?

Hibamérték

$$E_N^2 = \frac{1}{T} \int_0^T (u(t) - u_N(t))^2 dt$$

(energia norma)

Cél:  $E_N$  minimális legyen

Formulát nem bizonyítjuk, de optimális választás:

$$U_0 = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) dt$$

$$U_k^A = \frac{2}{T} \int_0^T u(t) \cos(k\omega t) dt$$

$$U_k^B = \frac{2}{T} \int_0^T u(t) \sin(k\omega t) dt$$

Megjegyzések:

- Nem muszáj  $0-T$ , lehet  $t_0 - t_0 + T$ , néha például  $-\frac{T}{2} \rightarrow \frac{T}{2}$
- $u(t)$  páros, akkor  $U_k^B = 0$ , páratlan:  $U_k^A = 0$

Példa: négyszögjel 0 körül,  $\pm 1$  között, 50% kitöltés

$$\omega = \frac{2\pi}{T}$$

Páratlan jel  $\rightarrow$  csak szinuszos

$$U_0 = 0$$

$$\begin{aligned} U_k^B &= \frac{2}{T} \int_0^T u(t) \sin k\omega t dt = \frac{2}{T} \left( \int_0^{T/2} u(t) \sin k\omega t dt + \int_{T/2}^T u(t) \sin k\omega t dt \right) \\ &= \frac{2}{T} \left( \int_0^{T/2} \sin k\omega t dt - \int_{T/2}^T \sin k\omega t dt \right) = \frac{2}{T} \left( \left[ \frac{-1}{k\omega} \cos k\omega t \right]_0^{T/2} - \left[ \frac{-1}{k\omega} \cos k\omega t \right]_{T/2}^T \right) \\ &= \frac{2}{T} \left( \frac{-1}{k\omega} \cos \frac{k\omega T}{2} + \frac{1}{k\omega} - \frac{-1}{k\omega} \cos k\omega T + \frac{-1}{k\omega} \cos k\omega T/2 \right) \\ &= \frac{2}{T} \left( \frac{-1}{k\omega} \cos k\pi + \frac{1}{k\omega} - \frac{-1}{k\omega} \cos k2\pi + \frac{-1}{k\omega} \cos k\pi \right) = \frac{2}{T} \left( \frac{2}{k\omega} - \frac{2}{k\omega} \cos k\pi \right) \end{aligned}$$

HA  $k$  páros, akkor 0

$$\text{Ha } k \text{ páratlan, akkor } \frac{2}{T} \frac{4}{k\omega} = \frac{8}{2k\pi} = \frac{4}{k\pi}$$

## Fourier-sor

$N \rightarrow \infty$

A fourier-polinom  $\rightarrow$  fourier-sor

$$E_N^2 \rightarrow 0$$

(elégséges feltétel: Dirichlet-feltételek)

- Minden periódus felbontható véges számú monoton szakaszokra

- Minden pontban van bal és jobb oldali határérték  
(neten mondjuk mást írnak de mind1)

Tömör jelölés:

$$u(t) = U_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (U_k^A \cos k\omega t + U_k^B \sin k\omega t)$$

"matematikai valós alak"

$U_0$ : állandó összetevő

$U_1^A, U_1^B$  alapharmonikus

$U_k^A, U_k^B$  felharmonikusok

## Fourier-sor további alakjai

### Komplex alak

$$e^{jk\omega t} = \cos k\omega t + j \sin k\omega t$$

$$u(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} U_k^C e^{jk\omega t}$$

$$U_k^C = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) e^{-jk\omega t} dt$$

$$U_k^C = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) \cos k\omega t dt - j \frac{1}{T} \int_0^T u(t) \sin k\omega t dt$$

$$U_k^C = \frac{1}{2} U_k^A - j \frac{1}{2} U_k^B$$

$$U_k^C = (U_{-k}^C)^*$$

### MéRNöki valós alak

$$\cos(k\omega t + \rho) = \cos \rho \cos(k\omega t) - \sin \rho \sin(k\omega t)$$

$$u(t) = U_0 + \sum_{k=1}^{\infty} U_k \cos(k\omega t + \rho_k)$$

$$U_k^2 = U_k^A^2 + U_k^B^2 = 2|U_k^C|$$

$$\operatorname{tg} \rho_k = -\frac{U_k^A}{U_k^B}$$

# Periodikus jel jellemzői a Fourier-sor alapján

2021. május 10., hétfő 13:53

Maximumokat és minimumokat sajnos nem tudjuk jól

Egyszerű közép:  $U_0$

Effektív érték:

$$U_{\text{eff}}^2 = \frac{1}{T} \int_0^T \left[ U_0 + \sum_{k=1}^{\infty} U_k \cos(k\omega t + \rho_k) \right]^2 dt$$

Általános tagok:  $U_0 U_k \cos(k\omega t + \rho_k) \rightarrow \int_0^t = 0$

$$U_k \cos(k\omega t + \rho_k) U_l \cos(l\omega t + \rho_l) \rightarrow \int_0^T dt = \begin{cases} 0 & \text{ha } k \neq l \\ \frac{T}{2} & \text{ha } k = l \end{cases}$$

$$U_{\text{eff}}^2 = \frac{1}{T} \left( T U_0^2 + \frac{T}{2} \sum_{k=1}^{\infty} U_k^2 \right) = U_0^2 + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{\infty} U_k^2$$

Ehhez kell konvergencia-tulajdonság is, amiről sokkal később fogunk

MOST

Nem sok tennivaló, csak a tisztánlátás végett

# Fourier-sor konvergenciatulajdonságai

2021. május 10., hétfő 14:03

## Négyzetes középhiba értelemben konvergens

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_0^T [u(t) - u_N(t)]^2 dt = 0$$

## Pontonkénti konvergencia

Ha  $u(t)$  folytonos, akkor

$$\lim_{N \rightarrow \infty} u_N(t) = u(t)$$

Ha nem folytonos, akkor a szakadási helyeken számtani középhez konvertál

$$\lim_{N \rightarrow \infty} u_N(t) = \frac{1}{2} [u(t-0) + u(t+0)]$$

Következmény: GIBBS-jelenség / gibbs-oszcilláció

(L. J. Gibbs ?)

Négyszögjel: átmenetekenél 0

A szakadási helyhez közeledve túllengés, a tagszám növelésével az amplitudója nem csökkenthető

$\Delta u \approx 0.09$  alá, csak közelebb kerül a szakadási helyhez

## Az együtthatók sorozata

(Az együtthatók négyzetes összege konvergens)

Ha  $u(t)$   $m$ -szer folytonosan differenciálható

$$U_k \sim \frac{1}{k^{m+2}}$$

"minél simább a függvény, annál gyorsabban lehet közelíteni"



# A fourier-sor alkalmazása hálózatszámításra

2021. május 11., kedd 17:07

## Alapelv:

Lineáris invariáns stabilis rendszer

Periodikus gerjesztés -> periodikus válasz

Szuperpozíció-elv:

$$u(t) = U_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (U_k^A \cos k\omega t + U_k^B \sin k\omega t)$$

$$y(t) = Y\{u(t)\} = Y \left\{ U_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (U_k^A \cos k\omega t + U_k^B \sin k\omega t) \right\} = Y_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (Y_k \cos(k\omega t + \delta_k))$$

Ezt tagonként meghatározhatjuk

$$\overline{Y}_k = Y_k e^{j\delta_k}$$

$$\overline{U}_k = U_k e^{j\delta_k}$$

$$\frac{\overline{Y}_k}{\overline{U}_k} = H(j\omega) \Big|_{\omega=k\frac{2\pi}{T}}$$

## Példa

RL hálózat (mert az RL már unalmas)

$R = 2, L = 0.8$

$u_s(t)$

(fűrészjel),  $U = 5, T = 0,8\pi$

## F-sroba fejteni a gerjesztést

Matematikai valós alak

$$U_0 = \frac{U}{2}$$

$$U_k^A = \frac{2}{T} \int_0^T u_s(t) \cos(k\omega t) dt$$

A változás páratlan függvény, így a koszinuszok kiesnek

$$U_k^B = \frac{2}{T} \int_0^T u_s(t) \sin(k\omega t) dt = \frac{U}{k\pi}$$

Elég az első 4 tag

Mérenői valós alakban:

$$U_k = U_k^B \text{ és } \rho_k = -\frac{\pi}{2}$$

Hibabecslés

$$U_{\text{eff}}^2 = \frac{1}{T} \int_0^T u_s^2(t) dt = \frac{U^2}{3}$$

$$U_{\text{eff}} = 2.887$$

$$U_{\text{eff}}^2 = U_0^2 + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^N U_k^2 \rightarrow U_{\text{eff}_4}^2 = 2.838$$

$$\text{Relatív hiba: } \varepsilon_N = \frac{U_{\text{eff}} - U_{\text{eff}_4}}{U_{\text{eff}}} \approx 1.7\%$$

## Átviteli karakterisztika

$$H(j\omega) = \frac{R}{R + j\omega L} = \frac{1}{1 + j\omega \frac{L}{R}}$$

$$\omega = 0, \frac{2\pi}{T}, 2 \cdot \frac{2\pi}{T}$$

### Válasz együtthatói

k	$U_k$	$\rho_k$	$ \bar{H} $	$\arg\{\bar{H}\}$	$Y_k$	$\delta_k$
0	2.5	0	1	0	2.5	0
1	1.59	$-\frac{\pi}{2}$	0.71	-0.785	1.13	-2.345
2	0.80	$-\frac{\pi}{2}$	0.45	-1,107	0.36	-2.678
3	0.53	$-\frac{\pi}{2}$	0.32	-1.249	0.17	-2.820
4	0.40	$-\frac{\pi}{2}$	0.24	-1.373	0.1	-2.900

A válasz

$$y(t) \approx 2.5 + 1.13 \cos(\omega t - 2.356) + 0.36 \cos(2\omega t - 2.678) + \dots$$

# Hatásos teljesítmény periodikus állandósult állapotban

2021. május 11., kedd 17:20

Feszültség és áram is F-sorba fejthető

$p(t) = u(t)i(t)$  is periodikus lesz

$$P = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt$$

Hatásos teljesítmény

A szorzatban

$$\begin{aligned} \cos(k\omega t + \rho_k) \cos(l\omega t + \delta_l) &= \frac{1}{2} \cos((k+l)\omega t + \rho_k + \delta_l) + \frac{1}{2} \cos((k-l)\omega t + \rho_k - \delta_l) \\ &= g_{kl}(t) \end{aligned}$$

$$\int_0^T g_{kl}(t) dt = \begin{cases} 0 & \text{ha } k \neq l \\ \frac{1}{2} T \cos(\rho_k - \delta_k) & \end{cases}$$

$$\rightarrow P = U_0 I_0 = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{\infty} U_k U_i \cos(\rho_k - \delta_k)$$

Formálisan szuperponálható a teljesítmény!

# Fourier-sor lin. alg értelmezése

2021. május 11., kedd 17:20

1. Vezesse le rezisztív esetben a teljesítményillesztés kritériumát és a generátorból maximálisan kivehető teljesítmény értékét.

Két ellenállás,  $R_b$  és  $R_{load}$ , fesz. forrás  $E$

$$\text{Fesz osztó: } U = \frac{R_{load}}{R_b + R_{load}} E$$

$$\text{Teljesítmény: } \frac{U^2}{R_{load}} = \frac{R_{load}}{(R_b + R_{load})^2} E^2$$

Maximumhely: derivált 0

$$\frac{(R_b + R_{load})^2 - 2R_{load}(R_b + R_{load})}{(R_b + R_{load})^4} = \frac{R_b + R_{load} - 2R_{load}}{(R_b + R_{load})^3} = \frac{R_b - R_{load}}{(R_b + R_{load})^3} \Rightarrow R_b = R_{load}$$

Második derivált:

$$\frac{-(R_b + R_{load})^3 + 3(R_b - R_{load})(R_b + R_{load})^2}{(R_b + R_{load})^6} = \frac{-R_b - R_{load} + 3R_b - 3R_{load}}{(R_b + R_{load})^4}$$

$$= \frac{-4R_{load} + 2R_b}{(R_b + R_{load})^4} < 0 \rightarrow \text{lok. maximum}$$

$$R_{load} = R_b \rightarrow U = \frac{1}{2} E \rightarrow P_m = \frac{E^2}{4R_b}$$

2. Ismertesse a csomóponti potenciálok módszerének elvét! Mutassa be egy egyszerű példán keresztül, hogy a csomóponti potenciálok módszerének használatakor Kirchhoff feszültség-törvénye automatikusan teljesül.

Potenciálok minden csomópontoz (egyik 0)

Áramtörvények minden nem 0 pontra

Ha jelölt fesz vagy feszforrás van, akkor eleve az egyik potenciált azzal felírni

Feszforrás esetén az őt tartalmazó vágatra lehet csak felírni áramtörvényt, a csomópontokra külön nem

Minden csomópontot fel kell venni, de csak  $N-1-\{\text{feszforrások száma}\}$  egyenlet kell

3. Ismertesse a hurokáramok módszerének elvét! Mutassa be egy egyszerű példán keresztül, hogy a hurokáramok módszerének használatakor Kirchhoff áramtörvénye automatikusan teljesül.

Hurkokat veszünk fel (szisztematikusan mindig úgy hogy legalább egy új kétpóluson átmenjen), rajtuk áramokkal

KVL-ek felírása (ügyelve az irányításra, és a többi áramra)

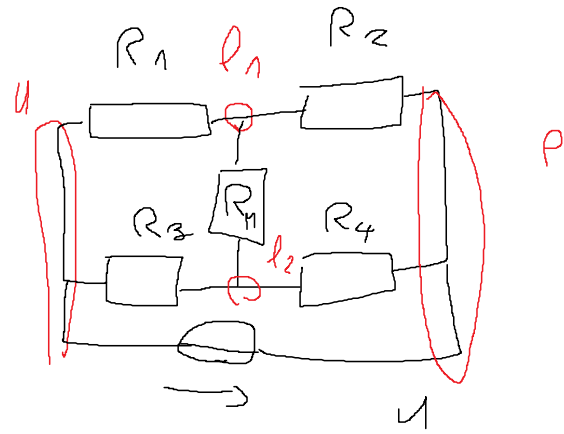
Ha áramforrás  $\rightarrow$  egy hurok menjen át rajta, és akkor arra nem is kell feszítörvény

$B-N+1$ -#{áramforrások száma} törvény kell, de fel kell venni mind a  $B-N+1$  hurkot

4. Vezesse le a Wheatstone-híd kiegyenlítésének feltételét.

$$i = \frac{\varphi_1 - \varphi_2}{R} = 0 \rightarrow \varphi_1 = \varphi_2$$

$$\text{Fesz. osztók} \rightarrow \frac{R_2}{R_1 + R_2} = \frac{R_4}{R_3 + R_4} \text{ és } \frac{R_1}{R_1 + R_2} = \frac{R_3}{R_3 + R_4} \rightarrow \frac{R_1}{R_2} = \frac{R_3}{R_4}$$





5. Mutassa meg, hogy az ideális transzformátor és a girátor nonenergikus komponensek.  
Vezesse le, hogy az IT milyen arányban transzformálja az impedanciát.

IT:

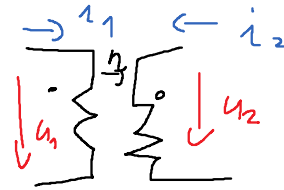
$$u_1, u_2, i_1, i_2$$

$$u_2 = nu_1$$

$$i_1 = -ni_2$$

$$P = u_1 i_1 + u_2 i_2 = -nu_1 i_2 + nu_1 i_2 = 0$$

Tehát nonenergikus

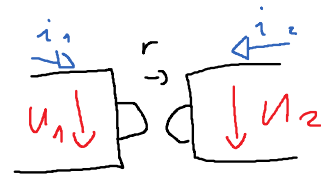


Girátor

$$u_2 = ri_1$$

$$u_1 = -ri_2$$

$$P = u_1 i_1 + u_2 i_2 = -ri_1 i_2 + ri_1 i_2 = 0$$



IT mint impedanciatranszformátor

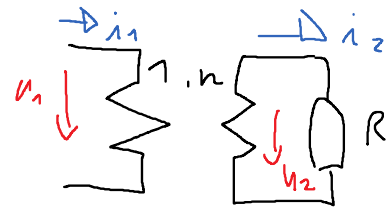
$$u_2 = nu_1$$

$$i_1 = ni_2$$

$$u_2 = Ri_2 = \frac{R}{n} i_1$$

$$u_1 = \frac{1}{n} u_2 = \frac{R}{n^2} i_1 \rightarrow R_{\text{eredő}} = \frac{R}{n^2}$$

(ha fordítva van n akkor  $Rn^2$ )

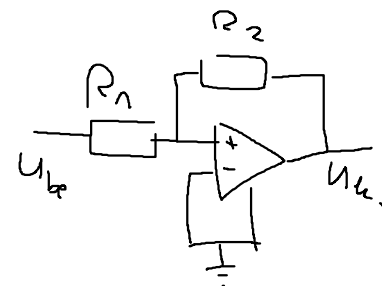


6. Vezesse le az invertáló és nem invertáló erősítő feszültségátviteli tényezőjét.

### Invertáló

+ jelű csomópont (0 potenciál)

$$\frac{u_{be}}{R_1} = \frac{u_{ki}}{R_2} \rightarrow \frac{u_{ki}}{u_b} = \frac{R_2}{R_1}$$



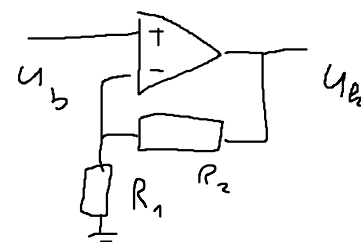
### Nem invertáló

Mínusz jelű csomópont

$$\frac{u_b}{R_1} + \frac{u_b - u_k}{R_2} = 0$$

$$u_k = u_b \left( 1 + \frac{R_2}{R_1} \right)$$

$$G = 1 + \frac{R_2}{R_1}$$



7. Definiálja a kétkapú reciprocitásának fogalmát, és vezesse le annak kritériumát az impedanciakarakterisztika elemeivel.

Reciprok:

$$i_2 = 0, i_1 = I \rightarrow u_2 = U$$

$$i_1 = 0, i_2 = I \rightarrow u_1 = U$$

Azaz a két üresjárású feszültség megegyezik

$$u_1 = R_{11}i_1 + R_{12}i_2$$

$$u_2 = R_{21}i_1 + R_{22}i_2$$

A mi esetünkben

$$R_{21}I = R_{12}I$$

Azaz a mellékátlóban levő elemek megegyeznek

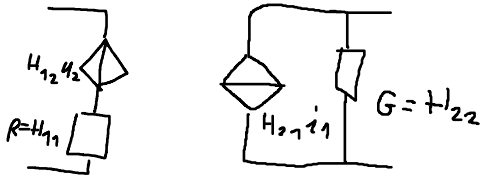
Mellesleg csak ellenállás, vezérelt forrás és IT-ből nem lehet nem reciprokot építeni

8. Mutassa be és értelmezze a hibrid- ill. inverz hibrid karakterisztikák természetes helyettesítő képét.

Hibrid:

$$u_1 = H_{11}i_1 + H_{12}u_2$$

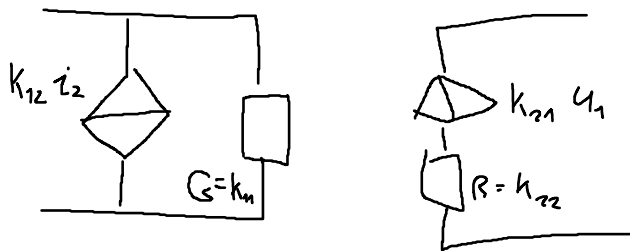
$$i_2 = H_{21}i_1 + H_{22}u_2$$



Inverz hibrid:

$$i_1 = K_{11}u_1 + K_{12}i_2$$

$$u_2 = K_{21}u_1 + K_{22}i_2$$



9. Vezesse le általánosan a feszültségforrással gerjesztett, kondenzátor kimenetű soros RC-tag válaszáának formuláját a  $2\varepsilon(t) - 1$  gerjesztésre. Mi a szabad és a gerjesztett összetevő? Definiálja az időállandó fogalmát.

Átkapcsolási jelenség, korlátos gerjesztés

- Állapotváltozó (és válasz) folytonos
- Konstans gerjesztett összetevő (hálózatból:  $u_c \rightarrow 1$ )
- Kezdeti feltétel:  $u_c(0) = -1$

$$Cu'_c + \frac{u_c}{R} - \frac{E}{R} = 0$$

$$Cu'_c = u_c \left( -\frac{1}{R} \right) + E \left( \frac{1}{R} \right)$$

$$u'_c = u_c \left( -\frac{1}{RC} \right) + E \left( \frac{1}{RC} \right)$$

Szabad összetevő:

$$Ke^{-\frac{t}{RC}}$$

Gerjesztett:

E

$$u_c(t) = Ke^{-\frac{t}{RC}} + E$$

$$\tau = RC \left( = -\frac{1}{\lambda} \right) \text{ időállandó}$$

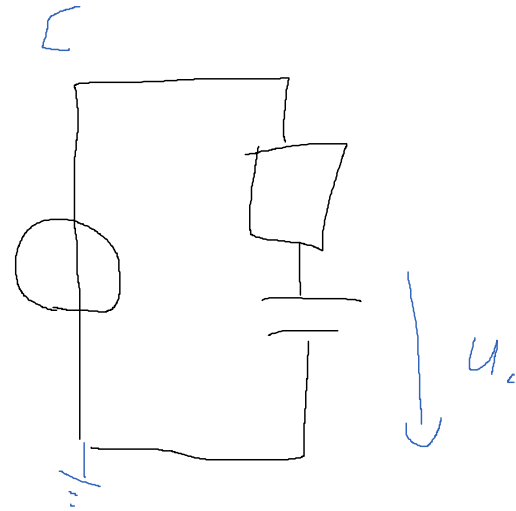
$\lambda = -\frac{1}{\tau}$  meredekségű érintőt kell húzni a 0 pontba a függvény ábrázolásakor

Kezdeti állapot:

$$u_c(0) = K + E = -1 \rightarrow K = -1 - E = -2$$

$$u_c(t > 0) = \left( 1 - 2e^{-\frac{t}{RC}} \right)$$

$$u_c(t) = \varepsilon(t) \left( 1 - 2e^{-\frac{t}{\tau}} \right) - \varepsilon(-t)$$



10. Mutassa be az impulzusválasz számítását az összetevőkre bontás módszerével (általánosan).

Mint bármilyen másik összetevőkre bontás, csak

- Gerjesztett összetevő 0
- $x(-0) \neq x(0)$  mert nem korlátos a Dirac – impulzus
- $x(+0) = \int_{-0}^{+0} \dot{x}(t)dt = B$  (a gerjesztés együttható vektora)

ÁVLNA felírása

$$\dot{x} = Ax + Bu \text{ és } y = C^T x + Du$$

$$x(-0) = 0, x(+0) = B$$

Sajátértékek, szabad összetevő számítása (együtthatók később)

$$x_g(t) = 0$$

Kezdeti feltételek érvényesítése

Válasz behelyettesítése

11. Adja meg az aszimptotikus stabilitás definícióját és feltételét. Igazolja, hogy a feltétel szükséges és elegendő.

Egy rendszer aszimptotikusan stabilis ha magára hagyva (0 gerjesztés) az állapotváltozók mind 0-hoz tartanak

Ennek szükséges és elégséges feltétele hogy a sajátértékek valós részei mind negatívak legyenek

Szükséges: ha nem mind negatív, az ahhoz tartozó exp. tag nem tart 0-hoz, így egy vagy több állapotváltozó nem tart 0-hoz

Elégséges: ha mind negatív, akkor a szabad összetevő 0-hoz tart, így az állapotváltozók is 0-hoz tartanak

(vannak patológikus határhelyzetek, de azokkal nem foglalkozunk)

12. Adja meg a gerjesztés-válasz stabilitás definícióját és feltételét. Igazolja, hogy a feltétel szükséges és elegendő.

Egy rendszer GV-stabilis ha korlátos gerjesztésre korlátos választ ad

Itt is vannak határhelyzetek, pl. integráló vagy deriváló rendszer határhelyzetben van

Elégséges (de nem szükséges): aszimpt.stabilis

$$GV - \text{stab} \Leftrightarrow \int_{-\infty}^{\infty} |h(t)| dt < \infty \rightarrow \lim_{t \rightarrow \infty} h(t) = 0$$

Azaz az impulzusválasz abszolút integrálható

Biz: konvolúció

$$y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) u(t - \tau) d\tau$$

Korlátos gerjesztés:  $u(t) < M$

$$|y(t)| \leq \int_{-\infty}^{\infty} |h(\tau)| |u(t - \tau)| d\tau \leq M \int_{-\infty}^{\infty} |h(\tau)| d\tau$$

Tehát tényleg elégséges

Szükséges:

Legyen  $u(t) = \text{sgn } h(t)$

$$\text{Ekkor konvolúcióval } y(0) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) u(\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} |h(\tau)| d\tau$$

Ha nem abszolút integrálható, ez nem korlátos, tehát nem GV stabilis



13. Igazolja, hogy lineáris, invariáns rendszer válasza a konvolúciós integrállal számítható.

Dirac-delta tulajdonsága:

$$f(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau) \delta(x - \tau) d\tau$$

$$y(t) = Y\{u(t)\} = Y\left\{\int_{-\infty}^{\infty} u(\tau) \delta(t - \tau) d\tau\right\} = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau) Y\{\delta(t - \tau)\} d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau) h(t - \tau) d\tau$$

14. Mutassa be, hogy a konvolúciós integrál hogyan írható fel kauzális rendszer, ill. belépő gerjesztés esetén.

Kauzális rendszer:  $h(t < 0) = 0$

$$h * u = \int_{-\infty}^{\infty} h(t - \tau)u(\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{t-0} h(t - \tau)u(\tau)d\tau + \int_{t+0}^{\infty} h(t - \tau)u(\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{t-0} h(t - \tau)u(\tau)d\tau$$

$$u * h = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)u(t - \tau)d\tau = \int_{-\infty}^{-0} h(\tau)u(t - \tau)d\tau + \int_{+0}^{\infty} h(\tau)u(t - \tau)d\tau = \int_{+0}^{\infty} h(\tau)u(t - \tau)d\tau$$

Belépő gerjesztés:  $u(t < 0) = 0$

$$h * u = \int_{-\infty}^{\infty} h(t - \tau)u(\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{-0} h(t - \tau)u(\tau)d\tau + \int_{+0}^{\infty} h(t - \tau)u(\tau)d\tau = \int_{+0}^{\infty} h(t - \tau)u(\tau)d\tau$$

15. Igazolja az impulzusválasz és az ugrásválasz közötti kapcsolatot.

$$\varepsilon(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - \tau)\varepsilon(\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - \tau)\varepsilon(\tau)d\tau = \int_0^t \delta(t - \tau)d\tau = \int_0^t \delta(\tau)d\tau$$

Azaz  $\varepsilon(t)$  a dirac-delta integrálfüggvénye

$$g(t) = Y\{\varepsilon(t)\} = Y\left\{\int_0^t \delta(\tau)d\tau\right\} = \int_0^t Y\{\delta(\tau)\}d\tau = \int_0^t h(\tau)d\tau$$

16. Mi a kapcsolat egy szinuszos jel időfüggvénye és komplex amplitúdója (fazorja) között?

Vezesse le a derivált jel fazorjának kifejezését.

$$U_0 \cos(\omega t + \varphi) \rightarrow U_0 e^{j(\omega t + \varphi)} \rightarrow \bar{U} = U_0 e^{j\varphi}$$

$$u(t) = \operatorname{Re} \bar{U} e^{j\omega t}$$

$$u(t) = \operatorname{Re} (\bar{U} e^{j\omega t}) \rightarrow u'(t) = \operatorname{Re} (\bar{U} e^{j\omega t})' = \operatorname{Re} ((\bar{U} e^{j\omega t})') = \operatorname{Re} (j\omega \bar{U} e^{j\omega t}) \rightarrow \bar{U}' = j\omega \bar{U}$$

17. Vezesse le az ellenállás, a kondenzátor és a tekercs impedanciájának formuláját.

Ellenállás:

$$u = Ri \rightarrow \bar{Z} = \frac{\bar{U}}{\bar{I}} = R$$

Tekercs:

$$u_L = Li'_L \rightarrow \bar{Z} = \frac{Lj\omega\bar{I}}{\bar{I}} = j\omega L$$

Kondenzátor:

$$i_C = Cu'_C \rightarrow \bar{Z} = \frac{\bar{U}}{Cj\omega\bar{U}} = \frac{1}{j\omega C} = -j \frac{1}{\omega C}$$

18. Vezesse le szinuszos állandósult állapotban a pillanatnyi teljesítmény és a hatásos teljesítmény formuláját.

$$\begin{aligned}
 p(t) &= u(t)i(t) = U_0 \cos(\omega t + \varphi_1) I_0 \cos(\omega t + \varphi_2) \\
 &= U_0 I_0 \frac{e^{j\omega t + j\varphi_1} + e^{-j\omega t - j\varphi_1}}{2} \cdot \frac{e^{j\omega t + j\varphi_2} + e^{-j\omega t - j\varphi_2}}{2} \\
 &= \frac{1}{4} U_0 I_0 (e^{j\omega t + j\varphi_1} + e^{-j\omega t - j\varphi_1})(e^{j\omega t + j\varphi_2} + e^{-j\omega t - j\varphi_2}) \\
 &= \frac{1}{4} U_0 I_0 (e^{j2\omega t + j\varphi_1 + j\varphi_2} + e^{j(\varphi_1 - \varphi_2)} + e^{j(\varphi_2 - \varphi_1)} + e^{-j2\omega t - j(\varphi_1 + \varphi_2)}) \\
 &= \frac{1}{2} U_0 I_0 \cos(2\omega t + \varphi_1 + \varphi_2) + \frac{1}{2} U_0 I_0 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)
 \end{aligned}$$

Hatásos:

$$P = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt = \frac{1}{2} U_0 I_0 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)$$

19. Definiálja a komplex teljesítményt, és igazolja ennek kapcsolatát a hatásos, meddő és látszólagos teljesítménnyel. Fejezze ki ezeket egy lineáris kétpólus impedanciájával.

$$\bar{S} = \frac{1}{2} \bar{U} \cdot \bar{I}^* = \frac{1}{2} U_0 I_0 e^{j\omega t + j\rho} e^{-j\omega t - j\rho - j\varphi} = \frac{1}{2} U_0 I_0 e^{-j\varphi}$$

Valós rész:  $\frac{1}{2} U_0 I_0 \cos(-\varphi) = \frac{1}{2} U_0 I_0 \cos(\varphi) \rightarrow$  *hatásos teljesítmény*

Képzetes:  $\frac{1}{2} U_0 I_0 \sin(-\varphi) \rightarrow$  *meddő teljesítmény*

Absz. Érték:  $\frac{1}{2} U_0 I_0 \rightarrow$  *látszólagos teljesítmény*

$$\bar{U} = \bar{I} \cdot \bar{Z}$$

$$\bar{S} = \frac{1}{2} \bar{Z} \cdot \bar{I} \cdot \bar{I}^* = \frac{1}{2} \bar{Z} \cdot I_0^2$$

$$\rightarrow Q = \frac{1}{2} \cdot \text{Im} \bar{Z} \cdot I_0^2$$

$$\rightarrow P = \frac{1}{2} \cdot \text{Re} \bar{Z} \cdot I_0^2$$

$$\rightarrow s = \frac{1}{2} |\bar{Z}| \cdot I_0^2$$

U – ra Re vagy Im  $\frac{1}{Z} \rightarrow \frac{Z^*}{|Z|^2}$  *valós és képzetes része*

20. Vezesse le szinuszos állandósult állapotban a teljesítményillesztés kritériumát.

Komplex csúcsértékekkel ugyan úgy működik a fesz. osztó

$$\bar{P} = \operatorname{Re} Z_{load} \cdot U^2 \frac{1}{(Z_b + Z_{load})^2} = R_{load} \cdot U^2 \cdot \frac{1}{(R_{load} + R_b)^2 + (X_b + X_{load})^2}$$

Minimumhely: derivált 0

Két irányból kell

Képzetes rész ( $X_{load}$  szerint deriválva)

$$\frac{R_{load}}{(R_{load} + R_b)^2 + (X_b + X_{load})^2} \rightarrow \frac{-2R_{load}(X_b + X_{load})}{\left((R_{load} + R_b)^2 + (X_b + X_{load})^2\right)^2} = 0 \rightarrow X_b - X_{load} = 0$$

Valós rész:

$$\frac{R_{load}}{(R_{load} + R_b)^2} \rightarrow \frac{(R_{load} + R_b)^2 - 2(R_{load} + R_b)R_{load}}{(R_{load} + R_b)^4} = \frac{R_{load} + R_b - 2R_{load}}{(R_{load} + R_b)^3} = \frac{R_b - R_{load}}{(R_{load} + R_b)^3}$$

$\rightarrow R_{load} = R_b$

Azaz komplex konjugált-párt kell alkotniuk



21. Vezesse le és értelmezze a kondenzátor kimenetű soros RC-tag átviteli karakterisztikáját (amplitúdó- és fáziskarakterisztikát is). Vázolja a fazorábrát  $\omega = 1/RC$  körfrekvencián.

Feszosztó:

$$\frac{\overline{U_{ki}}}{\overline{U_{be}}} = \frac{Z_c}{Z_c + Z_R} = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{\frac{1}{j\omega C} + R} = \frac{1}{1 + j\omega CR}$$

Amplitudó:  $\omega \rightarrow \infty$  szerint  $H \rightarrow 0$ ,  $\omega = 0 \rightarrow H = 1$ ,  $-3\text{dB}$  pont a  $\omega = \frac{1}{RC}$

Fázis:  $\omega = 0 \rightarrow \varphi = 0$ ,  $\omega = \frac{1}{RC} \rightarrow \varphi = -45^\circ$ ,  $\omega \rightarrow \infty \varphi \rightarrow -90^\circ$

$$\omega = \frac{1}{RC} \rightarrow H(j\omega) = \frac{1}{1+j} = \frac{1-j}{2} = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}j$$

22. Definiálja a soros rezgőkör jósági tényezőjét. Vezesse le és értelmezze a kondenzátor ki-  
menetű soros rezgőkör átviteli karakterisztikáját (amplitúdó- és fáziskarakterisztikát is).  
Vázolja a fázorábrát a rezonanciafrekvencián.

Meddő és hatásos teljesítmény aránya. Frekvenciafüggő mennyiség, általában a  
rezonanciafrekvencián szokták megadni

$$H(j\omega) = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{j\omega L + \frac{1}{j\omega C} + R} = \frac{1}{(j\omega)^2 LC + j\omega RC + 1}$$